

А Н Д Р Е Е В Б. А.

О ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНОЙ ГЕОМЕТРИИ СООТВЕТСТВИЙ
 МЕЖДУ ПРОСТРАНСТВОМ ПАРЫ (p, q) И ТОЧЕЧНЫМ
 ПРОСТРАНСТВОМ.

В работе продолжается начатое в [4] изучение локально биэвективного соответствия двух пространств: точечного проективного пространства P_N и пространства $R(F)$ пар фигур $F = (p, q)$

§ I. В в е д е н и е.

В [4] пара F определялась как пара фигур, состоящая из невырожденной гиперквадрики q n -мерного проективного пространства P_n и неинцидентной ей точки p . Размерность N пространства P_N равна рангу пары F ([1], стр. 181). Соответствие задавалось при помощи дифференцируемого локально биэвективного отображения f . Пусть $\Omega_{\mathcal{J}}^{\mathcal{X}}$ и $\omega_{\mathcal{I}}^{\mathcal{J}}$ ($\mathcal{J}, \mathcal{X}, \dots = 0, 1, \dots, N; \mathcal{I}, \mathcal{J}, \dots = 0, 1, \dots, n$) компоненты инфинитезимальных перемещений реперов пространств P_N и P_n ; разместив соответствующим образом вершины реперов, приводим уравнение гиперквадрики q и систему дифференциальных уравнений отображения f , соответственно, к виду:

$$\nabla a_{ij} = \Lambda_{ij\mathcal{J}} \Omega_{\mathcal{J}}^{\mathcal{I}}, \quad \omega_{\mathcal{I}}^{\mathcal{J}} = \Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}}^{\mathcal{K}} \Omega_{\mathcal{K}}^{\mathcal{L}}, \quad \omega_{\mathcal{I}}^{\mathcal{J}} = \Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}}^{\mathcal{K}} \Omega_{\mathcal{K}}^{\mathcal{L}}; \quad (\mathcal{J}, \mathcal{X}, \dots = 1, 2, \dots, N),$$

где ∇ - символ ковариантного дифференцирования, так что, например: $\nabla E_{i\mathcal{J}}^j = dE_{i\mathcal{J}}^j - E_{k\mathcal{J}}^j \omega_i^k - E_{i\mathcal{L}}^j (\Omega_{\mathcal{J}}^{\mathcal{L}} - \delta_{\mathcal{J}}^{\mathcal{L}} \Omega_0^{\mathcal{L}}) + E_{i\mathcal{J}}^k (\omega_k^j - \delta_k^j \omega_0^{\mathcal{L}})$.

Если ковариантное дифференцирование при фиксированных первичных параметрах обозначить символом $\dot{\nabla}$, то законы преобразования систем величин: $\Gamma_0 = \{a_{ij}\}, \Gamma_1^{(1)} = \{\Lambda_{ij\mathcal{J}}\}, \Gamma_1^{(2)} = \{\Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}}^i\}, \Gamma_1^{(3)} = \{\Lambda_{i\mathcal{J}}\}$ запишутся в виде: $\dot{\nabla} a_{ij} = 0, \dot{\nabla} \Lambda_{ij\mathcal{J}} = 0, \dot{\nabla} \Lambda_{\mathcal{J}}^i = 0, \dot{\nabla} \Lambda_{i\mathcal{J}} = 0, (1.3)$

откуда следует, что $\Gamma_0, \Gamma_1^{(1)}, \Gamma_1^{(2)}, \Gamma_1^{(3)}$ являются тензорами.

