

М. В. Кретов

ГЕОМЕТРИЧЕСКАЯ МОДЕЛЬ ТРЕХПАРАМЕТРИЧЕСКОГО СЕМЕЙСТВА ЭЛЛИпсоИДОВ

Рассмотрено трехпараметрическое семейство эллипсоидов в трехмерном аффинном пространстве со специальными геометрическими свойствами. Построена геометрическая модель этого многообразия.

A three-parametrical family of ellipsoids in three-dimensional affine space with special geometric properties is considered. A geometrical model of this manifold is constructed.

Ключевые слова: комплекс, эллипсоид, характеристическая точка, фокальное многообразие, аффинное пространство, асимптотическая линия, репер, цилиндрическая поверхность, трехпараметрическое семейство.

Ключевые слова: complex, ellipsoid, characteristic point, focal manifold, affine space, asymptotic line, frame, cylindrical surface, three-parametrical family.

Продолжается исследование трехпараметрических семейств (комплексов) эллипсоидов в трехмерном аффинном пространстве, рассмотренных в работе [1].

Исследование проводится в каноническом репере $R = \{A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2, \mathbf{e}_3\}$, где A — центр эллипсоида q ; векторы $\mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2$ и \mathbf{e}_3 направлены по тройке сопряженных диаметров эллипсоида, а концы их $A_i, i, j, k = 1, 2, 3$ лежат на эллипсоиде. Девриационные формулы репера R запишутся в виде

$$dA = \omega^i \mathbf{e}_i, d\mathbf{e}_i = \omega_i^j \mathbf{e}_j,$$

причем формы Пфаффа ω^i, ω_i^j удовлетворяют уравнениям структуры

$$D\omega^i = \omega^k \wedge \omega_k^i, D\omega_i^j = \omega_i^k \wedge \omega_k^j.$$

Уравнение эллипсоида q запишется в виде

$$F \equiv (x^1)^2 + (x^2)^2 + (x^3)^2 = 0.$$



В работе [1] изучены комплексы K_3^0 , в которых на эллипсоиде q имеются по крайней мере три характеристические точки [2] A_i , которые не лежат на одной прямой и на одной плоскости, проходящей через центр, если прямая, проходящая через центр и одну из точек A_i , описывает цилиндрическую поверхность.

В настоящей работе исследуются трехпараметрические семейства (комплексы) \bar{K}_3 эллипсоидов — подклассы многообразия K_3^0 , когда асимптотические линии на поверхности (A_1) являются координатными и при движении точки A по поверхности касательная на индикатрисе вектора \mathbf{e}_2 параллельна плоскости $(A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$.

Система уравнений Пфаффа комплекса K_3^0 имеет следующий вид [1]:

$$\begin{aligned} \omega_i^i &= -\omega^i, \omega_1^2 = 0, \omega_2^1 = \alpha\omega^2 + \beta\omega^3, \omega_1^3 = 0, \omega_3^1 = \beta\omega^2 + \gamma\omega^3, \\ \omega_2^3 &= \lambda\omega_3^2 - \omega^3, \omega_3^2 = (\lambda b - 1)\omega^2 + b\omega^3. \end{aligned} \quad (1)$$

Для этого многообразия имеют место формулы

$$\begin{aligned} d\mathbf{e}_1 &= -\omega^1\mathbf{e}_1, d\mathbf{e}_2 = (\alpha\omega^2 + \beta\omega^3)\mathbf{e}_1 - \omega^2\mathbf{e}_2 + (\lambda b - 1)(\lambda\omega^2 + \omega^3)\mathbf{e}_3, \\ d\mathbf{e}_3 &= (\beta\omega^2 + \gamma\omega^3)\mathbf{e}_1 + ((\lambda b - 1)\omega^2 + b\omega^3)\mathbf{e}_2 - \omega^3\mathbf{e}_3, \\ dA_1 &= \omega^2\mathbf{e}_2 + \omega^3\mathbf{e}_3, dA_2 = (\omega^1 + \alpha\omega^2 + \beta\omega^3)\mathbf{e}_1 + \lambda\omega_3^2\mathbf{e}_3, \\ dA_3 &= (\omega^1 + \beta\omega^2 + \gamma\omega^3)\mathbf{e}_1 + b(\lambda\omega^2 + \omega^3)\mathbf{e}_2. \end{aligned} \quad (2)$$

Обозначим через l_1 и l_2 асимптотические линии на поверхности (A_1) , ассоциированной с \bar{K}_3 , задаваемые уравнениями $\omega^2 = 0$ и $\omega^3 = 0$ соответственно.

Теорема 1. Комплексы \bar{K}_3 существуют и определяются с произволом одной функции одного аргумента.

