

В точке типа $Z_{1,2,3}^{1,2,3}$ любое направление является слабо характеристическим направлением. Характеристические направления в такой точке лежат в гиперплоскости

$$\left(\frac{1}{n+1}\Gamma_{\alpha\beta}^{\beta} - \frac{1}{n}\Gamma_{\alpha\hat{\beta}}^{\hat{\beta}}\right)X^{\alpha} - \left(\frac{1}{n}\Gamma_{\hat{\alpha}\beta}^{\beta} - \frac{1}{n+1}\Gamma_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^{\hat{\beta}}\right)X^{\hat{\alpha}} = 0, \quad (4.2)$$

а также в F_1 и F_2 -подпространствах.

И, наконец, в точке типа $Z_{1,2,3,4}^{1,2,3,4}$ любое направление является характеристическим.

Л и т е р а т у р а

1. Малаховский В.С., Дифференциальная геометрия многообразий фигур и пар фигур в однородном пространстве. (Труды геом. семинара, т.2, 1969, ВИНИТИ АН СССР, стр.179-206).

2. Рыжков В.В., Характеристические направления точечно-го отображения P_m в P_n . (Труды геом. семинара, т.3, 1971, ВИНИТИ АН СССР, с.235-242).

3. Лаптев Г.Ф., Остиану Н.М., Распределения m -мерных линейчатых элементов в пространстве проективной связности. (Труды геом. семинара, т.3, 1971, ВИНИТИ АН СССР, с.49-94).

4. Андреев Б.А., О дифференциальной геометрии соответствий между точечными пространствами и некоторыми пространствами пар фигур. "Дифференциальная геометрия многообразий фигур", вып.3, Калининград, 1973, с.6-19.

ДИФФЕРЕНЦИАЛЬНАЯ ГЕОМЕТРИЯ МНОГООБРАЗИЙ ФИГУР Вып.5 1974

И в л е в Е.Т.

ОБ ОСНАЩЕНИИ МНОГОМЕРНОЙ ГИPERПОЛОСЫ ПРОСТРАНСТВА ПРОЕКТИВНОЙ СВЯЗНОСТИ.

В статье [1] в пространстве проективной связности геометрически построены поля нормалей первого и второго рода в смысле Нордена А.П. m -поверхности S_m с заданным полем гиперплоскостей, проходящих через соответствующие m -плоскости L_m , касательные к S_m , т.е. m -мерной гиперполосы в смысле Вагнера В.В. [2]. Настоящая статья посвящена другому построению поля нормалей первого рода m -мерной гиперполосы в $P_{n,n}$, отличному от того, которое дается в статье [1]. В заключительном параграфе данной статьи решается одна задача, связанная с оснащением m -мерной гиперполосы в пространстве проективной связности.

Обозначения и терминология соответствуют принятым в [3]-[5] и [1].

§I. Аналитический аппарат.

Как известно [4], пространство проективной связности $P_{n,n}$ есть расслоенное пространство, базой которого служит

n -мерное дифференцируемое многообразие, а слоем (u), соответствующим точке $A(u)$ базы, является n -мерное проективное пространство P_n . Здесь u означает локальные координаты u^1, \dots, u^n точки A базы, которые являются первыми интегралами некоторой вполне интегрируемой системы форм ω^i ($i, j, k = 1, 2, \dots, n$). Пусть слой (u) отнесен к подвижному проективному реперу

$T = \{A_0(u), \dots, A_n(u)\}$, где $A \equiv A_0$. Линейные дифференциальные формы ω_x^j являются формами связности, т.е. определяют главную линейную часть отображения локального проективного пространства $P_n(u+du)$ точки $A(u+du)$ базы пространства $P_{n,n}$ на исходное пространство $P_n(u)$:

$$A_j(u+du) \rightarrow A_j(u, du) \cong A_j(u) + \omega_x^j A_x(u),$$

тогда и только тогда, когда они подчинены следующим структурным уравнениям:

$$\begin{aligned} \mathcal{D}\omega_x^j &= \omega_x^x \wedge \omega_x^j + R_{xij}^j \omega^i \wedge \omega^j, \\ \omega_x^x &= 0, \end{aligned} \quad (1.1)$$

$$(J, J, K, L, = 0, 1, \dots, n; i, j, k, l = 1, 2, \dots, n).$$

Здесь тензор кручения-кривизны R_{xij}^x кососимметричен по индексам i и j .

Рассмотрим в $P_{n,n}$ некоторую m -мерную поверхность (m -поверхность) S_m , текущей точкой которой является точка A_0 . Проективный репер T локального проективного пространства P_n (слоя) точки A_0 m -поверхности S_m вы-

бираем так, чтобы m -плоскость $L_m = (A_0 A_1 \dots A_m)$ являлась касательной m -плоскостью к S_m в точке A_0 . Тогда

$$\omega^{\hat{\alpha}} = 0, (\hat{\alpha}, \hat{\beta}, \hat{\gamma} = m+1, \dots, n), \quad (1.2)$$

(см., например, формулы (7) в [I]). Продолжение этой системы с использованием структурных уравнений (1.1) приводит к системе

$$\omega_{\beta}^{\hat{\alpha}} = \Lambda_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} \omega^{\gamma}, (\alpha, \beta, \gamma, \mu, \sigma = 1, 2, \dots, m), \quad (1.3)$$

$$\text{где } \Lambda_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} = \Lambda_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} + R_{\alpha\beta\gamma}^{\hat{\alpha}}. \quad (1.4)$$

Здесь величины $\Lambda_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}}$ симметричны, а величины $R_{\alpha\beta\gamma}^{\hat{\alpha}}$ кососимметричны по индексам β и γ .

Продолжение системы (1.3) приводит к системе дифференциальных уравнений, которой удовлетворяют компоненты геометрического объекта $\{A_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}\}$ [3]:

$$\begin{aligned} d A_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} + A_{\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} \omega_{\alpha}^{\circ} - A_{\beta\sigma}^{\hat{\alpha}} \omega_{\gamma}^{\sigma} - A_{\sigma\gamma}^{\hat{\alpha}} \omega_{\beta}^{\sigma} + A_{\beta\gamma}^{\hat{\gamma}} \omega_{\gamma}^{\hat{\alpha}} + \\ + (R_{\alpha\beta\gamma}^{\hat{\alpha}} A_{\beta\sigma}^{\hat{\alpha}} + R_{\beta\gamma\alpha}^{\hat{\alpha}}) \omega^{\sigma} = \bar{A}_{\beta\gamma\sigma}^{\hat{\alpha}} \omega^{\sigma}, \end{aligned} \quad (1.5)$$

(см., например, формулы (II) в [II]. Здесь величины $\bar{A}_{\beta\gamma\sigma}^{\hat{\alpha}}$ симметричны по индексам γ и σ .