Система величин $\Gamma_1 = \{\Gamma_0, \Gamma_1^{(1)}, \Gamma_1^{(2)}, \Gamma_1^{(3)}\}$ образует фундаментальный геометрический объект первого порядка отображения f . Полученный путем продолжения Γ_1 фундаментальный объект второго порядка $\Gamma_2 = \{\Gamma_1, \Lambda_{ij\mathcal{J}\mathcal{K}}, \Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}\mathcal{K}}^i, \Lambda_{i\mathcal{J}\mathcal{K}}\}$ с законом преобразования (1.3) и

$$\dot{\nabla} \Lambda_{ij\mathcal{J}\mathcal{K}} = -\Lambda_{ij(\mathcal{J}} \Pi_{\mathcal{K})}^0, \quad \dot{\nabla} \Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}\mathcal{K}}^i = -\Lambda_{i(\mathcal{J}}^i \Pi_{\mathcal{K})}^0, \quad \dot{\nabla} \Lambda_{i\mathcal{J}\mathcal{K}} = -\Lambda_{i(\mathcal{J}} \Pi_{\mathcal{K})}^0, (1.4)$$

имеет системы величин $\Gamma_2^{(1)} = \{\Gamma_1^{(1)}, \Lambda_{ij\mathcal{J}\mathcal{K}}\}, \Gamma_2^{(2)} = \{\Gamma_1^{(2)}, \Lambda_{\mathcal{I}\mathcal{J}\mathcal{K}}^i\}$ и $\Gamma_2^{(3)} = \{\Gamma_1^{(3)}, \Lambda_{i\mathcal{J}\mathcal{K}}\}$ в своем подобъектах. Здесь и в дальнейшем выражение $a_{(\mathcal{J}} v_{\mathcal{K})}$ означает $a_{\mathcal{J}} v_{\mathcal{K}} + a_{\mathcal{K}} v_{\mathcal{J}}$. В [4] доказано, что Γ_2 является основным объектом ([2], стр. 346) отображения f .

§ 2. Ассоциированные образы I-го порядка.

Найдем инвариантно присоединенный геометрический образ, определяемый в P_N тензором $\Gamma_1^{(2)}$, и выясним его геометрическую характеристику. Пусть точке $P^* = P + dP$ пространства P_N соответствует точка $f(P^*)$ из окрестности точки $p = f(P)$ пространства P_n .

О п р е д е л е н и е I. Будем говорить, что точка P^* лежит на F_2 -нулевом направлении, если

$$\varphi(P^*) = \varphi(P).$$

Теорема 1. Система линейных однородных уравнений

$$\Phi^i \equiv \Lambda_{i\gamma} X^\gamma = 0$$

задаст в P_N инвариантную $(N-n)$ -плоскость, состоящую из прямых F_2 -нулевых направлений.

Доказательство. Инвариантность $(N-n)$ -плоскости (2.1) следует из равенства:

$$\delta \Phi^i = -\Phi^j \pi_j^i + \Phi^i (\pi_0^0 - \Pi_0^0 + \theta),$$

где θ - полный дифференциал. Фиксация точки P означает: $\omega_0^i = 0$. Условия: $\Lambda_{i\gamma} \Omega_0^\gamma = 0$, налагаемые при этом на компоненты dP , показывают, что точка $\bar{P}^* = (1 + \Omega_0^0) \bar{P} + \Omega_0^\gamma \bar{R}_\gamma$ принадлежит $(N-n)$ -плоскости (2.1).

Определение 2. Инвариантная $(N-n)$ -плоскость называется F_2 -нулевым подпространством.

Замечание. Тензоры $\bar{\Gamma}_1^i$ и $\bar{\Gamma}_1^j$, задают в P_N инвариантные подпространства:

$$\Lambda_{ij\gamma} X^\gamma = 0, \Lambda_{i\gamma} X^\gamma = 0$$

размерностей $N - C_{n+1}^2$ и $N-n$. Они называются соответственно F_1 - и F_3 -нулевыми подпространствами.

Биективность рассматриваемого отображения φ , задающего плоскость, которая является пересечением F_1 -нулевого и F_3 -нулевого подпространств, системой дифференциальных уравнений (1.2), позволяет определить обратное отображение φ^* :

$$\Omega_0^\gamma = V_i^\gamma \omega_0^i + V^{ji} \omega_0^i + V^{ij} \nabla a_{ij}, \\ V^{ij} = V^{ji}$$

При этом все коэффициенты $V_i^\gamma, V^{ji}, V^{ij}$ являются компонентами фундаментального объекта $\bar{\Gamma}_1$, являясь компонентами матрицы преобразования (2.1), которая состоит из с

