

УДК 514.76

В.С. Малаховский

(Российский государственный университет им. И. Канта,
г. Калининград)

**КОНГРУЭНЦИИ И КОМПЛЕКСЫ КОНИК,
ПОРОЖДАЕМЫЕ ПРОЕКТИВНОЙ СФЕРОЙ**

В трехмерном проективном пространстве P_3 рассмотрены гладкие нелинейчатые поверхности S_0 , все первые директрисы Вильчинского которых проходят через одну точку (проективные сферы) и поверхности S_1 , все такие директрисы которых пересекают одну прямую (проективные поверхности вращения). Исследованы конгруэнции и комплексы невырожденных коник, порождаемые проективной сферой S_0 .

§1. Проективные сферы

Рассмотрим в проективном пространстве P_3 гладкую нелинейчатую поверхность S , отнесенную к каноническому реперу С.П. Финикова $\{A_0, A_1, A_2, A_3, \}$ [1, с. 4—7].

Матрица его деривационных формул

$$dA_\alpha = \omega_\alpha^\beta A_\beta \quad (\alpha, \beta, \gamma = 0, 1, 2, 3) \tag{1.1}$$

имеет вид

$$\begin{bmatrix} \frac{1}{2}p_k \omega^k & \omega^1 & \omega^2 & 0 \\ a_k \omega^k & \frac{1}{6}(p_2 \omega^2 - p_1 \omega^1) & \omega^1 & \omega^2 \\ b_k \omega^k & \omega^2 & \frac{1}{6}(p_1 \omega^1 - p_2 \omega^2) & \omega^1 \\ b_2 \omega^1 + a_1 \omega^2 & b_k \omega^k & a_k \omega^k & -\frac{1}{2}p_k \omega^k \end{bmatrix} \tag{1.2}$$

где

$$\omega^i \stackrel{\text{def}}{=} \omega^i_0.$$

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

Здесь и в дальнейшем $i, j, k = 1, 2$; $i \neq j$ и по индексам i и j суммирование не производится.

Определение 1.1. Проективной сферой называется гладкая нелинейчатая поверхность S_0 , все первые директрисы Вильчинского которой проходят через одну точку M , называемую центром проективной сферы.

Исключая из рассмотрения поверхности S_0 , с центром A_3 , положим

$$M = A_3 - aA_0 \quad (a \neq 0). \quad (1.3)$$

Теорема 1.1. Проективные сферы существуют и определяются с произволом двух функций одного аргумента.

Доказательство. Из условия $dM = \lambda M$ находим

$$a = a_2 = b_1; \quad a_1 = 0, \quad b_2 = 0. \quad (1.4)$$

Замкнутая система пфаффовых и квадратичных уравнений поверхностей S_0 приводится к виду

$$p_k \omega^k - 2\omega_0^0 = 0, \quad p_1 \omega^1 - p_2 \omega^2 - 6\omega_2^2 = 0, \quad \omega_0^0 + \omega_3^3 = 0, \quad \omega_1^1 + \omega_2^2 = 0, \quad (1.5)$$

$$\omega_i^j = \omega^i, \quad \omega_1^3 = \omega^j, \quad \omega_0^3 = 0, \quad \omega_3^0 = 0, \quad \omega_1^0 = a\omega^j, \quad \omega_3^1 = \omega_j^0, \quad da + 2a\omega_0^0 = 0$$

$$dp_k \wedge \omega^k = 0, \quad dp_1 \wedge \omega^1 - dp_2 \wedge \omega^2 + (6(1-2a) - 2/3p_1p_2)\omega^1 \wedge \omega^2 = 0.$$

Эта система — в инволюции и определяет проективные сферы с произволом двух функций одного аргумента.

Число $a \neq 0$ назовем радиусом проективной сферы. Обозначим

$$M^* = A_3 + aA_0 \quad (1.6)$$

Определение 1.2. Главной проективной сферой называется проективная сфера S_0 радиуса $1/2$.

Теорема 1.2. Проективная сфера S_0 тогда и только тогда является главной, когда ее радиус постоянен.

Доказательство. Пусть $a = \text{const}$. Из уравнений (1.5) следует

$$p_1 = 0, \quad p_2 = 0, \quad a = 1/2. \quad (1.7)$$

Учитывая равенства (1.7) в уравнениях (1.5), убеждаемся в том, что главные проективные сферы определяются вполне интегрируемой системой уравнений Пфаффа.

