

3. Trautman A. The Einstein — Cartan theory // Encyclopedia of Mathematical Physics / ed. by Françoise J.-P. et al. Oxford: Elsevier. 2006. Vol. 2. P. 189—195.

4. Кобаяси Ш. Группы преобразований в дифференциальной геометрии. М., 1986.

5. Схоутен И. С., Стройк Д. Дж. Введение в новые методы дифференциальной геометрии. Т. 1. М.; Л., 1939.

I. Gordeeva, S. Stepanov

ZEROS OF PSEUDO-KILLING VECTOR FIELD

Let X be a pseudo-Killing vector field in a metric manifold with torsion (M, g, ∇) (see Yano K., Bochner S. Curvature and Betti numbers — Princeton, New Jersey: Princeton university Press, 1953). If x_0 is a local maximum

of $f = \frac{1}{2}g(X, X)$ and the Ricci tensor of (M, g, ∇) at x_0 is negative definite, then there exists necessarily a neighborhood of this point on which X vanishes. If (in addition) the torsion tensor S of ∇ has the following property $g(S(V, Y), Z) + g(S(V, Z), Y) = 0$ then X vanishes identically on (M, g, ∇) .

УДК 514.7

И. А. Долгарев

(Пензенский государственный университет)

ПОВЕРХНОСТИ С ПОСТОЯННОЙ ГАЛИЛЕЕВОЙ СВЯЗНОСТЬЮ

Установлено, что всякая постоянная галилеева связность является нулевой. Изометричные поверхности 3-мерного пространства-времени Галилея, имеющие постоянные коэффициенты квадратичных форм, есть галилеевы плоскости, круговые цилиндры и прямые геликоиды.

Рассматриваются регулярные класса C^3 поверхности в 3-мерном пространстве-времени Галилея Γ^3 в естественной параметризации

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

$$\gamma(t, u) = (t, x(t, u), y(t, u)), (t, u) \in D \subseteq \mathbb{R}^2, \quad (1)$$

где \mathbf{R} — поле действительных чисел; t — временной параметр, u — пространственный параметр. Первая квадратичная форма поверхности есть

$$ds^2 = \begin{cases} 1, & \text{если } t \text{ изменяется;} \\ E = x_u^2 + y_u^2, & \text{если } t \text{ не изменяется.} \end{cases}$$

Так задается галилеева метрика на поверхности, функция

$$E = x_u^2 + y_u^2 > 0$$

называется метрической функцией поверхности $\gamma(t, u)$. Нижние индексы t, u у некоторых величин означают, что рассматриваются их частные производные по параметрам t, u . Вторая квадратичная форма поверхности равна

$$\Pi = Adu^2 + 2Bdu dt + Cdt^2,$$

ее коэффициенты:

$$\begin{aligned} A &= \gamma_{uu} \bar{n}, \quad B = \gamma_{ut} \bar{n}, \\ C &= \gamma_{tt} \bar{n}; \quad \bar{n} = \frac{1}{\sqrt{E}} (-y_u, x_u). \end{aligned} \quad (2)$$

Галилеева связность задается равенствами:

$$\Gamma_{11}^1 = 0, \quad \Gamma_{12}^1 = \Gamma_{21}^1 = \frac{E_t}{2E}, \quad \Gamma_{22}^1 = \frac{E_u}{2E}, \quad \Gamma_{ij}^2 = 0. \quad (3)$$

Основы геометрии Галилея изложены в [1, с. 46—101], свойства символов Кристоффеля изучаются в [2], в [3] доказана определяемость поверхности коэффициентами первой и второй квадратичных форм. В [4] начато исследование поверхностей с постоянной метрической функцией, ниже эти исследования продолжаются.

1. Постоянная галилеева связность. Считаем, что символы Кристоффеля Γ_{ij}^k постоянны.

Лемма 1. *Постоянная галилеева связность является нулевой.*

Обозначим:

$$\Gamma_{12}^1 = g, \Gamma_{22}^1 = h. \quad (4)$$

Метрическая функция $E = E(t, u)$ является решением дифференциального уравнения с полным дифференциалом $\Gamma_{12}^1 dt + \Gamma_{22}^1 du = 0$, теорема 2 в [2], общее решение уравнения есть функция $L(t, u) = \ln \frac{1}{c} E(t, u)$, c — произвольная постоянная,