матрицы преобразования (2.1). Из последнего условия получаем следующие соотношения:

$$\Lambda_{i\gamma} V_i^\gamma + \Lambda_{i\gamma} V^{ji} + \Lambda_{ij\gamma} V^{jk} = \delta_{i\gamma}^k; \quad (2.5)$$

$$\Lambda_{i\gamma} V_j^\gamma = \delta_j^i, \Lambda_{i\gamma} V^{ji} = \delta_j^i, \Lambda_{ij\gamma} V^{jk} = \frac{1}{2} \delta_{(i}^k \delta_{j)}^l; \quad (2.6)$$

$$\left. \begin{aligned} \Lambda_{i\gamma} V_j^\gamma &= 0, \Lambda_{ij\gamma} V^{jk} = 0, \Lambda_{i\gamma} V^{jk} = 0, \\ \Lambda_{i\gamma} V^{ji} &= 0, \Lambda_{i\gamma} V^{jk} = 0, \Lambda_{ij\gamma} V_k^\gamma = 0. \end{aligned} \right\} \quad (2.7)$$

Дифференцируя соотношение (2.5) и используя дифференциальные уравнения (1.2) и соотношения (2.5)-(2.7), находим:

$$\dot{\nabla} V_i^\gamma = 0, \dot{\nabla} V^{ji} = 0, \dot{\nabla} V^{ij} = 0. \quad (2.8)$$

Из (2.8) следует, что системы величин $V_i^\gamma, V^{ji}, V^{ij}$ являются тензорами.

Теорема 2. Тензор V_i^γ определяет в P_N инвариантную F_1 -нулевого подпространства.

Доказательство. Задаем n -плоскость её текущей точкой следующим образом:

$$\bar{A}_{\sigma, \sigma^i} = \sigma \bar{P} + \sigma^i V_i^\gamma \bar{R}_\gamma. \quad (2.9)$$

Инвариантность этой n -плоскости следует из равенства:

$$\bar{A}_{\sigma, \sigma^i} + \delta \bar{A}_{\sigma, \sigma^i} = \bar{A}_{\tau, \tau^i},$$

где $\tau = \sigma + \delta\sigma + \sigma\Pi_0^\circ + \sigma^i V_i^\sigma \Pi_0^\circ$, $\tau^i = \sigma^i + \delta\sigma^i + \sigma^i(\Pi_0^\circ - \pi_0^\circ) + \sigma^j \lambda_{ij}^\sigma$

Пусть точка

$$\bar{P}^* = \bar{P} + d\bar{P} = (1 + \Omega_0^\circ)\bar{P} + \Omega_0^\sigma \bar{R}_\sigma$$

принадлежит F_1 -нулевому и F_2 -нулевому подпространствам, если выполняются равенства:

$$\Lambda_{ij\sigma} \Omega_0^\sigma = 0, \quad \Lambda_{i\sigma} \Omega_0^\sigma = 0.$$

Тогда, учитывая (2.3) получаем:

$$\begin{aligned} \bar{P}^* &= (1 + \Omega_0^\circ)\bar{P} + (V_i^\sigma \Lambda_{ix}^i + V_j^\sigma \Lambda_{ix}^j + V_{ij}^\sigma \Lambda_{ijx}^\sigma) \Omega_0^\sigma \bar{R}_\sigma = \\ &= (1 + \Omega_0^\circ)\bar{P} + \Lambda_{ix}^i \Omega_0^\sigma V_i^\sigma \bar{R}_\sigma, \end{aligned}$$

то есть \bar{P}^* принадлежит n -плоскости (2.9). Справедливость теоремы теперь следует из того факта, что размерность пересечения F_1 - и F_2 -нулевого подпространств не может быть меньше $N - (C_{n+1}^2 + n) = n$, то есть размерности n -плоскости (2.9).

Определение 3. Инвариантная n -плоскость (2.9) называется F_2 -подпространством.

Замечание. Подобным образом тензоры V^{xij} и V^{xi} определяют F_1 и F_3 -подпространства, для которых справедливы теоремы, аналогичные теореме 2.