§2. Гиперконусы $T_{(h)}^m$ ($h = 1, 2, 3$).

I. Рассмотрим в каждом локальном пространстве P_n (слое)

точки A_0 гиперплоскость, проходящую через L_m и определяемую уравнением

$$x_{\hat{\alpha}} x^{\hat{\alpha}} = 0. \quad (2.1)$$

В статье [I] (см. §3) показано, что каждой гиперплоскости (2.1) в m -плоскости L_m отвечают конус второго порядка с вершиной в точке A_0 , определяемый системой

$$x_{\hat{\alpha}} \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} x^{\alpha} x^{\beta} = 0, \quad x^{\hat{\beta}} = 0, \quad (2.2)$$

и $(m-1)$ -мерный линейный комплекс, определяемый уравнениями

$$x_{\hat{\alpha}} R_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} x^{\alpha} t^{\beta} = 0, \quad x^{\hat{\alpha}} = 0, \quad t^{\hat{\beta}} = 0. \quad (2.3)$$

Геометрическая интерпретация этих образов дана в статье [I] (см. (32) и (33)).

В статье [I] также показано, что с гиперплоскостью (2.1) ассоциируется $(m-1)$ -плоскость в L_m , проходящая через A_0 и определяемая системой (см. (29) в [I]):

$$x^{\alpha} x_{\hat{\alpha}} A_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} t^{\beta} = 0, \quad t^{\hat{\beta}} = 0, \quad (2.4)$$

которая отвечает каждой прямой (28) в [I]. Геометрически эта $(m-1)$ -плоскость, как известно [I], содержит все прямые (30) в [I], в направлении которых $T_x \{t^{\alpha}\}$ принадлежит гиперплоскости (2.1). Здесь $T_x \{t^{\alpha}\}$ касательное линейное подпространство к I-семейству прямых

$$x = x^{\alpha} (A_0 A_{\alpha}) \quad (2.5)$$

в направлении

$$t = t^{\alpha} (A_0 A_{\alpha}).$$

2. Геометрические образы (2.4), (2.2) и (2.3) дают возможность определить и геометрически охарактеризовать гиперконусы $T_{(k)}^m$ класса m с вершиной L_m , каждый из которых определяется соответствующим уравнением:

$$G_{(k)}^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} x_{\hat{\alpha}_1} x_{\hat{\alpha}_2} \dots x_{\hat{\alpha}_m} = 0, \quad (2.6)$$

$$(k = 1, 2, 3; \quad \hat{\alpha}_1, \hat{\alpha}_2, \dots, \hat{\alpha}_m = m+1, \dots, n),$$

где симметрические по верхним индексам величины $G_{(k)}^{\hat{\alpha}_1 \dots \hat{\alpha}_m}$ определяются по формулам:

$$G_{(1)}^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} = \frac{1}{m!} \det \left\| A_{1\alpha}^{(\hat{\alpha}_1} A_{2\alpha}^{\hat{\alpha}_2} \dots A_{m\alpha}^{\hat{\alpha}_m)} \right\|$$

$$G_{(2)}^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} = \frac{1}{m!} \det \left\| \Lambda_{1\alpha}^{(\hat{\alpha}_1} \Lambda_{2\alpha}^{\hat{\alpha}_2} \dots \Lambda_{m\alpha}^{\hat{\alpha}_m)} \right\| \quad (2.7)$$

$$G_{(3)}^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} = \frac{1}{m!} \det \left\| R_{01\alpha}^{(\hat{\alpha}_1} R_{02\alpha}^{\hat{\alpha}_2} \dots R_{0m\alpha}^{\hat{\alpha}_m)} \right\| \quad (\alpha - \text{номер строк}).$$

Каждый из гиперконусов $T_{(k)}^m$ является определенным при следующих соотношениях между m и n :

$$T_{(1)}^m : n \leq m^2 + m,$$

$$T_{(2)}^m : n \leq \frac{m(m+3)}{2}, \quad (2.7)$$

$$T_{(3)}^m : n \leq \frac{m(m+1)}{2}, \quad m - \text{четное}$$

Геометрически гиперконус $T_{(2)}^m$ представляет собой совокупность всех гиперплоскостей (2.1) в слое, которым в отвечают вырожденные конусы (2.2) (т.е. конусы (2.2) с прямолинейными вершинами, проходящими через A_0), так как уравнения $\det \|x_{\alpha} \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}\| = 0$ и (2.6) при $\hbar=2$ эквивалентны. Гиперконус же $T_{(3)}^m$ представляет собой совокупность всех гиперплоскостей (2.1) в слое точки A_0 , которым в L_m отвечают особые линейные комплексы (2.3). При этом линейный комплекс (2.3), отвечающий гиперплоскости (2.1), называется особым [6], если $\det \|x_{\alpha} R_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}\| = 0$, что равносильно уравнению (2.6) при $\hbar=3$. Особый линейный комплекс в общем случае каждой прямой $x = x^{\alpha}(A_0 A_{\alpha})$, проходящей через A_0 , ставит в соответствие (в нуль-системе) $(m-1)$ -плоскость (2.3), проходящую через прямую x и содержащую независимо от выбора прямой x одну и ту же (особую) прямую, на которой лежит точка A_0 .

Остановимся на геометрической интерпретации гиперконуса $T_{(1)}^m$. Будем искать такие прямые x , которым отвечают неопределенные $(m-1)$ -плоскости (2.4). Это возможно тогда и только тогда, когда

$$x^{\alpha} x_{\alpha} \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} = 0. \quad (2.8)$$

Геометрически это означает, что касательное линейное подпространство к m -семейству прямых $x = x^{\alpha}(A_0 A_{\alpha})$ принадлежит гиперплоскости (2.1). При этом касательное линейное подпространство к m -семейству прямых x определяют главные линейные части смещений образа прямой x в исходном слое $P_n(u)$ при смещении точки A_0 (а, следовательно, и прямой x) по поверхности S_m :

$$x(u+du) - x(u) = x^{\alpha} \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} \omega^{\beta}(A_0 A_{\alpha}) + (\dots)^{\alpha}(A_0 A_{\alpha}) + [2].$$

Система (2.8) будет иметь нетривиальные решения относительно x^{α} тогда и только тогда, когда

$$\det \|x_{\alpha} \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}\| = 0,$$

что равносильно уравнению (2.6) при $\hbar=1$. Таким образом, гиперконус $T_{(1)}^m$ представляет собой совокупность всех гиперплоскостей (2.1), каждой из которых отвечает прямая $x = x^{\alpha}(A_0 A_{\alpha})$ в m -плоскости L_m (ассоциированная прямая), такая, что касательное линейное подпространство к m -семейству таких прямых принадлежит этой гиперплоскости.