Теорема 1.3. *Гладкая нелинейчатая поверхность S тогда и только тогда является проективной сферой, когда любая линейчатая поверхность конгруэнции ее первых директрис Вильчинского (A_0A_3) является торсом.*

Доказательство. Фокусы $\Phi = \lambda_1 A_0 + \lambda_2 A_3$ луча A_0A_3 и торсы прямолинейной конгруэнции (A_0A_3) определяются соответственно уравнениями

$$\lambda_1^2 + (b_1 + a_2) \lambda_1 \lambda_2 + (a_2 - a_1 b_2) \lambda_2^2 = 0, \quad (1.8)$$

$$a_1 (\omega^1)^2 + (a_2 - b_1) \omega^1 \omega^2 - b_2 (\omega^2)^2 = 0. \quad (1.9)$$

В силу условий (1.4) уравнение (1.9) является тождеством. Наоборот, если уравнение (1.9) тождественно обращается в нуль, то выполняются условия (1.4), характеризующие проективные сферы.

Теорема 1.4. *Гладкая нелинейчатая поверхность S , не являющаяся проективной сферой, тогда и только тогда является поверхностью пары Годо [1, с. 13], когда торсы прямолинейной конгруэнции ее первых директрис Вильчинского высекают на S сеть асимптотических линий.*

Доказательство. Пусть S — поверхность пары Годо, т. е.

$$a_1 = 0, b_2 = 0. \quad (1.10)$$

Уравнение торсов (1.9) приводится к виду:

$$(a_2 - b_1) \omega^1 \omega^2 = 0. \quad (1.11)$$

Если S не является проективной сферой, то $a_2 - b_1 \neq 0$ и уравнение (1.11) определяет на S сеть асимптотических линий.

Наоборот, если уравнение (1.9) определяет на S сеть асимптотических линий, то $a_1 = 0, b_2 = 0, a_2 - b_1 \neq 0$, т. е. поверхность S есть поверхность пары Годо, не являющейся проективной сферой. Из уравнений (1.5) непосредственно следует:

Теорема 1.5. *Проективная сфера является поверхностью пары Годо. Вторая поверхность $\tilde{S}_0 \equiv (A_3)$ также является проективной сферой с радиусом $1/a$. Плоскость $(A_1 A_2 M^*)$, порожденная проективными сферами S_0 и \tilde{S}_0 , стационарна.*

Замечание. Так как проективная сфера S_0 является поверхностью пары Годо, то она обладает следующими свойст-

вами: 1) прямые Демулена [1, с.11] проективной сферы S_0 совпадают; 2) прямые A_3A_i являются асимптотическими касательными поверхностями \tilde{S}_0 , причем асимптотические линии на поверхностях S_0 и \tilde{S}_0 соответствуют; 3) квадрика Ли поверхности S_0 в точке A_0 является также квадратикой Ли поверхности \tilde{S}_0 в точке A_3 ; 4) репер $\{A_\alpha\}$ является репером С.П. Финикова как для проективной сферы S_0 , так и для проективной сферы \tilde{S}_0 .

§2. Проективные поверхности вращения

Характеристическим признаком поверхности вращения в евклидовом пространстве является то, что все ее нормали пересекают одну прямую — ось вращения.

Это позволяет для проективного пространства P_3 ввести следующее определение.

Определение 2.1. Гладкая нелинейчатая поверхность S_1 называется проективной поверхностью вращения, если все ее первые директрисы Вильчинского пересекают одну прямую, называемую осью вращения.

Теорема 2.1. *Проективные поверхности вращения существуют и определяются с произволом четырех функций одного аргумента.*

Доказательство. Пусть прямая $l \equiv MN$, где

$$M = A_3 - tA_0, N = A_2 + n_0A_0 + n_1A_1 \quad (2.1)$$

— ось вращения.

Из условия

$$d[MN] = \lambda[MN] \quad (2.2)$$

следует, что

$$\begin{aligned} \omega_3^1 &= n_1\omega_3^2 + t(\omega^1 - n_1\omega^2), \\ dt &= \omega_3^0 - n_0\omega_3^2 + 2t\omega_3^3 + tn_0\omega^2, \\ dn_0 &= n_0(\omega_2^2 - \omega_0^0) + (n_0n_1 - t)\omega^1 + (n_0^2 - tn_1)\omega^2 - \omega_2^0 - n_1\omega_1^0, \\ dn_1 &= (n_1^2 - n_0)\omega^1 + (n_0n_1 - 1)\omega^2 + 2n_1\omega_2^2. \end{aligned} \quad (2.3)$$

В силу теоремы Пуанкаре о тождественном обращении в нуль внешнего дифференциала от дифференциала внешней формы (в частности, формы Пфаффа) система (2.3) вполне интегрируема.