Введем тензоры:

$$\begin{aligned} \overset{1}{J}_\sigma^x &= \Lambda_{ij\sigma} V^{xij}, \quad \overset{2}{J}_\sigma^x = \Lambda_{i\sigma} V^{xi}, \quad \overset{3}{J}_\sigma^x = \Lambda_{i\sigma} V^{xi}; \\ \overset{a}{J}_\sigma^x &= 0 \quad (a=1,2,3). \end{aligned}$$

Из соотношений (2.1)-(2.5), (2.10) вытекают следующие теоремы:

Теорема 3. Тензоры $\overset{a}{J}_\sigma^x$, обладают свойствами:

$$\begin{aligned} \overset{1}{J}_\sigma^x &= C_{n+1}^2, \quad \overset{2}{J}_\sigma^x = n, \quad \overset{3}{J}_\sigma^x = n; \\ \overset{a}{J}_\sigma^x \overset{a}{J}_\sigma^x &= \overset{a}{J}_\sigma^x; \quad \sum_{a=1}^3 \overset{a}{J}_\sigma^x = \delta_\sigma^x. \end{aligned}$$

Теорема 4. F_a -нулевое подпространство задается уравнениями:

$$\overset{a}{J}_\sigma^x X^\sigma = 0. \quad (2.14)$$

Теорема 5. F_a -подпространство задается уравнениями:

$$\overset{a}{J}_\sigma^x X^\sigma = X^x. \quad (2.15)$$

§ 3. F_a -характеристические направления.

Объект второго порядка $\overset{(2)}{\Gamma}_2$ определяет в P_N инвариантное многообразие, задаваемое системой уравнений:

$$\Lambda_{jxx}^i X^j X^x - 2\Lambda_{ij}^i X^j (X^0 + \sigma) = 0. \quad (3.1)$$

Действительно, обозначив левые части уравнений (3.1) через Φ_σ^i , имеем:

$$\Phi_\sigma^i + \delta\Phi_\sigma^i = (1 + \pi_0^\circ - 2\Pi_0^\circ + 2\Theta)\Phi_\sigma^i - \Phi_\tau^j \lambda_{ij}^i \quad (3.2)$$

$$\tau = \sigma + \delta\sigma - \sigma(\Theta - \Pi_0^\circ),$$

Θ -полный дифференциал. Многообразие (3.1) представляет собой конус, образующими которого являются связки $\{P\}$, а направляющей - инвариантная $(N-n)$ -мерная алгебраическая поверхность, задаваемая системой (3.1) при $\sigma = 0$, и размерности $y \leq 2^n$.

Определение 4. $(N-n+1)$ -мерный конус (3.1) называется F_2 -характеристическим конусом.

Определение 5. Элемент второго порядка $\{P, dP, d^2P\}$ называется инфлекссионным, если точки P, dP, d^2P лежат на одной прямой.

Определение 6. Пусть точке $\bar{P}^* = \bar{P} + d\bar{P} + \frac{1}{2}d^2\bar{P} + \dots$ пространства P_N соответствует точка $\bar{p}^* = \bar{p} + d\bar{p} + \frac{1}{2}d^2\bar{p} + \dots$ из P_n . Будем говорить, что $P + dP$ лежит на F_2 -характеристическом направлении, если из того, что $\{P, dP, d^2P\}$ - инфлекссионный

элемент, следует, что и $\{p, dp, d^2p\}$ — также инфлексионный.

Введенное понятие в известном смысле обобщает понятие характеристического направления из теории точечных соответствий ([3], стр. 69).

Среди образующих конуса (3.1) особое место занимают те, которые касаются направляющей поверхности в точке P , а не пересекают её. Множество точек этих образующих выделяется из системы (3.1) при $\sigma = \infty$, откуда видно, что оно совпадает с F_2 -нулевым подпространством.

Теорема 6. Каждое F_2 -нулевое направление является F_2 -характеристическим.

Доказательство. Потребуем, чтобы точка \bar{P}^* с точностью до первого порядка лежала в F_2 -нулевом пространстве, тогда для соответствующей ей точки $\bar{p}^* = \bar{p} + d\bar{p} + \frac{1}{2}d^2\bar{p}$ получаем: $d\bar{p} = \omega_0^* \bar{p}$, откуда следует, что любой элемент второго порядка $\{\bar{p}, d\bar{p}, d^2\bar{p}\}$ при этом условии тривиальным образом становится инфлексионным.

