

формулой  $\chi_a = [J_a]$  (см [3, с. 9]). При обобщении понятия характеристических направлений точечного отображения для отображения  $\varphi$  возникают две возможности определения конуса характеристических прямых отображения  $\varphi$ :

$$\tilde{\chi} = [J_1] \cap [J_2], \quad \chi = [J_1 \cap J_2]. \quad (3.3)$$

О п р е д е л е н и е 3.1. Конус  $\chi$  (конус  $\tilde{\chi}$ ) называется конусом характеристических (слабо характеристических) прямых отображения  $\varphi$ .

Очевидно, выполняется  $\chi \subset \tilde{\chi}$ .

Понятие характеристических направлений отображения  $P_m \rightarrow P_n$  ( $m \neq n$ ) было введено В.В. Рыжковым [2]. Исключим из рассмотрения нулевые характеристические направления отображений  $P_m \rightarrow P_n$ . Следующая теорема показывает, что направления, определяемые конусами  $\tilde{\chi}$  и  $\chi$ , являются обобщениями характеристических направлений точечного отображения в смысле В.В. Рыжкова соответственно для слабой и для сильной геометрии многообразий нуль-пар.

Т е о р е м а 3.1. Чтобы направление, определяемой в точке  $P^\circ$  инфлексией в ней кривой  $\ell: R \rightarrow P_m$  ( $\ell(\omega) = P^\circ$ ), было характеристическим (слабо характеристическим), необходимо и достаточно, чтобы кривая  $\varphi \cdot \ell: R \rightarrow R$  ( $\rho, \pi$ ) была в элементе  $\ell(0)$  инфлексией (слабо инфлексией).

Доказательство следует из формул (1.6), (1.8), (1.9) работы [3].

#### Список литературы

1. М а л а х о в с к и й В.С. Дифференциальная геометрия многообразий фигур и пар фигур в однородном пространстве: Тр. геометр. семинара ВИНТИ АН СССР, 1969, с. 179-206.

2. Р ы ж к о в В.В. Характеристические направления точечного отображения  $P_m$  в  $P_n$ . - Тр. геометр. семинара ВИНТИ АН СССР, 1971, с. 235-242.

3. А н д р е е в Б.А. Некоторые вопросы дифференциальной геометрии соответствий между точечным проективным пространством и пространством нуль-пар. - В кн.: Дифференциальная геометрия многообразий фигур, вып. 5, Калининград, 1974, с. 6-24.

Н. В. Г в о з д о в и ч

#### О ТРИ-ТКАНЯХ МАКСИМАЛЬНОЙ ПОДВИЖНОСТИ

1. Рассмотрим три-ткань [1] на дифференцируемом многообразии  $M^{2r}$ , образованную тремя слоениями координатности  $r$ , находящимися в общем положении на  $M^{2r}$ . Пусть на многообразии  $M^{2r}$  задано векторное поле  $\xi = \xi_1^i e_i - \xi_2^i \bar{e}_i$ . Справедливы [2] следующие предложения:

А. Векторное поле  $\xi$  порождает инфинитезимальный автоморфизм три-ткани тогда и только тогда, когда оно удовлетворяет системе дифференциальных уравнений

$$\begin{aligned} \nabla \xi_1^i &= (\xi_j^i + 2a_{jk}^i \xi_1^k) \omega_1^j, \quad \nabla \xi_2^i = (\xi_j^i - 2a_{jk}^i \xi_2^k) \omega_2^j, \\ \nabla \xi_j^i &= \theta_{jke}^i (\xi_2^k \omega_1^e - \xi_1^e \omega_2^k). \end{aligned} \quad (1)$$

