

5. Cartan E. *Lecons sur la théorie des espaces á connexion projective*. Paris, 1937.

6. Л а п т е в Г.Ф. Гиперповерхность в пространстве проективной связности // ДАН СССР. 1958. Т.121. № 1. С.41-44.

7. Л а п т е в Г.Ф. Дифференциальная геометрия погруженных многообразий // Тр. Моск. матем. о-ва. М., 1953. Т.2. С.275-382.

8. Bortolotti E. *Connessioni nelle varietà luogo di spazi; applicazione alla geometria metrica differenziale delle congruenze di rette* // Rend. Semin. Fac. Sci. Univ. Cagliari. 1933. V. 3. P. 81-89.

УДК.514.754.7

### УРАВНЕНИЯ ВЕКТОРНОГО ПОЛЯ НА МНОГООБРАЗИИ С АФФИННОЙ СВЯЗНОСТЬЮ

И.И.Цыганок

(Владимирский государственный педагогический университет)

В статье на многообразии с аффинной связностью выводятся уравнения векторного поля, его фундаментальных тензорных полей первого, второго и т.д. порядков; описываются поля с обращаемыми в нуль фундаментальными тензорными полями  $k$ -го порядка.

1. Пусть  $M$  -  $n$ -мерное многообразие с аффинной связностью  $\nabla$  без кручения, заданной в расслоении  $L(M)$  линейных реперов  $\mathcal{R}_x = \{e_i\} (i, j, k, l = \overline{1, n})$  над  $M$ . Обозначим через  $\omega = \{\omega_j^i\}$  форму связности  $\nabla$ , а через  $\theta = \{\theta^i\}$  - каноническую форму на  $M$ . Формы  $\theta$  и  $\omega$  удовлетворяют структурным уравнениям аффинной связности [1]:

$$d\theta^i = \theta^j \wedge \omega_j^i, \quad d\omega_j^i = \omega_j^k \wedge \omega_k^i + R_{jke}^i \theta^k \wedge \theta^e, \quad (1.1)$$

где  $R_{jke}^i$  - компоненты тензора кривизны связности  $\nabla$ . При фиксации точки  $x$  многообразия  $M$  формы  $\theta^i = 0$ , а формы  $\omega_j^i$  становятся формами  $\pi_j^i$  полной линейной группы  $GL(n, R)$  и подчиняются структурным уравнениям  $\delta \pi_j^i = \pi_j^k \wedge \pi_k^i$ , где  $\delta$  - символ дифференцирования по параметрам группы  $GL(n, R)$ .

Рассмотрим векторное поле  $\xi = \{\xi^i\}$  на многообразии  $M$

с аффинной связностью  $\nabla$ . Для него определен ковариантный дифференциал  $\nabla \xi$  следующим равенством:

$$(\nabla \xi)_x = \{d\xi^i + \xi^k \omega_k^i\}_x e_i \quad (1.2)$$

для любой точки  $x$ . При этом  $\nabla \xi$  является линейной дифференциальной формой со значениями в  $T(M)$ . Ее значение  $(\nabla \xi)_x(X)$  на векторе  $X \in T_x(M)$  называется ковариантной производной по направлению  $X$  и обозначается  $(\nabla_X \xi)_x$ , поэтому

$$(\nabla_X \xi)_x = \{d\xi^i + \xi^k \omega_k^i\}_x(X) e_i. \quad (1.3)$$

Отображение

$$(\nabla \xi)_x: T_x(M) \rightarrow T_x(M) \quad (1.4)$$

по закону (1.3) сопоставляет вектору  $X$  вектор  $(\nabla_X \xi)_x$ . Непосредственно проверяется, что отображение (1.4) является линейным преобразованием касательного пространства  $T_x(M)$ . Значит,

$$(\nabla_X \xi)_x = A_x X, \quad (1.5)$$

где  $A_x = \{\xi_j^i \omega\} \in GL(n, R)$ . Тогда уравнениям (1.2) можно придать следующий вид:

$$d\xi^i + \xi^k \omega_k^i = \xi_j^i \theta^j. \quad (1.6)$$

При фиксации точки  $x$  многообразия  $M$  из (1.6) последуют уравнения инвариантности вектора  $\xi_x$  относительно действий группы  $GL(n, R)$ :  $\delta \xi^i + \xi^k \pi_k^i = 0$ . Поэтому уравнения (1.5), как и равносильные им уравнения (1.6), являются уравнениями векторного поля  $\xi$  на многообразии  $M$  с аффинной связностью  $\nabla$ .