Теорема 7. Совокупность прямых F_2 -характеристических направлений образует F_2 -характеристический конус (3.1).

Доказательство. Принадлежность точки $P + dP$ F_2 -характеристическому направлению означает, согласно определению 6:

$$\text{где } d^2\bar{P} = \lambda\bar{P} + \eta d\bar{P}, \quad d^2\bar{p} = \tilde{\lambda}\bar{p} + \tilde{\eta} d\bar{p},$$

$$d\bar{P} = \Omega_0^* \bar{P} + \Omega_0^* \bar{R}_7, \quad d^2\bar{P} = (d\Omega_0^* + \Omega_0^* \Omega_0^*) \bar{P} + (d\Omega_0^* + \Omega_0^* \Omega_0^*) \bar{R}_7$$

$$d\bar{p} = \omega_0^* \bar{p} + \Lambda_7^i \Omega_0^* \bar{e}_i, \quad d^2\bar{p} = (d\omega_0^* + (\omega_0^*)^2 + \Lambda_7^i \Omega_0^* \omega_0^*) \bar{p} +$$

$$+ (\Lambda_7^i d\Omega_0^* - \Omega_0^* \Lambda_7^i \Omega_0^* + 2\omega_0^* \Lambda_7^i \Omega_0^* - \Lambda_7^i \Omega_0^* \Omega_0^* + \Lambda_7^i \Omega_0^* \Omega_0^*) \bar{e}_i$$

Отсюда получаем соотношения для координат точки $\bar{P} + d\bar{P}$:

$$\Lambda_{7x}^i \Omega_0^* \Omega_0^* + 2\Lambda_{77}^i \Omega_0^* \omega_0^* = (\tilde{\eta} + \eta) \Lambda_{77}^i \Omega_0^*. \quad (3.4)$$

Она удовлетворяет (3.1) при $\sigma = \frac{1}{2}(\tilde{\eta} + \eta) \Lambda_{77}^i \Omega_0^*$. И, с другой стороны, если $\bar{P} + d\bar{P}$ лежит на конусе (3.1), выполняется (3.4) при соответствующем значении $\tilde{\eta}$, что делает совместной систему (3.3).

Определение 7. Элемент второго порядка $\{P, dP, d^2P\}$ называется F_2 -инфлексионным, если точки P, dP, d^2P лежат в 2-плоскости, имеющей с F_2 -нулевым подпространством пересечение ненулевой размерности.

Теорема 8. Условие инфлексионности элемента $\{P, dP, d^2P\}$ в определении 6 можно заменить более слабым условием F_2 -инфлексионности.

Доказательство. По предыдущему определению первое из условий (3.3) заменяется на

$$d^2\bar{P} = \lambda\bar{P} + \eta d\bar{P} + X^7 \bar{R}_7,$$

причем

$$\Lambda_7^i X^7 = 0.$$

Однако измененные условия (3.3) приводят к тем же соотношениям (3.4), так что доказываемая теорема следует из предыдущей.

Замечание. Аналогично вводятся понятия F_1 - и F_3 -характеристических направлений, которые выделяются образующими F_1 - и F_3 -характеристических конусов:

$$\Lambda_{ij7x} X^j X^x - 2\Lambda_{ij77} X^j (X^7 + \sigma) = 0; \quad \Lambda_{i7xx} X^j X^x - 2\Lambda_{i7xx} X^j (X^7 + \sigma) = 0. \quad (3.5)$$

Они задаются в P_M объектами второго порядка $\Gamma_2^{(2)}$ и $\Gamma_2^{(3)}$.

Определение 8. F_a -характеристические направления, лежащие в F_a -подпространстве, называются собственно F_a -характеристическими.

Определение 9. Направления, являющиеся одновременно

F_1, F_2 и F_3 - характеристическими, называются вполне характеристическими направлениями.