откуда $E = ce^{L(t,u)}$. Вместо множителя $\frac{1}{c}$ в [2] здесь мы написали c , что не нарушает общности решения. По заданным значениям символов Кристоффеля (4) имеем

$$E(t, u) = ce^{gt+hu}. \quad (5)$$

Подсчитаем символы Кристоффеля по (5), для этого сначала находим производные $E_t = cge^{gt+hu}$, $E_u = che^{gt+hu}$, теперь по

$$(4): \Gamma_{12}^1 = \frac{E_t}{2E} = \frac{cge^{gt+hu}}{2ce^{gt+hu}} = \frac{g}{2}, \Gamma_{22}^1 = \frac{h}{2}. \text{ По заданным значениям}$$

(4): $\Gamma_{12}^1 = g = \frac{g}{2}$, $\Gamma_{22}^1 = h = \frac{h}{2}$. Равенства возможны только при $g = h = 0$, т.е. постоянная галилеева связность является нулевой. #

Теперь справедлива

Теорема 1. *Метрическая функция всякой поверхности (1) с постоянной галилеевой связностью постоянна: $E(t, u) = c$.*

По (5) на основе леммы 1 имеем $E = ce^0 = c$.

2. Поверхности с постоянными коэффициентами квадратичных форм. Опишем поверхности, для которых коэффициенты E, A, B, C постоянны. Функции $x(t, u), y(t, u)$, компоненты функции (1), согласно [3], являются решением следующей системы дифференциальных уравнений с частными производными, которая составлена по формулам (2):

$$\begin{cases} x_u^2 + y_u^2 = E, \\ -x_{uu}y_u + y_{uu}x_u = A\sqrt{E}, \\ -x_{ut}y_u + y_{ut}x_u = B\sqrt{E}, \\ -x_{tt}y_u + y_{tt}x_u = C\sqrt{E}. \end{cases} \quad (6)$$

На основании условия $E > 0$ полагаем $E = c^2$. Первому уравнению системы (6) удовлетворяют функции

$$x_u = c \cos w, \quad y_u = c \sin w, \quad w = w(t, u). \quad (7)$$

Лемма 2. В равенствах (7): $w = Au + Bt + a, \quad c = 1$.

Находим: $x_{uu} = -cw_u \sin w, y_{uu} = cw_u \cos w; x_{ut} = -cw_t \sin w, y_{ut} = cw_t \cos w$. По второму и третьему уравнениям системы (6) соответственно получаем: $-x_{uu}y_u + y_{uu}x_u = c^2 w_u = cA$ и $c^2 w_t = cB$; откуда $w_u = c^{-1}A, w_t = c^{-1}B$. Имеем дифференциальное уравнение с полным дифференциалом $Bdt + Adu = 0$, его решение $w = Bt + Au + a$. По (7) находим: $x = \int x_u du = cA^{-1} \sin w + b_1(t), y = -cA^{-1} \cos w + b_2(t)$. Далее, $x_{tt} = -cB^2 A^{-1} \sin w + b_1''(t), y_{tt} = cB^2 A^{-1} \cos w + b_2''(t)$. По четвертому уравнению системы (6) при условии $b_1'' = b_2'' = 0$ выполняется: $c^2 B^2 A^{-1} = cC$, значит,

$$cB^2 A^{-1} - C = 0. \quad (8)$$

Согласно [1, с. 81], полная кривизна поверхности равна

$$K = AC - B^2. \text{ По формуле Гаусса [1, с. 94], } K = \frac{E_t^2 - 2E_{tt}E}{4E}.$$

Так как $E = \text{const}$, то $K = 0$. Это означает, что $B^2 = AC$, и по (8) для любого $C \quad c = 1$. #

Теорема 2. Система уравнений (6) определяет при $A \neq 0$:

$$\gamma(t, u) = (t, A^{-1} \cos(Bt + Au), A^{-1} \sin(Bt + Au)), \quad (9)$$

$$\gamma(t, u) = (t, A^{-1} \cos Au, A^{-1} \sin Au), \quad B = 0; \quad (10)$$

круговой цилиндр и при $A = 0$ — прямой геликоид:

$$\gamma(t, u) = (t, u \cos Bt, \sin Bt); \quad (11)$$

или галилееву плоскость при $A = B = 0$:

$$\gamma(t, u) = (t, u \cos a + t b_1 \sin a, u \sin a + t b_2 \cos a). \quad (12)$$