С учетом уравнений структуры (1.1) продолжение уравнений (1.6) имеет вид:

$$d\xi_j^i - \xi_k^i \omega_j^k + \xi_j^k \omega_k^i = \xi_{jk}^i \theta^k, \quad (1.7)$$

где

$$\xi_{jk}^i - \xi_{kj}^i = \xi^l R_{ekj}^i. \quad (1.8)$$

Равенства (1.7) являются уравнениями тензорного поля  $A$  на многообразии  $M$ . Соотношения (1.8) носят название тождеств Риччи и служат условиями интегрируемости уравнений векторного поля  $\xi$  [2, с.127], [3, с.43].

После  $p$ -го продолжения уравнений (1.6) получим:

$$d\xi_{j_1 \dots j_p}^i - \sum_{s=1}^p \xi_{j_1 \dots j_{s-1} k j_{s+1} \dots j_p}^i \omega_{j_s}^k + \xi_{j_1 \dots j_p}^k \omega_k^i = \xi_{j_1 \dots j_p j_{p+1}}^i \theta^{j_{p+1}}, \quad (1.9)$$

где



$$\xi_{j_1 \dots j_p j_{p+1}}^i - \xi_{j_1 \dots j_{p+1} j_p}^i = \xi_{j_1 \dots j_{p-1}}^k R_{k j_p j_{p+1}}^i - \sum_{s=1}^{p-1} \xi_{j_1 \dots j_{s-1} k j_{s+1} \dots j_{p-1}}^i R_{k j_s j_{p+1}}^i \quad (1.10)$$

Равенства (1.9) являются уравнениями тензорного поля  $\alpha_p$  с компонентами  $\{\xi_{j_1 \dots j_p}^i\}$  на многообразии  $M$ . Соотношения (1.10) носят название тождеств Риччи и выражают условие интегрируемости уравнений  $(p-1)$ -го продолжения. Тензорное поле  $\alpha_p$  назовем фундаментальным тензорным полем  $p$ -го порядка векторного поля  $\xi$ . Для  $p=1$  имеем  $\alpha_1 = A$ .

2. Исследуем случай, когда получаемое после  $(p+1)$ -го продолжения уравнений (1.6) фундаментальное тензорное поле  $\alpha_{p+1}$  обратится в нуль.

Полагаем связность  $\nabla$  плоской, тогда тензор кривизны  $R$  равен нулю на  $M$ , и из (1.10) следует, что фундаментальные тензорные поля  $\alpha_2, \dots, \alpha_p, \dots$  векторного поля  $\xi$  являются симметрическими.

В случае плоской связности  $\nabla$  на многообразии  $M$  существует [1, с.201] глобально определенное поле реперов  $R_x$  такое, что  $\omega_j^i = 0$  и  $d\theta^i = 0$ . Поэтому на многообразии  $M$  можно ввести локальную систему координат  $x^i$ , относительно которой уравнения (1.9) принимают следующий вид:

$$d\xi_{j_1 \dots j_p}^i = \xi_{j_1 \dots j_p j_{p+1}}^i dx^{j_{p+1}} \quad (2.1)$$

При этом

$$\xi_{j_1 \dots j_p j_{p+1}}^i = \xi_{j_1 \dots j_{p+1} j_p}^i \quad (2.2)$$

Тогда требование  $\alpha_{p+1} = 0$  равносильно системе дифференциальных уравнений:

$$\frac{\partial^{(p+1)} \xi^i}{\partial x^{j_{p+1}} \partial x^{j_p} \dots \partial x^{j_1}} = 0,$$

где

$$\frac{\partial^{(p+1)} \xi^i}{\partial x^{j_{p+1}} \dots \partial x^{j_s} \dots \partial x^{j_t} \dots \partial x^{j_1}} = \frac{\partial^{(p+1)} \xi^i}{\partial x^{j_{p+1}} \dots \partial x^{j_t} \dots \partial x^{j_s} \dots \partial x^{j_1}}$$

Следовательно, векторное поле  $\xi$  относительно локальной системы координат  $x^i$  имеет компоненты

$$\xi^i = \frac{1}{p!} a_{j_1 \dots j_p}^i x^{j_1} \dots x^{j_p} + \dots + \frac{1}{2!} a_{j_1 j_2}^i x^{j_1} x^{j_2} + a_{j_1}^i x^{j_1} + a^i \quad (2.3)$$

где  $a_{j_1 \dots j_p, \dots}^i, a_{j_1 j_2}^i, a_{j_1}^i, a^i$  - постоянные, симметричные по нижним индексам величины. Доказана следующая

**Т е о р е м а 1.** Если на многообразии  $M$  с плоской связностью  $\nabla$  для векторного поля  $\xi$  его фундаментальное тензорное поле  $\alpha_{p+1}$  обращается в нуль, то в некоторой локальной системе координат  $x^i$  поле  $\xi$  допускает представление (2.3).

