

УДК 514.76

Н. Д. Никитин , **О. Г. Никитина** 

Пензенский государственный университет, Россия

nikitina1005@mail.ru

doi: 10.5922/0321-4796-2024-55-1-5

Об аффинных движениях с одномерными орбитами в общих пространствах путей

Понятие общего пространства путей ввел Дж. Дуглас. Аффинные и проективные движения в этих пространствах первым начал рассматривать М. С. Кнебельман. Общее пространство путей является обобщением пространства аффинной связности. В статье исследуются пространства путей, допускающие группы аффинных движений с одномерными орбитами. Для каждого представления абелевой алгебры Ли и алгебры L_r , содержащей абелев идеал L_{r-1} , в виде алгебры векторных полей составляется система уравнений инфинитезимальных аффинных движений. Векторные поля каждого из этих представлений являются операторами группы преобразований с одномерными орбитами. Путем интегрирования системы определяются общие пространства путей, допускающие группу аффинных движений с одномерными орбитами, операторами которой являются векторные поля этих представлений. Установлен максимальный порядок этих групп. Показано, что пространства путей, допускающие группу аффинных движений с одномерными орбитами максимального порядка, являются проективно плоскими. Приводятся условия, необходимые и доста-

Поступила в редакцию 23.04.2024 г.

© Никитин Н. Д., Никитина О. Г., 2024

точные для того, чтобы пространство путей допускало группу аффинных движений с одномерными орбитами максимального порядка.

Ключевые слова: касательное расслоение, общее пространство путей, проективно плоское пространство, производная Ли, инфинитезимальное аффинное преобразование

Пусть M — n -мерное дифференцируемое многообразие, $T(M)$ — его касательное расслоение, $\pi: T(M) \rightarrow M$ — каноническая проекция [3].

Общее пространство путей есть пара (M, H) [1; 8], где H — дифференциально-геометрический объект, заданный на касательном расслоении. Пусть (x^i) , где $i = \overline{1, n}$, — система координат окрестности $U \subset M$. В окрестности $\bar{U} = \pi^{-1}(U)$ относительно индуцированных координат (x^i, y^j) объект имеет компоненты $H^i(x^1, \dots, x^n, y^1, \dots, y^n)$, однородные второй степени относительно слоевых координат y^1, \dots, y^n .

При допустимых преобразованиях координат

$$\bar{x}^i = f(x^1, \dots, x^n), \quad \bar{y}^j = \frac{\partial f^j}{\partial x^s} y^s$$

окрестности \bar{U} компоненты $H^i(x^1, \dots, x^n, y^1, \dots, y^n)$ объекта H преобразуются по закону

$$\bar{H}^i = -\frac{\partial^2 \bar{x}^i}{\partial x^m \partial x^\sigma} y^m y^\sigma + H^m \frac{\partial \bar{x}^i}{\partial x^m} \quad (i, m, \sigma = \overline{1, n}).$$

На многообразии M пространства путей задаются кривые (пути), которые в окрестности U определяются системой дифференциальных уравнений

$$\frac{d^2 x^i}{dt^2} + H^i \left(x^1, \dots, x^n, \frac{dx^1}{dt}, \dots, \frac{dx^n}{dt} \right) = 0,$$

t — аффинный параметр.

Локальная однопараметрическая группа преобразований $\varphi_\tau = \varphi(x, \tau)$, $-\varepsilon < \tau < \varepsilon$, порожденная векторным полем $X \in F(U)$, называется *группой аффинных движений пространства путей*, если при любом τ путь $l: x = x(t)$ переводит в путь $\bar{l}: \varphi_\tau = \varphi(x(t), \tau)$, сохраняя аффинный параметр пути.