Введем системы величин:

$$\begin{aligned} \Gamma_{\gamma\kappa}^{\lambda} &= \Lambda_{ij\gamma\kappa} V^{ij}, \quad \overset{2}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} = \Lambda_{\gamma\kappa}^i V_i^{\lambda}, \quad \overset{3}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} = \Lambda_{i\gamma\kappa} V^{\lambda i}, \\ \overset{\circ}{\nabla} \overset{2}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} &= -\overset{\circ}{J}_{(\gamma}^{\lambda} \Pi_{\kappa)}. \end{aligned} \quad (3.6)$$

Из соотношений (2.11) и (3.7) следует, что системы величин $\{\overset{2}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda}, \overset{\circ}{J}_{\gamma}^{\lambda}\}$ образуют геометрические объекты.

Компоненты объекта:

$$\begin{aligned} \overset{2}{\Pi}_{\gamma\kappa}^{\lambda} &= \overset{2}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} - \frac{1}{n} \overset{2}{J}_{(\gamma}^{\lambda} \overset{2}{\Gamma}_{\kappa)}^{\lambda} + \frac{1}{n(n+1)} \overset{2}{J}_{(\gamma}^{\lambda} \overset{2}{J}_{\kappa)}^{\lambda} \overset{2}{\Gamma}_{s\lambda}^{\lambda}, \\ \overset{2}{\Pi}_{\gamma\kappa}^{\lambda} &= 0, \quad \overset{\circ}{\nabla} \overset{2}{\Pi}_{\gamma\kappa}^{\lambda} = 0 \end{aligned} \quad (3.8)$$

не изменяются при любых проективных преобразованиях P_n и преобразуются по тензорному закону в P_M , то есть ведут себя как компоненты проективной связности в теории точечных соответствий ([3], стр.90).

О п р е д е л е н и е IО. Тензор $\overset{2}{\Pi}_{\gamma\kappa}^{\lambda}$ называется объектом F_2 -связности.

Аналогично вводятся F_1 - и F_3 -связности.

Система величин:

$$\overset{3}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} = \sum_{a=1}^3 \overset{a}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda}, \quad \overset{\circ}{\nabla} \overset{3}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} = -\delta_{(\gamma}^{\lambda} \Pi_{\kappa)} \quad (3.10)$$

образует квазитензор ([2], стр.297).

О п р е д е л е н и е II. Квазитензор $\overset{3}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda}$ называется объектом полной связности.

Т е о р е м а 9. F_a -характеристические, собственно F_a -характеристические и вполне F_a -характеристические направления определяются, соответственно, системами уравнений:

$$\overset{a}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} X^{\gamma} X^{\kappa} - \overset{a}{J}_{\gamma}^{\lambda} X^{\gamma} (X^{\circ} + \sigma) = 0, \quad (3.11)$$

$$\overset{a}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} X^{\gamma} X^{\kappa} - X^{\lambda} (X^{\circ} + \sigma) = 0, \quad \overset{a}{J}_{\gamma}^{\lambda} X^{\gamma} = X^{\lambda}; \quad (3.12)$$

$$\overset{3}{\Gamma}_{\gamma\kappa}^{\lambda} X^{\gamma} X^{\kappa} - \delta_{\gamma}^{\lambda} X^{\gamma} (X^{\circ} + \sigma) = 0. \quad (3.13)$$

теорема вытекает из соотношений: (2.15), (3.1), (3.5), (3.6) и (3.10).

Л и т е р а т у р а.

1. В.С. Малаховский, Дифференциальная геометрия многообразий фигур и пар фигур в однородном пространстве. Труды геометрического семинара, т. 2, 1969, МИИТИ.

2. Г.Ф. Мантев, Дифференциальная геометрия погруженных многообразий, Труды Московского математического общества, 2, 1953, ГИИТЛ.

3. В.З. Ринков, Дифференциальная геометрия точечных соответствий между двумя пространствами. Геометрия, 1963 (Итоги науки, ВИНТИ) Москва, 1965.

4. В.А. Андреев, Об одном классе дифференцируемых отображений пространств пар фигур в точечные пространства. Дифференциальная геометрия многообразий фигур, вып. I. Труды Калининградского университета, 1970.