Попытаемся исследовать подобный случай для неплоской связности  $\nabla$ . Это проще сделать, когда  $\nabla$  является связностью Леви-Чивита.

**Т е о р е м а 2.** Если на компактном римановом многообразии  $(M, g)$  фундаментальное тензорное поле  $\alpha_p$  ( $p > 1$ ) векторного поля  $\xi$  обращается в нуль, то  $\xi$  - ковариантно постоянное векторное поле.

**Д о к а з а т е л ь с т в о.** Применим лемму Хопфа [4, с.308], согласно которой на компактном римановом многообразии  $(M, g)$  для функции  $\varphi: M \rightarrow \mathbb{R}$  из условия  $\Delta\varphi \geq 0$  следует  $\Delta\varphi = 0$ . Здесь через  $\Delta\varphi$  обозначен лапласиан  $\varphi$ . Пусть  $x^i$  - локальная система координат в  $M$ . Обозначим через  $g_{ij}$  - ковариантные компоненты метрики  $g$ , а через  $g^{ij}$  - ее контравариантные компоненты, тогда на римановом многообразии  $\Delta\varphi$  записывается в виде  $\Delta\varphi = g^{ij} \nabla_i \nabla_j \varphi$ , где  $\nabla_i$  - символ ковариантного дифференцирования по направлению векторного поля  $\frac{\partial}{\partial x^i}$ . Используя принятую в этом случае методику [5, с.51], выберем

$$\varphi = \|\alpha_{p-2}\|^2,$$

где

$$\|\alpha_{p-2}\|^2 = g_{ik} g^{j_1 l_1} g^{j_2 l_2} \dots g^{j_{p-2} l_{p-2}} \xi_{j_1 j_2 \dots j_{p-2}}^k \xi_{l_1 l_2 \dots l_{p-2}}^i$$

Тогда

$$\Delta\varphi = 2 g_{ik} g^{j_1 l_1} g^{j_2 l_2} \dots g^{j_{p-2} l_{p-2}} [(g^{st} \nabla_s \nabla_t \xi_{j_1 \dots j_{p-2}}^i) \xi_{l_1 \dots l_{p-2}}^k + g^{st} (\nabla_s \xi_{j_1 \dots j_{p-2}}^i) (\nabla_t \xi_{l_1 \dots l_{p-2}}^k)]$$

Если  $\alpha_p = 0$ , то  $g^{st} \nabla_s \nabla_t \xi_{j_1 \dots j_{p-2}}^i = 0$  и, следовательно,

$$\Delta\varphi = \|\alpha_{p-1}\|^2 \geq 0.$$

Отсюда, на основании леммы Хопфа, заключаем, что  $\|\alpha_{p-1}\|^2 = 0$  и  $\alpha_{p-1} = 0$ .

Аналогичные рассуждения для функции  $\varphi = \|\alpha_{p-2}\|^2$  позволяют сделать вывод, что  $\alpha_{p-2} = 0$ , и т.д. Наконец, после  $(p-1)$  шагов получим  $A = 0$ . Таким образом,  $\nabla\xi = 0$ , если  $\alpha_p = 0$ . Можно сформулировать

**С л е д с т в и е.** На компактном римановом многообразии



( $M, g$ ) векторное поле  $\xi$ , отличное от ковариантно-постоянного, порождает бесконечную последовательность фундаментальных тензорных полей  $\alpha_1, \alpha_2, \dots$  соответственно первого, второго и т.д. порядков, причем ни один из членов этой последовательности не равен нулю тождественно.

Библиографический список

1. К о б а я с и Ш., Н о м и д з у К. Основы дифференциальной геометрии. М.: Наука, 1981. Т.1. 344с.
  2. Н о р д е н А.П. Пространства аффинной связности. М., 1976. 432 с.
  3. Э й з е н х а р т Л.П. Риманова геометрия. М.: ИЛ, 1948. 318 с.
  4. К о б а я с и Ш., Н о м и д з у К. Основы дифференциальной геометрии. М.: Наука, 1981. Т.2. 414 с.
  5. Я н о К., Б о х н е р С. Кривизна и числа Бетти. М.: ИЛ, 1957. 152 с.
- Статья написана при поддержке РФФИ, проект № 44-01-01595.