При $A \neq 0$ и $a = -\pi/2$ выполняются равенства $x_u = -\sin(Bt + Au)$, $y_u = \cos(Bt + Au)$, тогда $x = A^{-1} \cos(Bt + Au) + c_1$, $y = A^{-1} \sin(Bt + Au) + c_2$. Выбирая начальные условия, чтобы $c_1 = c_2 = 0$, имеем поверхность (9). u -линии этой поверхности есть $\gamma(t_0, u) = (t_0, A^{-1} \cos(Bt_0 + Au), A^{-1} \sin(Bt_0 + Au))$ — окружности в плоскостях, параллельных Oxy , радиуса A^{-1} независимо от значения $t = t_0$. t -линии поверхности есть винтовые линии $\gamma(t, u_0) = (t, A^{-1} \cos(Bt + Au_0), A^{-1} \sin(Bt + Au_0))$ на цилиндре радиуса A^{-1} с образующей, параллельной оси времени Ot , шаг линии равен 1. Поверхность (9) является цилиндрической. В частности, при $B = 0$ поверхность (10) остается круговым цилиндром.

Если $A = 0$ и $a = 0$, то $x_u = \cos Bt$, $y_u = \sin Bt$. При нулевых постоянных интегрирования имеем прямой геликоид (11).

Всякая евклидова плоскость пространства Γ^3 описывается уравнением $t = t_0$, поэтому (12) есть произвольная галилеева плоскость, ее метрическая функция $E = 1$, а для второй квадратичной формы: $A = B = C = 0$. #

Различные значения ненулевых коэффициентов A, B в функциях (9) — (11) не изменяют вида поверхностей. Вы-

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

бренные значения постоянных интегрирования a, b_1, c_j также не изменяют вида поверхностей.

Поверхности с одной и той же первой квадратичной формой называются изометричными — это поверхности пространства-времени Галилея с одинаковыми метрическими функциями $E(t, u)$.

Доказанное утверждение также выражает следующий факт.

Теорема 3. *Изометричные поверхности 3-мерного пространства-времени Галилея Γ^3 , имеющие постоянную галилееву связность и постоянные коэффициенты второй квадратичной формы, исчерпываются галилеевыми плоскостями, круговыми цилиндрами с временными образующими и прямыми геликоидами. При этом метрическая функция тождественно равна 1. Поверхности изометричны независимо от значений коэффициентов второй квадратичной формы поверхностей.*

В [4] рассмотрены поверхности пространства-времени Галилея Γ^3 , метрическая функция которых постоянна, коэффициенты второй квадратичной формы — изменяющиеся или постоянные. Выше изучаются поверхности с нулевой галилеевой связностью, по лемме 1, эти поверхности относятся к классу поверхностей с постоянной метрической функцией. Теорема 3 может быть сформулирована в следующем виде.

Теорема 4. *Всякая поверхность пространства-времени Галилея, имеющая нулевую галилееву связность, получается в результате изгибания галилеевой плоскости пространства Γ^3 .*

Список литературы

1. Долгарев А. И. Классические методы в дифференциальной геометрии одулярных пространств. Пенза, 2005.
2. Долгарев И. А. Поверхности пространства-времени Галилея по символам Кристоффеля // Изв. вузов. Поволжский регион. Физ.-мат. науки. Пенза, 2008. №2(6). С. 39—50.

3. Долгарев И. А. Системы дифференциальных уравнений в частных производных для поверхностей пространства Галилея: дис. ... канд. физ.-мат. наук. Пенза, 2007.

4. Долгарев И. А. Поверхности 3-мерного пространства Галилея с постоянной метрической функцией // Диф. геом. многообр. фигур. Калининград, 2008. Вып. 39. С. 38—43.

I. Dolgarew

SURFACES WITH CONSTANT GALILEAN CONNECTION

It is shown that any constant Galilean connection is zero. In Galilean space-time planes, circular cylinders and helicoids are isometric.

УДК 514.76

А. И. Егоров

(Пензенский государственный педагогический университет)

**МАКСИМАЛЬНО ПОДВИЖНЫЕ ФИНСЛЕРОВЫ
ПРОСТРАНСТВА И ИХ ОБОБЩЕНИЯ
($p + 1$)-ЛАКУНАРНОСТИ ОСНОВНОГО СЛУЧАЯ**

Находятся все метрические функции $F(x, y)$, $H(x, u)$ максимально подвижных финслеровых пространств и их обобщений определенной метрики $(p + 1)$ -лакунарности основного случая.

В работе определяются все метрические функции $F(x, y)$, $H(x, u)$ максимально подвижных финслеровых пространств и их обобщений определенной метрики различных лакунарностей основного случая. Исследования ведутся в локальном аспекте. Используются обозначения и понятия, введенные в работе [1]. Искомые пространства допускают в каче-