Векторное поле $X \in F(U)$, $X = \xi^i(x^1, \dots, x^n) \frac{\partial}{\partial x^i}$ [5], является инфинитезимальным аффинным движением в пространстве путей тогда и только тогда, когда

$$L_{X^c} H^i = 0, \tag{1}$$

где L_{X^c} — символ производной Ли [2] вдоль полного лифта X^c векторного поля X . Условие (1) равносильно условию $L_{X^c} \Gamma_{jk}^i = 0$, где $\Gamma_{jk}^i = \frac{1}{2} H^i_{j \cdot k}$ — компоненты объекта аффинной связности Γ пространства путей, тензор кручения которой равен нулю, $H^i_{j \cdot k} = \frac{\partial^2 H^i}{\partial y^j \partial y^k}$.

Дифференциальные уравнения $L_{X^c} \Gamma_{jk}^i = 0$ в координатах (x^i, y^j) окрестности \bar{U} запишутся в виде

$$\begin{aligned} \partial_{jk}^2 \xi^i - \partial_m \xi^i \Gamma_{jk}^m + \partial_j \xi^m \Gamma_{mk}^i + \partial_k \xi^m \Gamma_{jm}^i + \xi^m \partial_m \Gamma_{jk}^i + \\ + \partial_m \xi^\sigma y^m \Gamma_{jk \cdot \sigma}^i = 0, \end{aligned}$$

где $\Gamma_{jk \cdot \sigma}^i = \frac{\partial \Gamma_{jk}^i}{\partial y^\sigma}$.

Обозначим через $L_r = \{X_1, X_2, \dots, X_r\}$ алгебру Ли группы преобразований G_r многообразия M . В работе [4] показано, что если $L_{X^c} \Gamma_{jk}^i = 0$ для каждого $X \in L_r$, то группа G_r является группой аффинных движений пространства путей.

Теорема 1. *Максимальный порядок групп G_r аффинных движений в пространствах путей с одномерными орбитами равен $n+1$. Пространства (M, H) , допускающие группу аффинных движений с одномерными орбитами максимального порядка, являются проективно плоскими.*

Доказательство. Пусть L_r — алгебра Ли группы G_r аффинных движений с одномерными орбитами в пространстве путей. В работе [6] показано, что алгебра L_r либо абелева, либо имеет структуру

$$(X_k, X_2) = X_k, \quad (X_\mu, X_\nu) = 0 \quad (k, \mu, \nu = 1, 3, 4, \dots, r). \quad (2)$$

В работе [7] приводятся все представления абелевой алгебры L_r и алгебры \bar{L}_r со структурой (2) в виде алгебры Ли инфинитезимальных преобразований $X_\beta = \xi_\beta^i \frac{\partial}{\partial x^i}$, $i = \overline{1, n}$, $\beta = \overline{1, r}$, в координатной окрестности U , когда $\text{rang}(\xi_\beta^i) = 1$.

Приведем эти представления. Представления абелевой алгебры L_r :

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad X_2 = x^2 \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad \dots, \quad X_r = x^r \frac{\partial}{\partial x^1} \quad (r \leq n); \quad (3)$$

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad X_2 = x^2 \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad \dots, \quad X_l = x^l \frac{\partial}{\partial x^1},$$

$$X_{l+1} = \varphi_{l+1}(x^2, \dots, x^l) \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad \dots, \quad X_r = \varphi_r(x^2, \dots, x^l) \frac{\partial}{\partial x^1} \quad (4)$$

$$(l \leq n - 1, \quad l < r).$$

Представление алгебры L_r со структурой (2):

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad X_2 = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad X_3 = x^2 \frac{\partial}{\partial x^1} \dots, \quad X_r = x^{r-1} \frac{\partial}{\partial x^1} \quad (5)$$

($r \leq n + 1$);

$$X_1 = \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad X_2 = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad \dots, \quad X_l = x^{l-1} \frac{\partial}{\partial x^1},$$

$$X_{l+1} = \varphi_{l+1}(x^2, \dots, x^{l-1}) \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad \dots, \quad X_r = \varphi_r(x^2, \dots, x^{l-1}) \frac{\partial}{\partial x^1} \quad (6)$$

($l \leq n + 1$).