УДК 514.75

К ГЕОМЕТРИИ ОРТОГОНАЛЬНЫХ 2-ПОВЕРХНОСТЕЙ В  $E^4$

М.А.Чешкова

(Алтайский государственный университет)

В евклидовом пространстве  $E^4$  рассматривается пара 2-поверхностей, между которыми установлено соответствие  $f: M \rightarrow M'$  так, что касательные плоскости в соответствующих точках ортогональны.

1. Пусть  $\mathcal{F}(M)$  -  $R$  - алгебра дифференцируемых на  $M$  функций,  $T^2_\xi(M)$  -  $\mathcal{F}$  - модуль дифференцируемых тензорных полей на  $M$  типа  $(\tau, s)$ ,  $\partial$  - дифференцирование в  $E^4$ .

Формулы Гаусса-Вейнгартена [1] поверхности  $M$  запишутся в виде

$$\partial_x y = \nabla_x y + \alpha(x, y), \quad \partial_x \eta = -A_\eta x + \nabla_x^1 \eta, \quad (I)$$

где

$$x, y \in T^1_0(M) = TM, \quad A_\eta \in T^1_1(M),$$

$\alpha$  - вторая фундаментальная форма,  $\eta \in T^1 M$ ,  $\nabla$  - связ-

ность Леви-Чивита,  $\nabla^1$  - нормальная связность.

Имеют место уравнения Гаусса-Кодацци

$$\begin{cases} R(x, y)z = A_{\alpha(y, z)}x - A_{\alpha(x, z)}y, \\ (\mathcal{D}_x \alpha)(y, z) = (\mathcal{D}_y \alpha)(x, z), \\ R^1(x, y)\eta = \alpha(x, A_\eta y) - \alpha(y, A_\eta x), \\ (dA_\eta)(x, y) = A_{\nabla_x^1 \eta}y - A_{\nabla_y^1 \eta}x, \\ g(A_\eta x, y) = g^1(\alpha(x, y), \eta), \\ g^1(R^1(x, y)\eta, \varepsilon) = g([A_\eta, A_\varepsilon]x, y), \end{cases} \quad (2)$$

где

$$x, y, z \in TM; \quad \eta, \varepsilon \in T^1 M; \quad R \in T^2_3(M)$$

- кривизна связности  $\nabla$ ,  $R^1$  - кривизна нормальной связности,

$$(dA_\eta)(x, y) = \nabla_x A_\eta y - \nabla_y A_\eta x - A_\eta[x, y]$$

- внешний дифференциал  $A_\eta$  в связности  $\nabla$ ,

$$(\mathcal{D}_x \alpha)(y, z) = (\nabla_x^1 \alpha)(y, z) - \alpha(\nabla_x y, z) - \alpha(y, \nabla_x z)$$

- ковариантная производная в связности  $\nabla^1 \oplus \nabla$ .

2. Положим

$$\vec{p}q = \mathfrak{e}, \quad p \in M, \quad q = f(p) \in M'$$

Тогда отображение  $f: M \rightarrow M'$  запишется в виде  $q = p + \mathfrak{e}$ .

Разложим каждый вектор  $\mathfrak{e}$  на касательную и нормальную составляющие

$$\mathfrak{e} = a + \varepsilon, \quad a \in TM, \quad \varepsilon \in T^1 M.$$

Перенесем касательный вектор  $y_q \in T_q M'$  параллельно (в связности  $\partial$ ) в точку  $p = f^{-1}(q)$  и обозначим его через  $\underline{y}_p$ , имеем

$$d\underline{f}x = x + \partial_x \mathfrak{e}, \quad x \in TM.$$

В силу (I) получим

$$\begin{cases} d\underline{f}x = Fx + \omega x, \\ Fx = x - A_\xi x + \nabla_x a, \quad \omega x = \alpha(x, a) + \nabla_x^1 \varepsilon. \end{cases} \quad (3)$$

Из (2) и (3) имеем

$$\begin{cases} (d^1 \omega)(x, y) = \alpha(y, Fx) - \alpha(x, Fy), \\ R^1(x, y)\varepsilon = (d^1 \omega)(x, y) - \alpha(y, \nabla_x a) + \alpha(x, \nabla_y a), \\ (dF)(x, y) = A_{\omega x} y - A_{\omega y} x, \\ R(x, y)a = (dA_\xi)(x, y) + (dF)(x, y), \end{cases} \quad (4)$$