З а м е ч а н и е I. Из геометрических соображений, а также из (2.6) и (2.7) следует, что каждый из гиперконусов $T_{(\hbar)}^m$ определен при соответствующих ограничениях (2.7), так как величины $\Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}$ в общем случае не симметричны по α и β , величины $\Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}$ симметричны, а $R_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}}$ кососимметрич-

ны, а по α и β .

З а м е ч а н и е 2. В случае, если пространство $P_{n,n}$ является пространством без кручения ($R_{\alpha i j}^x \equiv 0$) или однородным ($R_{\gamma i j}^x \equiv 0$), то гиперконусы $T_{(1)}^m$ и $T_{(2)}^m$ в силу (I.4), (2.6) и (2.7) совпадают друг с другом, а гиперконус $T_{(3)}^m$ становится неопределенным. В случае однородного пространства $P_{n,n}$ гиперконус $T_{(1)}^m$ совпадает с касательным в смысле [7] или фокальным в смысле [8] гиперконусом к m -поверхности S_m .

З а м е ч а н и е 3. Из (I.3), (I.4) и (I.5) следует, что величины (2.7) удовлетворяют следующим дифференциальным уравнениям:

$$\begin{aligned} dG^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} &+ \Omega G^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m}_{(\kappa)(\kappa)} + G^{\hat{\beta} \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m}_{(\kappa)} \omega_{\hat{\beta}} + \dots + \\ &+ G^{\hat{\alpha}_1 \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_{m-1} \hat{\beta}}_{(\kappa)} \omega_{\hat{\beta}} = G^{\hat{\alpha}_1 \dots \hat{\alpha}_m}_{(\kappa)\gamma} \omega^{\gamma}, \end{aligned} \quad (2.9)$$

где

$$\begin{aligned} \Omega_{(1)} &= \Omega_{(2)} = m \omega_o^o - 2 \omega_{\gamma}^{\gamma}, \quad \Omega_{(3)} = 2(m \omega_o^o - \omega_{\gamma}^{\gamma}), \end{aligned}$$

причем явный вид величин $G^{\hat{\alpha}_1 \dots \hat{\alpha}_m}_{(\kappa)\gamma}$ нас не интересует. Из (2.9) следует, что каждая из систем величин (2.7) является тензором в смысле Г.Ф.Лаптева [3], симметрическим по всем верхним индексам.

§3. Поле нормалей первого рода m -поверхности S_m , оснащенной полем касательных гиперплоскостей.

I. Рассмотрим гиперплоскость ℓ_{n-1} , проходящую через m -плоскость L_m , которая в локальных координатах репера Т слоя $P_n(u)$ точки A_o определяется уравнением

$$x^n - \theta_p x^p = 0, \quad (p, q, z = m+1, \dots, n-1). \quad (3.1)$$

Здесь величины θ_p удовлетворяют следующим дифференциальным уравнениям:

$$d\theta_p + \theta_p \omega_n^n - \theta_p \theta_q \omega_n^q - \theta_q \omega_p^q + \omega_p^n = \theta_{p\beta} \omega^{\beta} \quad (3.2)$$

(см. уравнения (I.3) в [1]). Продолжение этой системы дифференциальных уравнений приводит к дифференциальным уравнениям

$$\begin{aligned} d\theta_{p\beta} + \theta_{p\beta} (\omega_o^o + \omega_n^n) - \theta_{p\gamma} \omega_{\beta}^{\gamma} - \theta_{q\beta} \omega_p^q + A_{\gamma\beta} (\omega_{\beta}^{\gamma} + \theta_p \omega_n^{\gamma}) - \\ - (\theta_{z\beta} + \theta_{\kappa} \theta_{p\beta}) \omega_n^z = (\theta_{p\alpha} R_{\alpha\beta\gamma}^{\kappa} + \theta_p R_{n\beta\gamma}^n - \theta_p \theta_q R_{n\gamma\beta}^q - \\ - \theta_q R_{p\gamma\beta}^q + R_{p\gamma\beta}^n + \theta_{p\gamma\beta}) \omega^{\gamma}, \end{aligned} \quad (3.3)$$

где

$$A_{\gamma\beta} = A_{\gamma\beta}^q \theta_q - A_{\gamma\beta}^n, \quad (3.4)$$

причем величины $\theta_{p\beta\gamma}$ симметричны по индексам β и γ .

Заметим, что система дифференциальных уравнений, состоящая из (I.2), (I.3) и (3.2) при условии (I.5) и (3.3) определяет в пространстве $P_{n,n}$ m -мерную гиперплоскость в смысле [2]. Так же, как и в [1], находим, что $(n-m-1)$ -плоскость

$$L_{n-m-1}^* = (E_o E_{m+1} \dots E_{n-1}), \quad (3.5)$$

где

$$E_o = A_o, \quad E_p = a_p^\alpha A_\alpha + A_p + \theta_p A_n \quad (3.6)$$

является характеристическим элементом гиперплоскости (3.1). Здесь величины a_p^α определяются по формулам

$$a_q^\alpha = \frac{1}{A} \theta_{q\beta} A^{\beta\alpha}, \quad (3.7)$$

причем

$$\begin{aligned} A &= \det \|A_{\gamma\beta}\|, \\ A_{\alpha\gamma} A^{\gamma\beta} &= A \delta_\alpha^\beta. \end{aligned} \quad (3.8)$$

При этом из рассмотрения исключается случай $A = \det \|A_{\alpha\beta}\| = 0$, когда гиперплоскость (3.1) принадлежит гиперконусу $T_{(1)}^m$.

