

УДК 514.7

А. И. Долгарев

(Пензенский государственный университет)

ПРЕОБРАЗОВАНИЯ ОДУЛЯРНОГО ПРОСТРАНСТВА С РАСТРАНОМ

Исследуется одуль Ли линейных преобразований одулярного пространства с растром. Установлено, что он является прямой суммой двух растров.

Растр является одулем Ли на основной аффинной группе, состоящей из параллельных переносов и гомотетий аффинного пространства. В аксиоматике Г. Вейля определено ЛМ-пространство — одулярное пространство с растром. В [1] описан одуль Ли преобразований ЛМ-пространства, аналогичных аффинным преобразованиям аффинного пространства. Ниже изучается одуль Ли другого аналога аффинных преобразований. Определения основных понятий в геометрии ЛМ-пространства можно найти в [1]. Изучается ЛМ-пространство в [2].

Рассматривается 3-мерный растр, который может быть задан следующими операциями на многообразии \mathbf{R}^3 :

$$(x, y, z) + (u, v, w) = (x + u, yu + v, zu + w), \quad x > 0, y > 0;$$

$$t(x, y, z) = \left(x^t, y \frac{x^t - 1}{x - 1}, z \frac{x^t - 1}{x - 1}\right); \quad t(1, y, z) = (1, yt, zt), \quad t \in \mathbf{R}.$$

Аффинное преобразование аффинной плоскости является преобразованием, в котором всякая прямая плоскости отображается на прямую; различные прямые отображаются на различные прямые. Такие преобразования называются коллинеациями. Аффинное преобразование можно определить в коор-

динатной форме. Пусть на аффинной плоскости заданы два репера **I** и **II** и произвольная точка M в репере **I** имеет координаты (x, y) , т. е. $M = (x, y)_I$. Существует точка M' плоскости, которая имеет координаты (x, y) в репере **II**: $M' = (x, y)_{II}$. Преобразование плоскости, в котором точка M , имеющая координаты (x, y) в репере **I**, отображается на точку M' , имеющую координаты (x, y) в репере **II**, называется аффинным. Такое преобразование плоскости называется ее координатацией. Всякая координатация аффинной плоскости является ее коллинеацией, и коллинеация является координатацией.

Коллинеации и координатации ЛМ-плоскости не совпадают. Если в преобразовании ЛМ-плоскости точка (x, y) отображается на точку (x', y') , то, по [3], ЛМ-преобразования ЛМ-плоскости (аналог коллинеаций, они изучаются в [1]) описываются формулами $x' = x + c$, $y' = pe^x + ay + d$, $a \neq 0$. Формулы координатаций ЛМ-плоскости таковы:

$$x' = kx + c, \quad y' = pe^{kx} + ay + d, \quad k \neq 0, a \neq 0. \quad (1)$$

Замена координат $x' = kx, y' = y$ соответствует координатации ЛМ-плоскости. При $p = 0$ имеем преобразования, задаваемые линейными формулами $x' = x + c$, $y' = ay + d$; $x' = kx + c$, $y' = ay + d$. Уравнение прямой линии на ЛМ-плоскости таково: $y = re^x + q$. Координатация $x = kx' + c$, $y = ay' + d$ отображает прямую на линию

$$y' = \frac{r}{a}e^{kx'} + \frac{q-d}{a}.$$

При $k \neq 1$ это не прямая.

Вместе с координатацией (1) рассмотрим координатацию

$$x' = mx + g, \quad y' = qe^{mx} + by + h, \quad m \neq 0, b \neq 0.$$

Композиция координатаций описывается формулами

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

$$x' = tx + tc + g, \quad y' = qe^{mkx+mc} + bpe^{kx} + bay + bd + h.$$

Вид этих формул отличен от вида формул (1) координатации. Здесь наряду с выражением e^{mkx} содержится лишнее слагаемое e^{kx} .