Найдем компоненты H^i дифференциального геометрического объекта H общего пространства путей, допускающего алгебру L_r инфинитезимальных аффинных движений (3) при $r = n$. Запишем для каждого векторного поля из (3) уравнения аффинных движений (1):

$$\begin{cases} -\delta_1^i H^a + H_1^i y^a = 0, \\ \partial_{x^1} H^i = 0 \quad (a = \overline{2, n}; i = \overline{1, n}). \end{cases} \quad (7)$$

Из уравнений (7) получим, что

$$\begin{aligned} H^1 &= B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n) y^1 + D(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n), \\ H^a &= y^a B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n). \end{aligned}$$

Покажем, что пространства (M, H) не допускают в качестве группы аффинных движений группу G_r с алгеброй L_r (4). Предположим, что группа G_r является группой аффинных движений. Запишем уравнения инфинитезимальных движений для алгебры L_r (4):

$$\begin{cases} -\delta_1^i H^k + H_1^i y^k = 0, & \partial_{x^1} H^i = 0, & (8) \\ \delta_1^i \frac{\partial^2 \varphi_s}{\partial x^\alpha \partial x^\rho} y^\alpha y^\rho - \frac{\partial \varphi_s}{\partial x^\rho} H^\rho \delta_1^i + H_1^i \frac{\partial \varphi_s}{\partial x^\rho} y^\rho = 0 & (9) \\ (i = \overline{1, n}; k, \alpha, \rho = \overline{2, l}; s = \overline{l+1, r}). \end{cases}$$

Из уравнений (8) получим, что

$$\begin{aligned} H^1 &= B(x^2, \dots, x^n) y^1 + D(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n), \\ H^k &= y^k B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n). \end{aligned}$$

Учитывая это, из уравнений (9) при $i = 1$ получим

$$\frac{\partial^2 \varphi_s}{\partial x^\alpha \partial x^\rho} y^\alpha y^\rho = 0, \quad \varphi_s = a_{s\alpha} x^\alpha + b_s.$$

Поскольку $X_s = \sum_{\alpha=2}^l a_{s\alpha} X_\alpha + b_s X_1$, то пришли к противоречию. По условию инфинитезимальные преобразования линейно независимы.

Найдем теперь составляющие объекта $H(H^i)$ общего пространства путей, допускающих алгебру Ли инфинитезимальных аффинных движений L_{n+1} (5). Так как алгебра Ли L_n (3) является идеалом алгебры L_{n+1} , то составляющие объекта H пространства (M, H) определим из уравнений

$$L_{X_2^c} H^i = 0, \quad (10)$$

где

$$H^1 = B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n)y^1 + D(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n),$$

$$H^a = y^a B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n), \quad X_2 = x^1 \frac{\partial}{\partial x^1}, \quad a = \overline{2, n}.$$

Из дифференциальных уравнений (10) относительно H^i получим, что $D(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n) = 0$. Следовательно, $H^i = y^i B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n)$, а компоненты объекта аффинной связности

$$\Gamma_{jk}^i = \frac{1}{2} H_{j \cdot k}^i = \delta_j^i \Phi_{\cdot k} + \delta_k^i \Phi_{\cdot j} + y^i \Phi_{j \cdot k},$$

где $\Phi = \frac{1}{2} B(x^2, \dots, x^n, y^2, \dots, y^n)$ — однородная функция первой степени относительно слоевых координат y^2, \dots, y^n . Значит, пространства (M, H) с алгеброй инфинитезимальных движений \bar{L}_{n+1} (5) являются проективно плоскими.

Нетрудно показать, что инфинитезимальные преобразования алгебры \bar{L}_r (6) не являются аффинными движениями пространства путей. Теорема доказана.