С помощью дифференциальных уравнений (3.3), (3.2) и (1.5) найдем, что величины $A_{\gamma\beta}$, определенные по формулам (3.4), и величины (3.7) и (3.8) удовлетворяют следующим дифференциальным уравнениям:

$$dA_{\alpha\beta} + A_{\alpha\beta} (\omega_o^\circ + \omega_n^n) - A_{\alpha\beta} \theta_q \omega_n^q - A_{\alpha\beta} \omega_\alpha^\sigma - A_{\alpha\beta} \omega_\beta^\sigma = A_{\alpha\beta\sigma} \omega^\sigma,$$

$$dA = \Omega A + \tilde{A}_\sigma \omega^\sigma,$$

$$dA^{\sigma\beta} - \Omega^* A^{\sigma\beta} + A^{\mu\beta} \omega_\mu^\sigma + A^{\sigma\mu} \omega_\mu^\beta = A_\gamma^{\sigma\beta} \omega^\gamma, \quad (3.9)$$

$$da_p^\alpha + a_p^\beta \omega_\beta^\alpha + \omega_p^\alpha + \theta_p \omega_n^\alpha - a_q^\alpha (\omega_p^q + \omega_n^q \theta_p) = a_{p\sigma}^\alpha \omega^\sigma,$$

где

$$\Omega = 2\omega_\alpha^\alpha - m(\omega_o^\circ + \omega_n^n) + m \omega_n^q \theta_q, \quad \Omega^* = \Omega + (\omega_o^\circ + \omega_n^n) - \theta_q \omega_n^q,$$

$$A_{\alpha\beta\sigma} = A_{\alpha\beta}^\rho \theta_{\rho\sigma} + \theta_p A_{\alpha\beta\sigma}^\rho - A_{\alpha\beta\sigma}^n,$$

$$\tilde{A}_\sigma = \det \|A_{1\beta\sigma} A_{2\beta} \dots A_{m\beta}\| + \dots + \det \|A_{1\beta} \dots A_{m-1,\beta} A_{m\beta\sigma}\|.$$

$$A_\gamma^{\sigma\beta} = \frac{1}{A} \tilde{A}_\gamma A^{\sigma\beta} - \frac{1}{A} A^{\alpha\beta} A^{\sigma\tau} A_{\alpha\tau\gamma}, \quad (3.10)$$

$$a_{p\sigma}^\alpha = \frac{1}{A} A^{\beta\alpha} \theta_{p\beta\sigma} - \frac{\tilde{A}_\sigma}{A} a_p^\alpha + \frac{\theta_{p\beta}}{A} A_{\beta\sigma}^\alpha,$$

$$\bar{\theta}_{p\beta\sigma} = \theta_{p\beta\sigma} + \theta_{p\alpha} R_{\alpha\beta\sigma}^\alpha - \theta_p R_{n\beta\sigma}^n + \theta_p \theta_q R_{n\beta\sigma}^q + \theta_q R_{p\beta\sigma}^q - R_{n\beta\sigma}^n.$$

Из (3.9) замечаем, что величины $A_{\alpha\beta}$ и $A^{\sigma\beta}$ являются относительно инвариантными величинами.

2. Так же, как и в [I] (см. (25) и (26)), найдем, что $(n-m-2)$ -плоскость

$$L_{n-m-2}^* = (H_{m+1} \dots H_{n-1}), \quad (3.11)$$

где

$$H_p = E_p + a_p A_o = a_p^\alpha A_\alpha + A_p + \theta_p A_n + a_p A_o, \quad (3.12)$$

$$a_p = -\frac{1}{m} a_{p\alpha}^\alpha, \quad (3.13)$$

является линейной полярой точки A_o относительно фокусной алгебраической поверхности линейного подпространства (3.5).

Продолжая систему дифференциальных уравнений, которой удовлетворяют величины Λ_p^α (см. (3.9)), найдем, что величины

Λ_p^α , определенные по формулам (3.13), удовлетворяют следующей системе дифференциальных уравнений:

$$da_p - a_q \omega_p^q - a_p \theta_q \omega_n^q + \theta_p \omega_n^o + \omega_p^o + \Lambda_p^\alpha \omega_\alpha^o + a_p \omega_o^o = a_{p\sigma} \omega^\sigma \quad (3.13')$$

Здесь явный вид величин $\Lambda_{p\sigma}$ нас не интересует.

3. Рассмотрим $(m+1)$ -плоскость

$$L_{m+1} = (L_m, A_\alpha) \Lambda^\alpha, \quad (3.14)$$

где

$$\Lambda^\alpha = \Lambda_{\alpha\beta}^\alpha \Lambda^{\beta},$$

$$\Lambda_{\alpha\beta} \Lambda^{\beta} = \Lambda \delta_\alpha^\beta, \quad \Lambda = \det \|\Lambda_{\alpha\beta}\|. \quad (3.15)$$

$$\Lambda_{\alpha\beta} = A_{(\alpha\beta)} = \Lambda_{\alpha\beta}^p \theta_p - \Lambda_{\alpha\beta}^n.$$

Геометрическая характеристика этой $(m+1)$ -плоскости дана в [I] (см. пункт 3§3). При этом из рассмотрения исключается случай $\Lambda = \det \|\Lambda_{\alpha\beta}\| = 0$, когда гиперплоскость (3.1) принадлежит гиперконусу $T_{(2)}^m$.

Пользуясь формулами (1.4), (1.5), (3.1) и (3.15), получаем, что система величин Λ^α удовлетворяет следующей системе дифференциальных уравнений:

$$d\Lambda^\alpha = -\Lambda^\beta \omega_\beta^\alpha + \Lambda^\alpha \Omega^{**} + \tilde{\Lambda}_\sigma^\alpha \omega^\sigma, \quad (3.16)$$

где

$$\tilde{\Lambda}_\sigma^\alpha = \Lambda_{\beta\gamma\sigma}^\alpha \Lambda_{\beta\gamma}^\alpha + \Lambda_{\beta\sigma}^\alpha \Lambda_{\beta\gamma}^\gamma, \quad (3.17)$$

$$\Omega_{\beta\gamma}^{**} = 2\omega_\alpha^\alpha - (1+m)(\omega_o^o + \omega_n^n - \theta_q \omega_n^q) - \omega_o^o.$$

Здесь величины $\Lambda_{\beta\gamma}^\alpha$ определяются по таким же формулам, что $\Lambda_{\gamma}^{\alpha\beta}$ в (3.10), но только надо вместо A писать Λ с соответствующими индексами.

4. Зададим на m -поверхности S_m некоторую кривую

$$\omega^\alpha = 0, \quad \omega^\alpha = t^\alpha \theta, \quad \mathcal{D} \theta = 0, \quad (3.18)$$

где t^α удовлетворяют при фиксированных главных параметрах дифференциальным уравнениям

$$\delta t^\alpha - t^\alpha \pi_o^\alpha + t^\beta \pi_\beta^\alpha = 0.$$

Здесь δ - символ дифференцирования по вторичным параметрам, а $\pi_\gamma^\alpha = \omega_\gamma^\alpha (\delta)$.