Доказательство. Используя формулы (2), находим асимптотические линии на поверхности (A_1) , ассоциированной с комплексом K_3^0 :

$$\alpha(\omega^2)^2 + 2\beta\omega^2\omega^3 + \gamma(\omega^3)^2 = 0.$$

Из определения \bar{K}_3 следует, что $\alpha = \gamma = 0$. Тогда в системе (1) $\omega_2^1 = \beta\omega^3$, $\omega_3^1 = \beta\omega^2$. Замыкая эти уравнения, получим $d \ln \beta = B\omega^3 + \omega^1 + \omega^2 - 2\lambda b\omega^2$, где $B = 1 - 2\lambda b$. Из формул (2) и определения комплекса \bar{K}_3 следует $\lambda = 0$. Тогда система дифференциальных уравнений Пфаффа \bar{K}_3 примет вид

$$\begin{aligned} \omega_i^i &= -\omega^i, \omega_1^2 = \omega_1^3 = 0, \omega_2^1 = \beta\omega^3, \omega_3^1 = \beta\omega^2, \omega_3^2 = -\omega^3, \\ \omega_3^2 &= -\omega^2 + b\omega^3, d \ln \beta = \omega^1 + \omega^2 + \omega^3. \end{aligned} \quad (3)$$

Чистое замыкание [3] этой системы состоит из одного уравнения

$$db \wedge \omega^3 - 2b\omega^2 \wedge \omega^3 = 0. \quad (4)$$

Система (3)–(4) в инволюции и ее решение определяется с произволом одной функции одного аргумента. \square

Теорема 2. Комплексы эллипсоидов \bar{K}_3 имеют геометрические свойства:

- 1) прямая $L = (A_2, \mathbf{e}_1)$ неподвижна;
- 2) при движении точки A_1 вдоль асимптотической линии l_2 прямая $t = (A_1, \mathbf{e}_2)$ и координатная плоскость $(A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$ неподвижны, а векторы \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 смещаются параллельно сами себе;
- 3) на поверхности (A_1) направление $\omega^2 + \omega^3 = 0$ сопряжено направлению $\omega^2 - \omega^3 = 0$;



4) поверхность (A_3) – цилиндрическая с образующей, параллельной прямой L , причем касательная к этой поверхности в точке A_3 параллельна координатной плоскости $(A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$;

5) точка $P = A_2 - \beta \mathbf{e}_1$ неподвижна при движении точки A_1 по асимптотической линии l_1 при $\omega^1 = 0$;

6) смещение точки A_3 при переходе с одной образующей цилиндрической поверхности (A_3) на другую происходит в направлении вектора \mathbf{e}_2 .

Доказательство. 1) Имеем

$$d\mathbf{e}_1 = -\omega^1 \mathbf{e}_1, d\mathbf{e}_2 = \beta \omega^3 \mathbf{e}_1 - \omega^2 \mathbf{e}_2 - \omega^3 \mathbf{e}_3, d\mathbf{e}_3 = \beta \omega^2 \mathbf{e}_1 + (-\omega^2 + b\omega^3) \mathbf{e}_2 - \omega^3 \mathbf{e}_3. \quad (5)$$

Пусть $M_1 = A_2 + X^1 \mathbf{e}_1$ – текущая точка прямой $L = (A_2, \mathbf{e}_1)$. Тогда

$$dM_1 = (dX^1 + (1 - X^1)\omega^1 + \beta\omega^3) \mathbf{e}_1.$$

2) Пусть $M_2 = A_1 + X^2 \mathbf{e}_2$ и $M_3 = A + X^1 \mathbf{e}_1 + X^2 \mathbf{e}_2$ – текущие точки соответственно прямой $m = (A_1, \mathbf{e}_2)$ и координатной плоскости $(A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$. Тогда, используя формулы (5), получаем

$$dM_2 = \beta X^2 \omega^3 \mathbf{e}_1 + (dX^2 + (1 - X^2)\omega^2) \mathbf{e}_2 + (1 - X^2) \omega^3 \mathbf{e}_3,$$

$$dM_3 = (dX^1 + (1 - X^1)\omega^1 + \beta X^2 \omega^2) \mathbf{e}_1 + (dX^2 + (1 - X^2)\omega^2) \mathbf{e}_2 + (1 - X^2) \omega^3 \mathbf{e}_3.$$

При движении точки A_1 вдоль асимптотической линии l_2 эти формулы принимают следующий вид:

$$dM_2 = (dX^2 + (1 - X^2)\omega^2) \mathbf{e}_2, dM_3 = (dX^1 + (1 - X^1)\omega^1 + \beta X^2 \omega^2) \mathbf{e}_1 + (dX^2 + (1 - X^2)\omega^2) \mathbf{e}_2,$$

откуда следует неподвижность прямой m при движении точки A_1 вдоль асимптотической линии l_2 .