Из последнего уравнения этой системы следует, что

$$n_1 \neq 0. \quad (2.4)$$

Замкнутая система дифференциальных уравнений поверхности S_1 состоит из уравнений (2.3), пфаффовых уравнений

$$\begin{aligned} 2\omega_0^0 &= p_k \omega^k, p_1 \omega^1 - p_2 \omega^2 - 6\omega_2^2 = 0, \quad \omega_0^3 = 0, \quad \omega_1^2 = \omega^1, \quad \omega_2^1 = \omega^2, \\ \omega_0^0 + \omega_3^3 &= 0, \quad \omega_1^1 + \omega_2^2 = 0, \\ \omega_1^0 &= a_k \omega^k, \quad \omega_2^0 = \omega_3^1, \quad \omega_1^0 = \omega_3^2, \quad \omega_1^3 = \omega^j, \quad \omega_3^0 = n_1(a_2 - t)\omega^1 + a_1 \omega^2 \end{aligned} \quad (2.5)$$

и внешних квадратичных уравнений

$$\begin{aligned} dp_k \wedge \omega^k + 2(a_1 n_1 + t - a_2)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0, \\ dp_1 \wedge \omega^1 - dp_2 \wedge \omega^2 - 6(n_1 a_1 + t + a_2 - 1 + \frac{1}{9} p_1 p_2)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0, \\ da_1 \wedge \omega^1 + da_2 \wedge \omega^2 + (a_2 p_1 - \frac{2}{3} a_1 p_2)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0, \\ n_1 da_2 \wedge \omega^1 + da_1 \wedge \omega^2 - (2a_2 n_1 n_0 - a_2 + p_2 a_2 n_1 - 2tn_1 n_0 + t - \\ - tn_1 p_1 - n_1 a_1 - \frac{4}{3} a_1 p_1)\omega^1 \wedge \omega^2 &= 0. \end{aligned} \quad (2.6)$$

Анализируя эту систему, убеждаемся в справедливости теоремы.

Теорема 2.2. *Если поверхность S_1 образует пару Годо, то она является проективной сферой S_1 .*

Доказательство. Пара Годо характеризуется уравнением

$$\omega_3^0 = 0. \quad (2.7)$$

Из последнего уравнения системы (2.5) и неравенства (2.4) следует, что

$$a_1 = 0, \quad a_2 = t. \quad (2.8)$$

Учитывая в уравнениях (2.3) эти равенства, находим

$$\omega_3^1 = a_2 \omega^1. \quad (2.9)$$

Значит,

$$b_2 = 0, b_1 = a_2. \quad (2.10)$$

Условия (2.8) и (2.10) характеризуют проективные сферы.

Определение 2.2. Поверхностью S_1^0 называется проективная поверхность вращения, ось которой пересекает вторую директрису Вильчинского и не содержит точку A_3 ее первой директрисы.

Теорема 2.3. Поверхности S_1^0 существуют и определяются с произволом двух функций одного аргумента.

Доказательство. Полагая, что в формулах (2.1) и (2.3) $p_0 = 0$, приводим замкнутую систему дифференциальных уравнений поверхности S_1^0 к виду

$$2\omega_0^0 = p_k \omega^k, 6\omega_1^1 + p_1 \omega^1 - p_2 \omega^2 = 0, \omega_0^3 = 0, \omega_0^0 + \omega_3^3 = 0, \omega_1^1 + \omega_2^2 = 0, \\ \omega_3^i = \omega_j^0, \omega_i^3 = \omega^j, \omega_1^0 = -\frac{t}{n_1} \omega^1, \omega_2^0 = -\text{tn}_1 \omega_0^2, \omega_3^0 = -\text{tn}_1 \omega_0^1 - \frac{t}{n_1} \omega^2, \quad (2.11)$$

$$dt = \omega_3^0 + 2t\omega_3^3, dn_1 = 2n_1\omega_2^2 + n_1^2\omega^1 - \omega^2 \quad (\text{tn}_1 \neq 0),$$

$$dp_k \wedge \omega^k = 0, dp_1 \wedge \omega^1 - dp_2 \wedge \omega^2 - 2(4/3p_1p_2 - 6)\omega^1 \wedge \omega^2 = 0. \quad (2.12)$$

Анализируя эту систему, убеждаемся в справедливости теоремы.