Пусть точка $X = x^p H_p = x^p (a_p^\alpha A_\alpha + a_p A_o + \theta_p A_n + A_o)$ принадлежит $(n-m-2)$ -плоскости (3.11). Тогда вдоль развертки [I] кривой (3.18) с учетом (1.3), (3.1), (3.9) и (3.13) будем иметь

$$\begin{aligned} \frac{dX}{\theta} = & (\dots)^q H_q + \{(a_{p\sigma}^\alpha t^\sigma + \theta_p t^\alpha) A_\alpha + \\ & + a_p^\alpha A_{\alpha\sigma}^q t^\sigma (A_q + \theta_q A_n) + a_{p\sigma} t^\sigma A_o\} x^p. \end{aligned} \quad (3.19)$$

Отсюда следует, что точка

$$X^* = x' \{ a_{p\sigma} t^\sigma A_\sigma + (a_{p\sigma}^\alpha t^\sigma + f_p t^\alpha) A_\alpha \}$$

есть точка пересечения m -плоскости L_m с линейным подпространством, проходящим через L_{n-m-2}^* и касательную к линии, описываемой точкой X вдоль (3.18). Вдоль развертки кривой (3.18) с учетом (I.3) будем иметь:

$$\frac{dX^*}{\theta} = (\dots)^o A_o + (\dots)^\alpha A_\alpha + x^p (a_{p\sigma}^\alpha t^\sigma + f_p t^\alpha) A_{\alpha\beta}^\hat{\alpha} t^\beta A_\hat{\alpha}.$$

Поэтому $TX^*\{t^\alpha\}$ — касательная к линии $X^*\{t^\alpha\}$, описываемой точкой X^* вдоль (3.18) — будет принадлежать гиперплоскости (3.1) тогда и только тогда, когда в силу (3.4)

$$x^p W_{p\sigma\beta} t^\sigma t^\beta = 0, \quad (3.20)$$

где

$$W_{p\sigma\beta} = a_{p\sigma}^\alpha A_{\alpha\beta} + f_p A_{\sigma\beta}. \quad (3.21)$$

Итак, каждой точке $X = x^p H_p \in L_{n-m-2}^*$ в L_m отвечает конус (3.20) с вершиной в точке A_o , в направлении прямолинейных образующих $t = (A_o A_\alpha) t^\alpha$ которого $TX^*\{t^\alpha\}$ принадлежит гиперплоскости (3.1). Поэтому $(n-m-3)$ -плоскость

$$x^n = f_p x^p, \quad x^\alpha = a_p^\alpha x^p, \quad x^o = a_p x^p, \quad W_p x^p = 0, \quad (3.22)$$

где

$$W_p = W_{p\sigma\beta} \Lambda^{\sigma\beta}, \quad (3.22')$$

представляет собой совокупность всех точек $X = x^p H_p \in L_{n-m-2}^*$, которым в L_m отвечают конусы (3.20), аполярные в смысле [9] конусу

$$\Lambda_{\alpha\beta} x^\alpha x^\beta = 0, \quad x^\hat{\alpha} = 0,$$

т.е. конусу (2.2), соответствующему заданной гиперплоскости (3.1). Заметим, что в формулах (3.22) величины $\Lambda^{\sigma\beta}$ определяются из формул (3.15).

Пусть точка $R = x^o A_o + x^\alpha A_\alpha + x^\hat{\alpha} A_\hat{\alpha}$ принадлежит $(m+1)$ -плоскости (3.14). Тогда вдоль развертки кривой (3.18) с учетом (3.16) и (I.3) будем иметь

$$\frac{dR}{\theta} = (\dots)^o A_o + (\dots)^\alpha A_\alpha + (\dots)^\hat{\alpha} A_\hat{\alpha} + x \tilde{\Lambda}_\alpha^\hat{\alpha} t^\alpha A_\hat{\alpha} + x^\alpha A_{\alpha\beta}^\hat{\alpha} t^\beta A_\hat{\alpha}.$$

Следовательно, линейная оболочка касательных к кривым $R\{t^\alpha\}$, описываемым точкой R вдоль всех кривых (3.18), принадлежит гиперплоскости $\Gamma_{n-1}(R)$, проходящей через (3.14) и (3.22), тогда и только тогда, когда

$$x^\beta A_{\beta\alpha}^* + x \tilde{\Lambda}_\alpha^\hat{\alpha} = 0, \quad (3.23)$$

где

$$A_{\beta\alpha}^* = A_{\beta\alpha}^\hat{\alpha} \tilde{W}_\hat{\alpha}, \quad \tilde{\Lambda}_\alpha^\hat{\alpha} = \tilde{\Lambda}_\alpha^\hat{\alpha} \tilde{W}_\hat{\alpha} \quad (3.24)$$

Здесь

$$\tilde{W}_n^* = W_p \Lambda^p, \quad \tilde{W}_p^* = m \Lambda W_p - f_p \Lambda^q W_q. \quad (3.25)$$

Из (3.23) следует, что совокупность всех искомых точек R подпространства (3.14) образует в слое P_n прямую

$$g = (A_0, g^\beta A_\beta + \Lambda^\alpha A_\alpha), \quad (3.25)$$

где

$$g^\beta = - \frac{\tilde{A}_\alpha^* \tilde{A}^{\alpha\beta}}{\tilde{A}^*}. \quad (3.26)$$

Здесь

$$\tilde{A}^* = \det \| \tilde{A}_{\alpha\beta}^* \|, \quad (3.27)$$

$$\tilde{A}_{\beta\alpha}^* \tilde{A}^{\alpha\gamma} = \delta_\beta^\gamma \tilde{A}^*,$$

причем предполагается, что $\tilde{A}^* \neq 0$. При этом можно показать, что определитель \tilde{A}^* в общем случае отличен от нуля. Заметим, что при определении прямой (3.25) из рассмотрения исключается случай $\tilde{A}^* = 0$, когда гиперплоскость, проходящая через (3.14) и (3.22), определяемая системой

$$\tilde{W}_2 x^\alpha = 0,$$

принадлежит гиперконусу $T_{(1)}^m$. Так как величины Λ^α не равны нулю одновременно в общем случае, поскольку они в силу (3.16) относительно инвариантны, то прямая (3.25) в общем случае не лежит в $(m+1)$ -плоскости (3.14).