Здесь "∇" - оператор ковариантного дифференцирования относительно связности, порожденной тканью, а  $a_{jk}^i$  и  $\theta_{jke}^i$ , соответственно, тензоры кручения и кривизны ткани. Причем,

$$\nabla \theta_{jke}^i = C_{jkem}^i \omega_1^m + C_{jkem}^i \omega_2^m.$$

Б. Три-ткань допускает  $r^2 + 2r - 5$  - параметрическую группу инфинитезимальных автоморфизмов, если количество линейно независимых уравнений относительно  $\xi_1^i, \xi_2^i, \xi_j^i$ , в системе, состоящей из соотношений

$$\theta_{ijmkt}^i \xi_1^m + \theta_{ijktm}^i \xi_2^m + T_1 \left( \begin{matrix} r \\ m \\ jk \end{matrix} \right) \xi_r^m = 0, \quad (2)$$

$$C_{ijkem}^i \xi_1^m + C_{ijkem}^i \xi_2^m + T_2 \left( \begin{matrix} r \\ m \\ jke \end{matrix} \right) \xi_r^m = 0$$

и соотношений, полученных при их внешнем дифференциро-

вании равно  $s$ . Здесь мы обозначили

$$T_1 \left( \begin{smallmatrix} p \\ m \end{smallmatrix} \middle| \begin{smallmatrix} i \\ jk \end{smallmatrix} \right) = \delta_j^p a_{mk}^i + \delta_k^p a_{jm}^i - \delta_m^i a_{jk}^p, \quad (3)$$

$$T_2 \left( \begin{smallmatrix} p \\ m \end{smallmatrix} \middle| \begin{smallmatrix} i \\ jke \end{smallmatrix} \right) = \delta_j^p \theta_{mke}^i + \delta_k^p \theta_{jme}^i + \delta_e^p \theta_{jkm}^i - \delta_m^i \theta_{jke}^p.$$

2. Найдем три-ткани, допускающие группу движений максимального порядка  $\tau^2 + 2\tau$ . Для этого необходимо, чтобы ранг системы (2) равнялся нулю. А это будет в том, и только том случае, когда  $a_{jk}^i = 0$ ,  $\theta_{jke}^i = 0$ , откуда следует параллелизуемость [1] три-ткани. Справедлива

**Т е о р е м а 1.** Параллелизуемая три-ткань, и только она, допускает группу движений максимального порядка  $\tau^2 + 2\tau$ .

3. Будем искать не параллелизуемые групповые три-ткани 1 максимальной подвижности. Рассмотрим матрицу

$$T_1 = \left\| T_1 \left( \begin{smallmatrix} p \\ m \end{smallmatrix} \middle| \begin{smallmatrix} i \\ jk \end{smallmatrix} \right) \right\| \quad (4)$$

(здесь  $\left( \begin{smallmatrix} p \\ m \end{smallmatrix} \right)$  - индекс столбца, а  $\left( \begin{smallmatrix} i \\ jk \end{smallmatrix} \right)$  - индекс строки).

**Л е м м а 1.** Для указанных компонент тензора кручения, стоящих в левом столбце таблицы, в матрице  $T_1$  существует минор порядка, указанного во втором столбце таблицы, в разложении которого эта компонента входит в степени, равной указанному порядку минора

- |  |                  |
|--|------------------|
| а) $a_{i_1 i_2}^{i_1}$ ( $a_{i_2 i_3}^{i_1} = 0$ , $a_{jk}^i \neq a_{cj} \delta_{ki}^i$ ); | а) $3\tau - 4$ ; |
| б) $a_{i_2 i_3}^{i_1}$ ;   | б) $3\tau - 6$ ; |
| в) $a_{jk}^i = a_{cj} \delta_{ki}^i$ ;   | в) $\tau$ .      |

Аналогичная лемма у И.П.Егорова [3]. Справедлива

**Т е о р е м а 2.** Групповая три-ткань, с отличными от нуля компонентами тензора кручения, указанными в верхней строке таблицы, допускает группу автоморфизмов. порядок которой указан в ее нижней строке

- |  |                          |                          |
|--|--------------------------|--------------------------|
| а) $a_{jk}^i = a_{cj} \delta_{ki}^i$ ; | б) $a_{23}^1$ ;          | в) $a_{12}^1$ ;          |
| а) $\tau^2 + \tau$ ;                   | б) $\tau^2 - \tau + 6$ ; | в) $\tau^2 - \tau + 4$ . |