Точки $M = A_3 - tA_0$ и $N = A_2 + n_1A_1$ являются фокусами лучей A_0A_3 и A_1A_2 прямолинейных конгруэнций (A_0A_3) и (A_1A_2) . Они описывают вырождающуюся в прямую MN общую фокальную поверхность. Два других фокуса этих прямолинейных конгруэнций определяются формулами

$$M^* = A_3 + tA_0, N^* = A_2 - n_1A_1. \quad (2.13)$$

Точки прямолинейных конгруэнций задаются одним уравнением:

$$(\omega^1)^2 - n_1^2(\omega^2)^2 = 0. \quad (2.14)$$

Приходим к следующему результату:

Теорема 2.4. Поверхности S_1^0 обладают следующим свойством:

1) конгруэнция $(A_0 A_3)$ сопряжена поверхности S_1^0 , а конгруэнция $(A_1 A_2)$ гармонична ей [2, с. 251];

2) торсы прямолинейных конгруэнций $(A_0 A_3)$ и $(A_1 A_2)$ соответствуют;

3) фокусы лучей A_0A_3 и A_1A_2 гармонически делят соответственно точки A_0, A_3 и A_1, A_2 .

§3. Конгруэнции коник, порожденные проективной сферой

Проективная сфера S_0 определяет конгруэнцию C_a коник C_a :

$$F = x^1x^2 - x^0x^3 = 0, \quad x^0 - ax^3 = 0, \quad (3.1)$$

образованную пересечением ее квадрик Ли со стационарной плоскостью

$$\alpha = (A_1A_2M^*). \quad (3.2)$$

Все коники C_a этой конгруэнции принадлежат плоскости α .

Характеристические точки коники $C_a \in (C_a)$ вдоль направления

$$\omega^i = \lambda_i \theta \quad (|\lambda_1| + |\lambda_2| \neq 0, \theta \neq 0) \quad (3.3)$$

определяются системой уравнений

$$x^1x^2 - a(x^3)^2 = 0, \quad x^0 - ax^3 = 0, \quad \lambda_1(x^1)^2 + \lambda_2(x^2)^2 = 0. \quad (3.4)$$

Следовательно, вдоль асимптотических линий $\omega^1 = 0$ и $\omega^2 = 0$ точки A_1 и A_2 являются двукратными характеристическими точками коники C_a . Другие две характеристические точки этой коники вдоль направления (3.3) определяются системой уравнений

$$\lambda_1(\xi^1)^2 + \lambda_2(\xi^2)^2 = 0, \quad \xi_1\xi_2 = a, \quad (3.5)$$

где $\xi^i = \frac{x^i}{x^3}$, $x^3 \neq 0$.

Рассмотрим на проективной сфере S_0 семейство линий Γ_a :

$$a^2\omega^2 + \omega^1 = 0. \quad (3.6)$$

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

Характеристика квадрики Ли Q проективной сферы S_0 в точке A_0 вдоль линии Γ_a распадается на пару невырожденных коник — (Δ_ε) -коник:

$$x^1x^2 - x^0x^3 = 0, \quad x^2 - \varepsilon ax^1 = 0, \quad (\varepsilon = \pm 1). \quad (3.7)$$

Из системы уравнений (3.7) следует, что плоскости коник Δ_{-1} и Δ_1 пересекаются по первой директрисе Вильчинского A_0A_3 .

Фокальные точки и фокальные семейства конгруэнций Δ_ε -коник определяются системой уравнений (3.7) и уравнений

$$\begin{cases} (x^1)^2\omega^1 + (x^2)^2\omega^2 = 0, \\ (\varepsilon ax^0 + (\frac{2}{3}\varepsilon ap_1 - 1)x^1 + \varepsilon a^2x^3)\omega^1 + ((\frac{4}{3}\varepsilon ap_2 + a^2)x^1 - x^0 - ax^3)\omega^2 = 0. \end{cases} \quad (3.8)$$

Исключая из уравнений (3.8) ω^1 и ω^2 , получим

$$\begin{aligned} & (x^1)^2((\frac{4}{3}\varepsilon ap_2 + a^2)x^1 - x^0 - ax^3) - \\ & - (x^2)^2(\varepsilon ax^0 + (\frac{2}{3}\varepsilon ap_1 - 1)x^1 + \varepsilon a^2x^3) = 0 \end{aligned} \quad (3.9)$$

Анализируя системы уравнений (3.7) и (3.9), приходим к следующему результату:

Теорема 3.1. *Проективные сферы S и \tilde{S} являются сдвоенными фокальными поверхностями конгруэнций (Δ_{-1}) и (Δ_1) .*

Другие две фокальные поверхности этих конгруэнций определяются системой уравнений

$$\eta^2 = \varepsilon a\eta^1, \quad \eta^3 = \varepsilon a(\eta^1)^2, \quad A(\eta^1)^2 + B\eta^1 + C = 0, \quad (3.10)$$

где

$$A = a^2(\varepsilon + a^2), \quad B = \varepsilon a(\frac{1}{3}\varepsilon a^2p_1 - \frac{4}{3}p_2) - 2a^2, \quad C = \varepsilon a^3 + 1. \quad (3.11)$$

Так как проективная сфера имеет постоянный радиус только при $a = 1/2$ (теорема 1.2), то точки A_0 и A_3 не могут иметь фокальную кратность выше второй.

**§4. Комплексы пар коник,
порожденные проективной сферой**

Рассмотрим на проективной сфере S_0 пучок однопараметрических семейств линий

$$u^2\omega^2 + \omega^1 = 0, \quad (4.1)$$

где u — произвольный параметр.

Характеристика квадрик Ли проективной сферы S_0 вдоль каждой линии пучка (4.1) распадается на пару невырожденных коник

$$x^1x^2 - x^0x^3 = 0, \quad x^2 - \varepsilon ux^1 = 0, \quad (\varepsilon = \pm 1). \quad (4.2)$$

Следовательно, проективная сфера S_0 порождает комплекс K пар невырожденных коник, распадающийся на двухпараметрическое семейство одномерных многообразий пар коник, инцидентных одной квадрике. Комплекс K включает в себя комплексы (K_{-1}) и (K_1) , образованные кониками (4.2) при $\varepsilon = -1$ и $\varepsilon = 1$ соответственно.

Конгруэнции (Δ_{-1}) и (Δ_1) , рассмотренные в §3, выделяются из комплексов K_{-1} и K_1 , условием —

$$u = a. \quad (4.3)$$

Так как изменение параметра u при фиксированных двух других независимых параметрах комплекса K_ε (т.е. при фиксированной точке $A_0 \in S_0$) сохраняет значение инварианта a , то все образы, ассоциированные с конгруэнцией (Δ_ε) , остаются инвариантными и в комплексе K_ε . Например, стационарная плоскость $\alpha = (A_1A_2M^*)$, определяемая уравнением $x^0 - ax^3 = 0$, — центр M проективной сферы и точка $M^* = A^3 + aA^0$.

Список литературы

1. Малаховский В.С. Теория конгруэнций кривых и поверхностей второго порядка в трехмерном проективном пространстве: Учеб. пособие / Калинингр. ун-т. Калининград, 1986.
2. Фиников С.П. Теория конгруэнций / ГИТТЛ. М.; Л., 1950.

V. Malakhovsky

CONGRUENCES AND COMPLEXES
OF CONICS GENERATED BY PROJECTIVE SPHERE

In 3-dimensional projective space P_3 a non-ruled surface S_0 whose all first directrices of Wilczynski contain a fixed point (projective sphere) and a surface S_1 whose all these directrices intersect a fixed straight line (projective surface of rotation) are considered. Congruences and complexes of non-degenerating conics generated by surface S_0 are analyzed.

УДК 514.75

В.С. Малаховский

*(Российский государственный университет им. И. Канта,
г. Калининград)*

ПОДМНОЖЕСТВА ПРОСТЫХ ЧИСЕЛ
В ОБОБЩЕННЫХ АРИФМЕТИЧЕСКИХ ПРОГРЕССИЯХ
ВЫСШИХ СТЕПЕНЕЙ

Рассматриваются числовые подмножества $(a_n^{(k)})$,
определяемые рекуррентной формулой

$$a_{n+1}^{(k)} = a_n^{(k)} + d \cdot n^k, \quad (0.1)$$

где $a_1^{(k)} = p$ — нечетное простое число; d — четное положительное число ($p < 10^4$, $d \leq 200$). Показано, что при четном $k \leq 20$ число d кратно 6. Дана компьютерная программа, составленная Н.В. Малаховским, определяющая для $k \leq 20$, $p < 10^4$, $d \leq 200$ все подмножества $\{a_1^{(k)}, a_2^{(k)}, \dots, a_m^{(k)}\}$ простых чисел для $m \geq 1$.