5. Оснащающую $(n-m)$ -плоскость L_{n-m} или нормаль первого рода m -поверхности S_m в смысле А.П.Нордена [10] в слое P_n точки A_0 определим теперь, как линейное подпространство, проходящее через прямую (3.26) и линейное

подпространство (3.5). Если теперь эту $(n-m)$ -плоскость задать в слоевых координатах системой

$$x^\alpha = C_\beta^\alpha x^\beta, \quad (3.28)$$

то из (3.5) и (3.26) мы найдем, что

$$C_p^\alpha = \frac{m a_p^\alpha \Lambda - \Lambda^\alpha a_p^\alpha \beta_p + g^\alpha \beta_p}{m \Lambda}, \quad C_n^\alpha = \frac{\Lambda^\alpha a_p^\alpha - g^\alpha}{m \Lambda}. \quad (3.29)$$

§4. Оснащения индекса k .

Рассмотренные в предыдущих параграфах некоторые геометрические образы, связанные с m -мерной поверхностью S_m и m -мерной гиперполосой в $P_{n,n}$, а также некоторые другие геометрические образы позволяют с геометрической точки зрения сделать некоторые выводы, касающиеся существования некоторых полей оснащающих плоскостей m -поверхности S_m в $P_{n,n}$.

I. В §2 настоящей статьи были определены аналитически и геометрически инвариантные гиперконусы $T_{(k)}^m$, связанные с текущей точкой A_0 , m -поверхности S_m в $P_{n,n}$. Оказывается, что между гиперконусом $T_{(2)}^m$, $(m+1)$ -плоскостью (3.14) и гиперплоскостью (3.1) существует интересная геометрическая связь, которая устанавливается следующей теоремой.

Теорема I. В случае $n \leq \frac{m(m+3)}{2}$ линейное подпространство L_{m+1} является линейным полюсом [II] гиперплоскости ℓ_{n-1} относительно гиперконуса $T_{(2)}^m$.

Доказательство. Обозначим при $n \leq \frac{m(m+3)}{2}$

$$\hat{\Lambda}^{\hat{\alpha}} = G_{(2)}^{\hat{\alpha} \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} \beta_{\hat{\alpha}_2} \dots \beta_{\hat{\alpha}_m}, \quad (\beta_n = -1) \quad (4.1)$$

где величины $G_{(2)}^{\hat{\alpha} \dots \hat{\alpha}_m}$ определяются по формулам (2.7), а $\beta_{\hat{\alpha}}$ тангенциальные координаты гиперплоскости ℓ_{n-1} . Тогда, в соответствии с [II] (стр. 137), $(m+1)$ -плоскость

$$\hat{L}_{m+1} = (L_m, A_{\hat{\alpha}}) \hat{\Lambda}^{\hat{\alpha}} \quad (4.2)$$

является линейным полюсом гиперплоскости ℓ_{n-1} относительно гиперконуса $T_{(2)}^m$. Для доказательства теоремы нам надо показать, что $\hat{\Lambda}^{\hat{\alpha}} = \lambda \Lambda^{\hat{\alpha}}$, или, в силу (3.15),

$$\hat{\Lambda}^{\hat{\alpha}} = \lambda \Lambda_{\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} \Lambda^{\beta}, \quad (\lambda \neq 0). \quad (4.3)$$

С этой целью проведем фиксацию рабочего T в слое P_n точки A_0 , при которой

$$\beta_p = 0, \quad \beta_n = -1 \quad (4.4)$$

Геометрически это означает, что гиперплоскость ℓ_{n-1} содержит точки A_0, A_1, \dots, A_{n-1} . Из (3.2) и (4.4) следует, что $\omega_p^n = \beta_{p\alpha} \omega^\alpha$, т.е. согласно лемме Н.М. Остиану [12], фиксация (4.4) общего вида. Из (2.7), (3.15) и (4.4) получаем

$$\Lambda_{\alpha\beta}^n = -\Lambda_{\alpha\beta}.$$

Поэтому

$$\hat{\Lambda}^{\hat{\alpha}} \equiv G_{(2)}^{\hat{\alpha} \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} \beta_{\hat{\alpha}_2} \dots \beta_{\hat{\alpha}_m} = (-1)^{m-1} G_{(2)}^{\hat{\alpha} n \dots n} =$$

$$= \frac{1}{m} \left\{ \det \left| \begin{matrix} \hat{\Lambda}_{\alpha_1}^{\hat{\alpha}} & \hat{\Lambda}_{\alpha_2}^{\hat{\alpha}} & \dots & \hat{\Lambda}_{\alpha_m}^{\hat{\alpha}} \\ \hat{\Lambda}_{\alpha_1}^{\hat{\alpha}} & \hat{\Lambda}_{\alpha_2}^{\hat{\alpha}} & \dots & \hat{\Lambda}_{\alpha_m}^{\hat{\alpha}} \end{matrix} \right| + \dots + \det \left| \begin{matrix} \hat{\Lambda}_{\alpha_1}^{\hat{\alpha}} & \dots & \hat{\Lambda}_{\alpha_{m-1}}^{\hat{\alpha}} & \hat{\Lambda}_{\alpha_m}^{\hat{\alpha}} \\ \hat{\Lambda}_{\alpha_1}^{\hat{\alpha}} & \dots & \hat{\Lambda}_{\alpha_{m-1}}^{\hat{\alpha}} & \hat{\Lambda}_{\alpha_m}^{\hat{\alpha}} \end{matrix} \right| \right\} = \frac{1}{m} \Lambda \Lambda_{\alpha\beta}^n \Lambda^{\beta}.$$

Как видим, соотношения (4.3) справедливы, причем $\lambda = \frac{1}{m} \Lambda$.

Теорема доказана.

По аналогии с $(m+1)$ -плоскостью L_{m+1} мы можем ввести в рассмотрение $(m+1)$ -плоскости

$$\hat{L}_{m+1}^{(k)} = (L_m, A_{\hat{\alpha}}) \hat{\Lambda}_{(k)}^{\hat{\alpha}} \quad (k=1, 2, 3), \quad (4.5)$$

где

$$\hat{\Lambda}_{(k)}^{\hat{\alpha}} = G_{(k)}^{\hat{\alpha} \hat{\alpha}_2 \dots \hat{\alpha}_m} \beta_{\hat{\alpha}_2} \dots \beta_{\hat{\alpha}_m} \quad (\beta_n = -1).$$

Здесь тензоры $G_{(k)}^{\hat{\alpha} \dots \hat{\alpha}_m}$ определяются по формулам (2.7).