Теорема 2. Пространство путей (M, H) допускает группу G аффинных движений с одномерными орбитами максимального порядка тогда и только тогда, когда оно является проективно плоским и тензор $\bar{\Gamma}(\Gamma_{jkl}^i)$, $\Gamma_{jkl}^i = \Gamma_{jk \cdot l}^i$:

$$\Gamma_{jkl}^i = \delta_j^i \Phi_{kl} + \delta_k^i \Phi_{jl} + \delta_l^i \Phi_{jk} + y^i \Phi_{jkl}, \quad \Phi_{jk} = \Phi_{j \cdot k},$$

и тензор кривизны

$$K_{jkl}^i = \delta_j^i (\Phi_{k \cdot l} - \Phi_{l \cdot k}) + \delta_k^i (\Phi_{j \cdot l} - \Phi_j \Phi_l - \Phi_{jl}) - \\ - \delta_l^i (\Phi_{j \cdot k} - \Phi_k \Phi_j - \Phi_{jk}) + y^i (\Phi_{jkl} - \Phi_{jl \cdot k})$$

удовлетворяют условию: существует такое векторное поле $X = v^i(x^1, \dots, x^n) \frac{\partial}{\partial x^i}$, что

$$v^\sigma \Phi_{\cdot \sigma} = 0, \quad L_{Xc} \Phi = 0. \quad (11)$$

Доказательство. Пусть пространство путей (M, H) допускает группу G_r аффинных движений с одномерными орбитами

максимального порядка. Из теоремы 1 следует, что $r = n + 1$ и пространство является проективно плоским. Объект аффинной связности

$$\Gamma_{jk}^i = \delta_j^i \Phi_k + \delta_k^i \Phi_j + y^i \Phi_{jk},$$

где Φ не зависит от x^1, y^1 , $\Phi_k = \Phi_{\cdot k}$, $\Phi_{jk} = \Phi_{\cdot j \cdot k}$. Тогда тензор

$$\Gamma_{jkl}^i = \delta_j^i \Phi_{kl} + \delta_k^i \Phi_{jl} + \delta_l^i \Phi_{jk} + y^i \Phi_{jkl}, \quad \Phi_{jkl} = \Phi_{jk \cdot l},$$

а тензор кривизны

$$\begin{aligned} K_{jkl}^i &= \delta_j^i (\Phi_{k \cdot l} - \Phi_{l \cdot k}) + \delta_k^i (\Phi_{j \cdot l} - \Phi_j \Phi_l - \Phi_{jl}) - \\ &\quad - \delta_l^i (\Phi_{j \cdot k} - \Phi_k \Phi_j - \Phi_{jk}) + y^i (\Phi_{jk \cdot l} - \Phi_{jl \cdot k}) \\ &\quad (i, j, k, l = \overline{1, n}). \end{aligned}$$

Рассмотрим векторное поле $X = \frac{\partial}{\partial x^1}$, ставяющие которого $v^i = \delta_1^i$. Поскольку функция Φ не зависит от x^1, y^1 , то

$$v^\sigma \Phi_{\cdot \sigma} = 0, \quad L_X \Phi = 0.$$

Пусть теперь пространство путей (M, H) проективно плоское и выполняются условия (11). Существует система координат (x^i) окрестности U , в которой компоненты $v^i = \delta_1^i$. Тогда из условий (11) следует, что Φ не зависит от x^1, y^1 . Общий оператор группы G аффинных движений с одномерными орбитами в пространстве (M, H) возьмем в виде

$$X = \varphi(x^1, \dots, x^n) \frac{\partial}{\partial x^1}.$$

Запишем уравнения инфинитезимальных аффинных движений для векторного поля $X = \varphi(x^1, \dots, x^n) \frac{\partial}{\partial x^1}$:

$$\begin{cases} \frac{\partial^2 \varphi}{\partial x^j \partial x^k} - \frac{\partial \varphi}{\partial x^\sigma} \Gamma_{jk}^\sigma + \frac{\partial \varphi}{\partial x^j} \Gamma_{1k}^1 + \frac{\partial \varphi}{\partial x^k} \Gamma_{j1}^1 + \Gamma_{jk \cdot 1}^1 \frac{\partial \varphi}{\partial x^\sigma} y^\sigma + \\ \quad + \varphi \partial_{x^1} \Gamma_{jk}^1 = 0, \\ \frac{\partial \varphi}{\partial x^j} \Gamma_{1k}^\lambda + \frac{\partial \varphi}{\partial x^k} \Gamma_{j1}^\lambda + \frac{\partial \varphi}{\partial x^\sigma} y^\sigma \Gamma_{jk \cdot 1}^\lambda + \varphi \partial_{x^1} \Gamma_{jk}^\lambda = 0 \quad (\lambda = \overline{2, n}). \end{cases} \quad (12)$$