4. Будем искать паратактические три-ткани (для них  $\theta_{(jke)}^i = \delta_{(j}^i \lambda_{ke)}$ ) [1] максимальной подвижности. Продолжение уравнений структуры паратактических тканей дает

$$C_{\alpha 1 j k e m s}^i = C_{\alpha 2 j k e m s}^i, \quad (5)$$

$$C_{21 j k e m s}^i - C_{12 j k e m s}^i + 3 \theta_{(j k | p |}^i \theta_{e) s m}^p - \theta_{j k e}^p \theta_{p s m}^i,$$

где мы обозначили  $\nabla C_{\alpha 1 j k e m}^i = C_{\alpha 1 j k e m s}^i \omega_1^s + C_{\alpha 2 j k e m s}^i \omega_2^s$ . Здесь  $\alpha = 1, 2$ . Для матрицы  $T_2 = \left\| T_2 \left( \begin{smallmatrix} p \\ m \end{smallmatrix} \middle| \begin{smallmatrix} i \\ jke \end{smallmatrix} \right) \right\|$  справедлива

**Л е м м а 2.** Для указанных компонент тензора кривизны, стоящих в левом столбце следующей таблицы, в матрице  $T_2$  существует минор порядка, указанного во втором столбце таблицы, в разложении которого эта компонента входит в степени, равной порядку указанного минора

- |   |                  |
|---|------------------|
| а) $\theta_{i_1 i_2 i_3}^{i_1}$ ( $\theta_{i_2 i_3 i_4}^{i_1} = \theta_{i_1 i_2 i_2}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_3}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ , $\theta_{i_1 i_2 i_3}^{i_1} \neq \theta_{j i_2 i_3}^j$ ); | а) $4\tau - 5$ ; |
| б) $\theta_{i_2 i_3 i_4}^{i_1}$ ( $\theta_{i_1 i_2 i_2}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_3}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ );   | б) $4\tau - 6$ ; |
| в) $\theta_{i_1 i_1 i_2}^{i_1}$ ( $\theta_{i_1 i_2 i_2}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_3}^{i_1} = \theta_{i_1 i_1 i_1}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ , $\theta_{i_1 i_1 i_2}^{i_1} \neq \theta_{j i_1 i_2}^j$ ); | в) $3\tau - 3$ ; |
| г) $\theta_{i_1 i_2 i_2}^{i_1}$ ( $\theta_{i_2 i_2 i_3}^{i_1} = \theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ , $\theta_{i_1 i_1 i_1}^{i_1} \neq \theta_{j i_1 i_1}^j$ );   | г) $3\tau - 3$ ; |
| д) $\theta_{i_2 i_2 i_3}^{i_1}$ ( $\theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ );   | д) $3\tau - 4$ ; |
| е) $\theta_{i_1 i_1 i_1}^{i_1}$ ( $\theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ , $\theta_{i_1 i_1 i_1}^{i_1} \neq \theta_{j i_1 i_1}^j$ );  | е) $2\tau - 1$ ; |
| ж) $\theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1}$ ;   | ж) $2\tau - 2$ ; |
| з) $\theta_{i_1 i_1 i_2}^{i_1} = \theta_{j i_1 i_2}^j$ , ( $\theta_{i_1 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ );  | з) $2\tau - 1$ ; |
| и) $\theta_{i_1 i_1 i_1}^{i_1} = \theta_{j i_1 i_1}^j$ ( $\theta_{i_2 i_2 i_2}^{i_1} = 0$ ).  | и) $\tau$ .      |
- ( $i \neq j$ ).

**Т е о р е м а 3.** Не существует паратактических три-тканей, являющихся трансверсально-геодезическими [1].

Для доказательства теоремы достаточно записать вторую серию соотношений (5) для индексов  $j = k$ , причем,

$i \neq k, \ell$ , откуда сразу следует, что  $\mathcal{V}_{ike}^i = 0$ , что и доказывает теорему. В силу леммы 2, теоремы 3 и соотношений (5) справедлива

**Т е о р е м а 4.** Паратактическая три-ткань, у которой тензор кривизны и тензор его ковариантной производной имеет отличные от нуля компоненты, указанные в левом столбце таблицы, допускает группу автоморфизмов, размерность которой указана в ее правом столбце