Из формул (5) непосредственно вытекает, что в этом случае векторы \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 смещаются параллельно сами себе.

3) Из определения многообразия \bar{K}_3 следует, что асимптотические линии поверхности (A_1) задаются уравнением $\omega^2 \omega^3 = 0$, которое равносильно $(\omega^2 + \omega^3)^2 - (\omega^2 - \omega^3)^2 = 0$, откуда ясно, что направление $\omega^2 + \omega^3 = 0$ сопряжено направлению $\omega^2 - \omega^3 = 0$.

4) Имеем $dA_3 = (\omega^1 + \beta \omega^2) \mathbf{e}_1 + b \omega^3 \mathbf{e}_2$. Уравнение асимптотических линий поверхности (A_2) принимает вид $(\omega^3)^2 = 0$. Из этих формул следует, что поверхность (A_3) – цилиндрическая с образующей, параллельной прямой L , а касательная к этой поверхности в точке A_3 параллельна координатной плоскости $(A, \mathbf{e}_1, \mathbf{e}_2)$.

5) Из формул (5) и (3) получаем $dP = (\omega^1 - \beta \omega^2) \mathbf{e}_1$, откуда и следует соответствующее утверждение теоремы.

6) Последнее утверждение теоремы непосредственно вытекает из формулы $dA_3 = (\omega^1 + \beta \omega^2) \mathbf{e}_1 + b \omega^3 \mathbf{e}_2$. \square

Теорема 3. Фокальное многообразие [2] эллипсоида q , ассоциированного с комплексом \bar{K}_3 , состоит только из трех точек A_1, A_2 и A_3 .

Доказательство. Фокальное многообразие эллипсоида q , ассоциированного с комплексом \bar{K}_3 , задается следующей системой уравнений:

$$\begin{aligned} (X^1)^2 - X^1 &= 0, (X^2)^2 - X^2 - \beta X^1 X^3 + X^2 X^3 = 0, \\ (X^3)^2 - X^3 - \beta X^1 X^2 + (1 - b) X^2 X^3 &= 0, (X^1)^2 + (X^2)^2 + (X^3)^2 - 1 = 0. \end{aligned}$$



Эта система уравнений имеет четыре решения, два из которых совпадают. Этой системе удовлетворяют координаты точек A_1 , A_2 и A_3 , причем последняя точка является двукратной [4] фокальной точкой. \square

Приведенные в теореме 2 свойства позволяют построить геометрическую модель многообразия \bar{K}_3 , то есть дать его безынтегральное представление [5]. Для того чтобы построить комплекс эллипсоидов \bar{K}_3 , необходимо задать в трехмерном аффинном пространстве следующие геометрические образы:

- 1) произвольную прямую L ;
- 2) произвольные точки E и D на прямой L ;
- 3) произвольную цилиндрическую поверхность σ с образующей, параллельной прямой L .

Для выбора цилиндрической поверхности сначала задаем плоскость, а на ней выбираем направляющую цилиндрической поверхности.

Проведем следующие построения:

- 1) на цилиндрической поверхности σ выбираем произвольную точку A_3 , в которой проведем касательную плоскость π_1 к поверхности σ ;
 - 2) через прямую L проводим плоскость π_2 , параллельную плоскости π_1 ;
 - 3) проводим в плоскости π_2 через точку E прямую m ;
 - 4) в плоскости π_2 выбираем точку A , не инцидентную прямым L и m .
- В пересечении с прямыми m и L получим соответственно точки A_1 и A_2 .

Эллипсоид q с центром в точке A , ассоциированный с комплексом \bar{K}_3 , определяют инцидентные ему точки A_1 , A_2 и A_3 , касательные прямые L и m и касательная плоскость π_1 .

При движении точки A в плоскости π_2 получается двухпараметрическое семейство эллипсоидов q . При этом векторы \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 смещаются параллельно себе. Точка A_3 смещается по образующей цилиндрической поверхности таким же образом, как точка D по прямой L , а при переходе с одной образующей цилиндрической поверхности на другую точка A_3 смещается на величину, равную сумме смещения точки A_2 и величины, пропорциональной смещению точки A_1 с коэффициентом, равным расстоянию от точки D до точки A_2 .

При вращении плоскости π_2 вокруг прямой L получается трехпараметрическое семейство эллипсоидов q , которое назовем комплексом \hat{K}_3 .

Докажем, что всякий комплекс \hat{K}_3 является комплексом \bar{K}_3 , и, наоборот, всякий комплекс \bar{K}_3 — это комплекс \hat{K}_3 . Для этого отнесем комплекс \hat{K}_3 к реперу $\{A, \mathbf{e}_i\}$, начало которого выбрано произвольно на плоскости π_2 , векторы \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 сопряжены и параллельны соответственно прямым L и m , а вектор \mathbf{e}_3 сопряжен векторам \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 , и конец его лежит на цилиндрической поверхности σ .