В соответствии с [II], а также учитывая теорему I, мы получаем, что каждая $(m+1)$ -плоскость (4.5) является полюсом гиперплоскости (3.1) относительно гиперконуса $T_{(k)}^m$. Например, при $k=2$, как это следует из (4.1) и (4.5), $(m+1)$ -плоскость $\hat{L}_{m+1}^{(2)}$ есть $(m+1)$ -плоскость (3.14).

Поэтому эти $(m+1)$ -плоскости можно использовать для нахождения прямой $\mathcal{J}_{(k)}$, аналогичной прямой (3.25), если всюду вместо $(m+1)$ -плоскости L_{m+1} брать $(m+1)$ -плоскость $\hat{L}_{m+1}^{(k)}$. Оснащенную $(n-m)$ -плоскость (3.28) можно определить, как линейную оболочку прямой $\mathcal{J}_{(k)}$ и линейного подпространства (3.5). Тогда в формулах (3.29) вместо величин \mathcal{J}^{α} надо писать $\mathcal{J}_{(k)}^{\alpha}$, которые определяются по формулам, аналогичным (3.26), только вместо $\hat{\Lambda}_{\alpha}^*$ надо писать $\hat{\Lambda}_{(k)}^*$. Полученное таким путем оснащение m -мерной поверхности S_m

с заданным полем касательных гиперплоскостей ℓ_{n-1} будем называть оснащением индекса k . Так как гиперконусы $T_{(k)}^m$ определены при n и m , удовлетворяющих (2.7), то и оснащение индекса k будет определено при тех же значениях n и m , соответственно. Рассмотренное в предыдущем параграфе оснащение m -мерной гиперплоскости в $P_{n,n}$ будет оснащением индекса 2.

§5. Заключение.

Из результатов предыдущих параграфов следует, что существенным при определении оснащения индекса k поверхности S_m с заданным полем касательных гиперплоскостей ℓ_{n-1}

является то, что характеристический элемент каждой гиперплоскости ℓ_{n-1} слоя P_n точки A_0 , т.е. элемент m -мерного многообразия, огибаемого полем гиперплоскостей

ℓ_{n-1} , принадлежит соответствующей оснащющей $(n-m)$ -плоскости L_{n-m}^* , проходящей так же через прямую $g_{(k)}$, геометрически определенную в предыдущем параграфе. Таким образом, каждой касательной гиперплоскости ставится в соответствие по закону (3.29), где вместо g^α надо писать $g_{(k)}^\alpha$, вполне определенная нормаль первого рода (3.28). Возникает естественная задача: для любой ли m -мерной поверхности S_m в $P_{n,n}$ можно найти касательную гиперплоскость ℓ_{n-1} , которая бы определила оснащение индекса k . Для определенности будем решать задачу для случая оснащения индекса 2, рассмотренного в §3.

Для решения поставленной задачи предположим, что каждой

текущей точке A_0 , m -поверхности S_m в слое P_n каким-то образом поставлена в соответствие $(n-m)$ -плоскость (3.28), где величины $C_{\hat{\beta}}^\alpha$ удовлетворяют системе дифференциальных уравнений

$$\Delta C_{\hat{\alpha}}^\alpha = dC_{\hat{\alpha}}^\alpha - C_{\hat{\beta}\hat{\beta}}^\alpha \omega_{\hat{\alpha}}^{\hat{\beta}} + C_{\hat{\alpha}}^\gamma \omega_{\hat{\gamma}}^\alpha + \omega_{\hat{\alpha}}^\alpha = C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha \omega^{\hat{\beta}} \quad (51)$$

Здесь величины $C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha$ удовлетворяют следующим квадратичным уравнениям:

$$\Delta C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha \wedge \omega^{\hat{\beta}} = 0, \quad (5.2)$$

где

$$\begin{aligned} \Delta C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha &= dC_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha + C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha \omega_{\hat{\alpha}}^{\hat{\alpha}} - C_{\hat{\beta}\hat{\beta}}^\alpha \omega_{\hat{\alpha}}^{\hat{\beta}} - C_{\hat{\alpha}\hat{\gamma}}^\alpha \omega_{\hat{\beta}}^{\hat{\gamma}} + C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\gamma \omega_{\hat{\gamma}}^\alpha + \\ &+ C_{\hat{\beta}\hat{\gamma}}^\alpha A_{\hat{\gamma}\hat{\beta}}^{\hat{\beta}} \omega_{\hat{\alpha}}^{\hat{\gamma}} + C_{\hat{\alpha}}^\sigma A_{\hat{\sigma}\hat{\beta}}^{\hat{\beta}} \omega_{\hat{\beta}}^\alpha - C_{\hat{\alpha}}^\gamma \delta_{\hat{\beta}}^\alpha \omega_{\hat{\gamma}}^{\hat{\beta}} - \delta_{\hat{\beta}}^\alpha \omega_{\hat{\alpha}}^{\hat{\beta}} + \\ &+ (C_{\hat{\alpha}\hat{\gamma}}^\gamma R_{\hat{\gamma}\hat{\beta}\hat{\beta}}^{\hat{\alpha}} + C_{\hat{\alpha}}^\gamma R_{\hat{\alpha}\hat{\beta}\hat{\beta}}^{\hat{\alpha}} + R_{\hat{\alpha}\hat{\beta}\hat{\beta}}^{\hat{\alpha}} + C_{\hat{\beta}\hat{\beta}}^\alpha R_{\hat{\alpha}\hat{\beta}\hat{\beta}}^{\hat{\beta}}) \omega^{\hat{\beta}}. \end{aligned}$$

Для удобства и простоты аналитических выкладок и рассуждений проведем такую канонизацию репера m -мерной поверхности с заданным полем нормалей первого рода, при которой точки A_0, A_{m+1}, \dots, A_n располагаются в заданной $(n-m)$ -плоскости L_{n-m}^* . Тогда из $x^\alpha = C_{\hat{\alpha}}^\alpha x^{\hat{\alpha}}$ получаем $C_{\hat{\alpha}}^\alpha = 0$ и система (5.1) примет вид

$$\omega_{\hat{\alpha}}^\alpha = C_{\hat{\alpha}\hat{\beta}}^\alpha \omega^{\hat{\beta}}, \quad (5.3)$$

т.е. наша фиксация в силу леммы Н.М.Остиану [12] будет общей. Здесь величины $C_{\alpha\beta}^\alpha$ удовлетворяют квадратичным уравнениям (5.2).