Введем новые функции $u_j = \frac{\partial \varphi}{\partial x^j}$. Тогда система (12) равносильна системе дифференциальных уравнений в частных производных первого порядка относительно φ и u_j :

$$\begin{cases} \frac{\partial \varphi}{\partial x^j} = u_j, \\ \frac{\partial u_j}{\partial x^k} - u_\sigma \Gamma_{jk}^\sigma + u_j \Gamma_{1k}^1 + u_k \Gamma_{j1}^1 + \Gamma_{jk \cdot 1}^1 u_\sigma y^\sigma + \varphi \partial_{x^1} \Gamma_{jk}^1 = 0, \\ u_j \Gamma_{1k}^\lambda + u_k \Gamma_{j1}^\lambda + u_\sigma y^\sigma \Gamma_{jk \cdot 1}^\lambda + \varphi \partial_{x^1} \Gamma_{jk}^\lambda = 0 \quad (\lambda = \overline{2, n}). \end{cases} \quad (13)$$

Первая серия условий интегрируемости [9] системы (13)

$$L_{Xc} \Gamma_{jkl}^i = 0, \quad L_{Xc} K_{jkl}^i = 0$$

выполняется тождественно.

Действительно,

$$\begin{aligned} L_{Xc} \Gamma_{jkl}^i &= \varphi \partial_{x^1} \Gamma_{jkl}^i + \Gamma_{jkl \cdot 1}^i \partial_\sigma \varphi y^\sigma - \delta_1^i \partial_\sigma \varphi \Gamma_{jkl}^\sigma + \Gamma_{1jkl}^i \partial_j \varphi + \\ &+ \Gamma_{j1l}^i \partial_k \varphi + \Gamma_{jk1}^i \partial_l \varphi = \delta_1^i \Phi_{jkl} \partial_\sigma \varphi y^\sigma - \\ &- \delta_1^i \partial_\sigma \varphi (\delta_j^\sigma \Phi_{kl} + \delta_k^\sigma \Phi_{jl} + \delta_l^\sigma \Phi_{jk} + y^\sigma \Phi_{jkl}) + \\ &+ \delta_1^i \Phi_{lk} \frac{\partial \varphi}{\partial x^j} + \delta_1^i \Phi_{jl} \frac{\partial \varphi}{\partial x^k} + \delta_1^i \Phi_{jk} \frac{\partial \varphi}{\partial x^l} = 0. \end{aligned}$$

Аналогично можно показать, что $L_{Xc} K_{jkl}^i = 0$.

Поскольку первая серия условий интегрируемости выполняется тождественно, то составляющая φ векторного поля X , являющаяся решением системы (13), содержит $n + 1$ постоянных. Придавая последовательно одной из постоянных значение 1, а остальным 0, получим базис алгебры Ли группы аффинных движений с одномерными орбитами в пространстве (M, H) порядка $n + 1$. Теорема доказана.

Список литературы

1. Douglas J. The general geometry of pahts // Annalas of Math. 1928. Vol. 29. P. 143—168.
2. Yano K. The theory of Lie derivatives and its applications. Amsterdam, 1957.
3. Yano K., Isihara S. Tangent and Cotangent Bundles Differential Geometry. N. Y., 1973.

4. *Knebelman M. S.* Collineations and motions in generalized spaces // *American Journal of Mathematics*. 1929. Vol. 51. P. 527—564.

5. *Кобаяси Ш., Номидзу К.* Основы дифференциальной геометрии. Т. 1. М., 1981.

6. *Никитин Н.Д.* Об аффинных движениях в общих пространствах путей // *Известия вузов. Математика*. 1996. №2. С. 21—25.