Прямая L задана уравнениями $X^3 = 0$, $X^2 = 1$. Из условия неподвижности этой прямой следует, что $\omega_1^3 = 0$, $\omega_2^3 = -\omega^3$, $\omega_1^2 = 0$, $\omega_2^2 = -\omega^2$. Касательная плоскость π_1 параллельна векторам \mathbf{e}_1 и \mathbf{e}_2 , поэтому $\omega_3^3 = -\omega^3$. Замыкая последнее уравнение, получим $\omega_3^2 = -\omega^2 + b\omega^3$.



Прямая t определяется уравнениями $X^3 = 0$, $X^1 = 1$. Так как эта прямая неподвижна при движении точки A_1 вдоль асимптотической линии l_2 , то $\omega_1^1 = -\omega^1$, $\omega_2^1 = k\omega^3$. Замыкая последнее уравнение, находим, что $\omega_3^1 = k\omega^2 + \gamma\omega^3$, $dk = k\omega^1 + k\omega^2 + \tau\omega^3$.

Пусть точка $D = A_2 + \beta e_1$, тогда $dD = (d\beta + (1 - \beta)\omega^1 + k\omega^3)e_1$. Точка A_3 смещается по образующей цилиндрической поверхности σ таким же образом, как точка D по прямой L , поэтому $d\beta = \beta\omega^1 + k\omega^2 + \tau\omega^3$. По построению точка D смещается на величину, равную сумме смещения точки A_2 и величине, пропорциональной смещению точки A_1 с коэффициентом, равным расстоянию от точки D до точки A_2 . Значит, $dD|_{\omega^3=0} = (|dA_2|) + \beta|dA_1|e_1$, откуда $d\beta = \beta\omega^1 + \beta\omega^2 + \mu\omega^3$.

Из двух формул для $d\beta$ следует, что $\omega_3^1 = \beta\omega^2 + (\mu - \tau)\omega^3$. Сравнивая последнюю формулу с формулой $\omega_3^1 = k\omega^2 + \gamma\omega^3$, получаем $k = \beta$.

Таким образом, $\omega_2^1 = \beta\omega^3$, $\omega_3^1 = \beta\omega^2 + \gamma\omega^3$, $d\beta = \beta\omega^1 + \beta\omega^2 + \tau\omega^3$. Отсюда и из уравнения $d\beta = \beta\omega^1 + \beta\omega^2 + \mu\omega^3$ вытекает, что $\mu = \tau$, а значит, $\omega_3^1 = \beta\omega^2$.

Используя 5-е утверждение теоремы 2, получаем $\tau = \beta$.

Следовательно, система уравнений Пфаффа комплекса \hat{K}_3 имеет следующий вид:

$$\begin{aligned} \omega_i^j &= -\omega^i, \omega_1^2 = \omega_1^3 = 0, \omega_2^1 = \beta\omega^3, \omega_3^1 = \beta\omega^2, \omega_2^3 = -\omega^3, \\ \omega_3^2 &= -\omega^2 + b\omega^3, d \ln \beta = \omega^1 + \omega^2 + \omega^3, \end{aligned}$$

то есть системы уравнений Пфаффа комплексов \hat{K}_3 и \bar{K}_3 совпадают, а значит, геометрическая модель многообразия \bar{K}_3 построена правильно.

Список литературы

1. Кретов М. В. Комплексы эллипсоидов в аффинном пространстве // Диф. геом. многообр. фигур. Калининград, 1979. Вып. 11. С. 41–47.
2. Малаховский В. С., Махоркин В. В. Дифференциальная геометрия многообразий гиперквадрик в n -мерном проективном пространстве // Труды геометрического семинара / ВИНТИ АН СССР. М., 1974. Т. 6. С. 113–133.
3. Малаховский В. С. Некоторые проблемы дифференциальной геометрии многообразий фигур // Диф. геом. многообр. фигур. Калининград, 1974. Вып. 6. С. 64–84.
4. Малаховский В. С. Индуцировано оснащенные многообразия фигур в однородном пространстве // Труды геометрического семинара / ВИНТИ АН СССР. М., 1974. Т. 6. С. 319–334.
5. Кованцов Н. И. Безынтегральное представление некоторых специальных классов комплексов // Математический сборник. М., 1956. Т. 38, №1. С. 107–128.

Об авторе

Михаил Васильевич Кретов – канд. физ.-мат. наук, доц., Балтийский федеральный университет им. И. Канга, Калининград.
E-mail: kretov1@mail.ru

About the author

Dr Michail Kretov – Ass. Prof., I. Kant Baltic Federal University, Kaliningrad.
E-mail: kretov1@mail.ru