Искомую гиперплоскость ℓ_{n-1} , о которой идет речь в поставленной выше задаче, мы будем задавать в виде (3.1), где неизвестные функции ℓ_p удовлетворяют системе дифференциальных уравнений (3.2), в которой функции $\ell_{p\alpha}$ удовлетворяют системе (3.3). Характеристический элемент (3.5) гиперплоскости ℓ_{n-1} будет принадлежать в силу (3.6) $(n-m)$ -плоскости $L_{n-m} = (A_0 A_{m+1} \dots A_n)$ тогда и только тогда, когда $A_p = 0$. А этим условиям в силу $A = \det \|A_{\alpha\beta}\| \neq 0$ и (3.7) эквивалентны условия $\ell_{p\alpha} = 0$. Из систем (3.2) и (3.3) в силу (5.3) получаем следующие соотношения для определения ℓ_p .

$$\ell_p \hat{R}_{n\alpha\beta}^n + \ell_p \ell_q \hat{R}_{n\alpha\beta}^q + \ell_q \hat{R}_{p\alpha\beta}^q + \hat{R}_{p\alpha\beta}^n = 0, \quad (5.4)$$

где

$$\hat{R}_{n\alpha\beta}^n = R_{n\alpha\beta}^n + A_{\gamma[\beta}^n C_{\gamma\alpha]\alpha}, \quad \hat{R}_{p\alpha\beta}^q = R_{p\alpha\beta}^q + C_{p[\alpha}^q A_{\beta]\alpha},$$

$$\hat{R}_{p\alpha\beta}^n = R_{p\alpha\beta}^n + C_{\delta[\alpha}^n C_{\beta]\alpha}, \quad \hat{R}_{n\alpha\beta}^q = R_{n\alpha\beta}^q + A_{\gamma\beta}^q C_{\gamma\alpha]\alpha},$$

причем величины $\hat{R}_{\alpha\beta}^{\hat{\beta}}$ кососимметричны по α и β .

Таким образом, мы получили систему (5.4), состоящую из $(n-m-1) C_m^2$ уравнений с $(n-m-1)$ неизвестными. Такая система для поверхности S_m общего вида будет иметь реше-

ния лишь в случае $m=2$. В этом случае система (5.4) будет иметь в общем случае не более 2^{n-3} решений, где $n \leq \frac{m(m+3)}{2}$. Таким образом, только для двумерной полунормализованной поверхности общего вида в P_n ($n \leq \frac{m(m+3)}{2}$) существует не более 2^{n-3} искомых гиперплоскостей ℓ_{n-1} . Во всех остальных случаях искомые гиперплоскости ℓ_{n-1} существуют лишь для m -поверхностей частного вида. Например, для m -поверхностей S_m в $P_{n,n}$ класса

$$\hat{R}_{\beta\alpha\beta}^{\hat{\alpha}} \equiv 0$$

существует ∞^1 гиперплоскостей ℓ_{n-1} , проходящих через L_m , характеристические элементы которых принадлежат заданной $(n-m)$ -плоскости L_{n-m} .

Остановимся на случае $m=2$, $n=4$. В этом случае существуют две гиперплоскости ℓ_3 , обладающие указанным геометрическим свойством. Пользуясь уравнениями (5.2) и (5.4), можно доказать следующие теоремы для случая $m=2$,

$$n=4.$$

Теорема 2. К любой поверхности S_2 в $P_{4,4}$ с произволом одной функции двух аргументов можно присоединить поле оснащающих плоскостей L_2^* , каждой из которых отвечает ∞^1 гиперплоскостей, проходящих через L_2 , с характеристическими элементами, принадлежащими этим плоскостям L_2^* .

Теорема 3. Каждой поверхности S_2 в однородном пространстве P_4 с произволом четырех (трех) функций двух аргументов можно присоединить поле оснащающих плос-

костей L_2^* таких, что выполняется каждое из следующих свойств:

1/для каждой плоскости L_2^* существуют две (одна) гиперплоскости, проходящие через L_2^* , характеристические элементы которых принадлежат L_2^* ;

2/в плоскости L_2^* существуют две (одна) прямые, проходящие через A_0 , касательные линейные подпространства к которым принадлежат соответствующим гиперплоскостям, проходящим через L_2^* .

Теорема 4. К любой двумерной поверхности S_2 в $P_{4,4}$ с произволом двух функций двух аргументов можно присоединить поле нормалей первого рода L_2^* , каждой из которых отвечает не более двух гиперплоскостей, проходящих через L_2^* , с характеристическими элементами, принадлежащими L_2 и с прямой $g = (L_2, \Lambda^2 A_2 + g^\alpha A_\alpha)$, так же принадлежащей этой оснащающей плоскости.

Л и т е р а т у р а

1. Ивлев Е.Т., Об одной нормализации поверхности пространства проективной связности. Дифференциальная геометрия многообразий фигур, вып. 4, Калининград, 1974, 6-28.

2. Вагнер В.В., Теория поля локальных гиперполос, Труды семинара по векторному и тензорному анализу, 8, 1950, 197-272.

3. Лаптев Г.Ф., Дифференциальная геометрия погруженных многообразий. Труды Московского матем. об-ва, 2, 1953, 275-382.

4. Лаптев Г.Ф., Остиану Н.М., Распределения m -мерных линейных элементов в пространстве проективной связности, I, Труды геом. семинара, 3, АН СССР ВИНИТИ, М. 1971, 49-94.

5. Остиану Н.М., Распределения m -мерных линейных элементов в пространстве проективной связности II, Там же, 195-114

6. Гуревич Г.Б., Основы теории алгебраических инвариантов, ГИТТЛ, М.-Л., 1948.

7. Карапетян С.Е., Проективно-дифференциальная геометрия семейств многомерных плоскостей, I, Изв. АН Арм. ССР, серия физмат науки, 1963, № 3-22.

8. Акивис М.А., О преобразовании поверхности при помощи фокальных семейств. Успехи матем. наук, 1961, 16, № 1, 193-195.

9. Ивлев Е.Т., К многомерной геометрической интерпритации операции свертывания некоторых тензоров. Матер. итоговой науч. конф. по матем. и мех. за 1970 г. I. Изд-во Томского ун-та, 1970, 121-123.

10. Норден А.П., Обобщение основной теоремы теории нормализации. Изв. высш. уч. зав. "Математика", 1966, № 2, 9-19.

II. Ивлев Е.Т., О многообразии $E(L, L_m, L_{m+1}^2)$ в n -мерном проективном пространстве P_n ($m > 2$). Сиб.матем. жур. 1967, т. 8, № 6, 1307-1320.

12. Остиану Н.М. О канонизации подвижного репера погруженного многообразия. Rev. math. pures et appl. (RNN) 1962, № 2, 231-240.