$\mathcal{V}_{111}^2$	$\tau^2 + 2$
$\mathcal{V}_{111}^2, C_{1111}^2$	$\tau^2 + 1$
$\mathcal{V}_{111}^2, C_{1112}^1, C_{12111}^1 = 2(\mathcal{V}_{111}^1)^2$	$\tau^2$
$\mathcal{V}_{223}^1$	$\tau^2 - \tau + 4$
$\mathcal{V}_{223}^1, \mathcal{V}_{233}^1$	$\tau^2 - \tau + 3$
$\mathcal{V}_{223}^1, \mathcal{V}_{233}^1, C_{2232}^1$	$\tau^2 - \tau + 2$
$\mathcal{V}_{223}^1, \mathcal{V}_{233}^1, C_{2232}^1, C_{2333}^1$	$\tau^2 - \tau + 1$
$\mathcal{V}_{122}^1, \mathcal{V}_{112}^1, C_{11221}^1, C_{11222}^1, C_{11221}^1, C_{11122}^1, C_{121212}^1 = -(\mathcal{V}_{112}^1)^2,$ $C_{1222}^1 = -2\mathcal{V}_{112}^1 \mathcal{V}_{122}^1, C_{121222}^1 = -\mathcal{V}_{112}^1 \mathcal{V}_{122}^1, C_{121221}^1 = -(\mathcal{V}_{112}^1)^2,$ $C_{12221}^1 = -2(\mathcal{V}_{112}^1)^2, C_{12212}^1 = -2\mathcal{V}_{112}^1 \mathcal{V}_{122}^1.$	$\tau^2 - \tau$

Три-тканью, обладающей группой инфинитезимальных автоморфизмов большей размерности, чем приведенные в таблице теоремы 4 ткани, будет только изоклинная трансверсально-геодезическая с единственно отличными от нуля компонентами

$$a_{21}^2 = \dots = a_{21}^{\tau}; \quad \mathcal{V}_{111}^1 = \mathcal{V}_{211}^2 = \dots = \mathcal{V}_{\tau 11}^{\tau}; \quad C_{2111}^i = a_{k1}^{\tau} \mathcal{V}_{211}^k.$$

Все остальные не групповые и не паратактические три-ткани будут иметь группы автоморфизмов размерности не выше, чем ткани рассмотренные в теореме 4. В силу вышесказанного и теорем 1, 2, 4 можно сформулировать следующую теорему:

**Т е о р е м а 5.** Можно выделить пять групп три-тканей максимальной подвижности, которые будут иметь приведенные в таблице группы движений

№ п/п	Размерность группы движений	Ограничения на	Тип тканей
1.	$\tau^2 + 2\tau$	$\tau$ -любое	Групповая три-ткань
2.	$\tau^2 + \tau$ $\tau^2 + \tau - 1$	$\tau \geq 2$ $\tau \geq 2$	Групповая изоклинная три-ткань Изоклинная трансверсально-геодезическая три-ткань
3.	$\tau^2 + 2, \tau^2 + 1,$ $\tau^2$	$\tau \geq 2$ -любое	Паратактическая три-ткань
4.	$\tau^2 - \tau + 6$	$\tau \geq 3$	Групповая три-ткань
5.	$\tau^2 - \tau + 4,$ от $\tau^2 - \tau + 4$ до $\tau^2 - \tau + 1,$ $\tau^2 - \tau$	$\tau \geq 2$ $\tau \geq 3$ $\tau \geq 2$	Групповая три-ткань Паратактические три-ткани

#### Список литературы

1. А к и в и с М. А. О три-тканях многомерных поверхностей.-Тр. геом. семинара Ин-та науч. информ. АН СССР, т. 2, 1969, с. 7 - 31.
2. Г в о з д о в и ч Н. В. Об инфинитезимальных автоморфизмах многомерных три-тканей. Рук. деп. в ВИНТИ, № 1291 - 80 Деп.
3. Е г о р о в И. П. Движения в пространствах аффинной связности.-Учен. зап. Пензенского пед. ин-та, Казань, 1965, с. 5-179