7. *Никитин Н.Д.* О проективных движениях в общих пространствах путей // *ДГМФ*. Калининград, 2012. Вып. 43. С. 100—107.

8. *Никитин Н.Д., Никитина О.Г.* Аффинные преобразования касательного расслоения общего пространства путей // *ДГМФ*. Калининград, 2023. Вып. 54 (2). С. 18—26.

9. *Okubo T.* On the order of the groups of affine collineations in the generalized spaces of paths. I // *Tensor*. 1956. Vol. 6. P. 141—158.

Для цитирования: *Никитин Н.Д., Никитина О.Г.* Об аффинных движениях с одномерными орбитами в общих пространствах путей // *ДГМФ*. 2024. № 55 (1). С. 45—54. <https://doi.org/10.5922/0321-4796-2024-55-1-5>.



ПРЕДСТАВЛЕНО ДЛЯ ВОЗМОЖНОЙ ПУБЛИКАЦИИ В ОТКРЫТОМ ДОСТУПЕ В СООТВЕТСТВИИ С УСЛОВИЯМИ ЛИЦЕНЗИИ CREATIVE COMMONS ATTRIBUTION (CC BY) ([HTTP://CREATIVECOMMONS.ORG/LICENSES/BY/4.0/](http://creativecommons.org/licenses/by/4.0/))

MSC 2010: 53A35

N. D. Nikitin , *O. G. Nikitina* 

Penza State University

37 Lermontova St., Penza, 440026, Russia

nikitina1005@mail.ru

doi: 10.5922/0321-4796-2024-55-1-5

On affine motions with one-dimensional orbits
in common spaces of paths

Submitted on April 23, 2024

The concept of a common path space was introduced by J. Duqlas. M. S. Knebelman was the first to consider affine and projective movements in these spaces. The general path space is a generalization of the space of affine connectivity. In this paper, we study spaces of paths that admit groups of affine motions with one-dimensional orbits. For each representation in the form of algebra of vector fields of the abelian Lie

algebra and the L_r algebra containing the abelian ideal L_{r-1} , a system of equations of infinitesimal affine motions is compiled. The vector fields of each of these representations are operators of a group of transformations with one-dimensional orbits. Integrating this system, general spaces of paths are defined that admit a group of affine motions with one-dimensional orbits, the operators of which are the vector fields of these representations. The maximum order of these groups is set. It is shown that the spaces of paths admitting a group of affine motions with one-dimensional orbits of maximum order are projectively flat. The conditions that are necessary and sufficient for the space of paths to admit a group of affine motions with one-dimensional orbits of maximum order are given.

Keywords: tangent bundle, general path space, a projectively flat space, Lie derivative, infinitesimal affine transformation

References

1. Douglas, J.: The general geometry of paths. *Annals of Math.*, 29, 143—168 (1928).
2. Yano, K.: The theory of Lie derivatives and its applications. Amsterdam (1957).
3. Yano, K., Ishihara, S.: *Tangent and Cotangent Bundles Differential Geometry*. New York (1973).
4. Knebelman, M.S.: Collineations and motions in generalized spaces. *Amer. J. Math.*, 51, 527—564 (1929).
5. Kobayashi, Sh., Nomizu, K.: *Fundamentals of differential geometry*, 1. Moskow (1981).
6. Nikitin, N.D.: On affine motions in general spaces of path. *Izvestia vuzov. Math.*, 2, 21—25 (1996).
7. Nikitin, N.D.: On projective movements in common spaces of path. *DGMF*, 43, 100—107 (2012).
8. Nikitin, N.D., Nikitina, O.G.: Affine transformations of the tangent bundle of a common path space. *DGMF*, 54:2, 18—26 (2023).
9. Okubo, T.: On the order of the groups of affine collineations in the generalized spaces of paths. *I. Tensor*, 6, 141—158 (1956).

For citation: Nikitin, N.D., Nikitina, O.G. On affine motions with one-dimensional orbits in common spaces of paths. *DGMF*, 55 (1), 45—54 (2024). <https://doi.org/10.5922/0321-4796-2024-55-1-5>.