Далее рассматриваем линейные координатации 3-мерного ЛМ-пространства. Координаты точки записываем в виде (x, x^1, x^2) . Формулы координатации κ таковы:

$$\kappa: \begin{cases} x' = kx + c, \\ x'^1 = a_1^1 x^1 + a_2^1 x^2 + d^1, \\ x'^2 = a_1^2 x^1 + a_2^2 x^2 + d^2; \end{cases} \quad \text{или} \quad \begin{cases} x' = kx + c, \\ X' = AX + D; \end{cases}$$

где $X = \begin{pmatrix} x^1 \\ x^2 \end{pmatrix}$, $X' = \begin{pmatrix} x'^1 \\ x'^2 \end{pmatrix}$, $A = (a_j^i)$, $\det A \neq 0$, $D = \begin{pmatrix} d^1 \\ d^2 \end{pmatrix}$.

Теорема. *Линейные координатации 3-мерного ЛМ-пространства, не изменяющие его ориентации, составляют Ли преобразований, являющийся прямой суммой расстрана аффинных преобразований прямой и расстрана аффинных преобразований аффинной плоскости.*

Зададим еще одну линейную координатацию:

$$\mu: \begin{cases} x'' = tx' + g, \\ X'' = BX' + H; \end{cases} \quad X'' = \begin{pmatrix} x''^1 \\ x''^2 \end{pmatrix}, \quad B = (b_l^j), \quad \det B \neq 0, \quad H = \begin{pmatrix} h^1 \\ h^2 \end{pmatrix}.$$

Композиция $\kappa\mu$ является линейной координатацией:

$$\kappa\mu: \begin{cases} x'' = mkx + tc + g, \\ X'' = BAX + BD + H. \end{cases}$$

Координатам сопоставим матрицы

$$\kappa \leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ c & k & 0 \\ D & 0 & A \end{pmatrix}, \quad \mu \leftrightarrow \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ g & t & 0 \\ H & 0 & B \end{pmatrix}.$$

Произведение матриц $\kappa\mu$ является матрицей композиции координат

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ c & k & 0 \\ D & 0 & A \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ g & m & 0 \\ H & 0 & B \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 \\ g + cm & mk & 0 \\ H + BD & 0 & BA \end{pmatrix}.$$

Множество линейных координат ЛМ-пространства относительно композиции преобразований является группой Ли.

Координатам $\kappa, \mu, \kappa\mu$ сопоставим кортежи

$$(c, D, k, A), (g, H, m, B), (g + cm, H + BD, mk, BA).$$

На множестве кортежей определим операцию

$$(g, H, m, B) + (c, D, k, A) = (g + cm, H + BD, mk, BA). \quad (2)$$

Тем самым получена группа Ли кортежей, изоморфная группе Ли линейных координат ЛМ-пространства. Каждую из этих групп Ли обозначим одним и тем же символом K_L . Координата κ не изменяет ориентации ЛМ-пространства только при $k > 0, \det A > 0$. Группу Ли координат, не изменяющих ориентации ЛМ-пространства, обозначим K_L^+ . На группе K_L^+ кортежей зададим внешнюю операцию умножения на действительные числа:

$$t(c, D, k, A) = \left(c \frac{k^t - 1}{k - 1}, D \frac{A^t - E}{A - E}, k^t, A^t \right), \quad k \neq 1, t \in \mathbf{R}; \quad (3)$$

$$t(c, D, 1, A) = \left(ct, D \frac{A^t - E}{A - E}, 1, A^t \right), \quad t \in \mathbf{R};$$

кортежу $t(c, D, k, A)$ соответствует координата $t\kappa$ ЛМ-пространства, не изменяющая его ориентации; E — единичная матрица. Имеем одуль Ли K_L^+ координат ЛМ-пространства и изоморфный ему одуль Ли кортежей K_L^+ . Степени A^t неосо-

Дифференциальная геометрия многообразий фигур

бых квадратных матриц A второго порядка приведены в [1]. Матрица A может иметь 0, 1, 2 собственных значений, она эквивалентна одной из матриц (соответственно):

$$r \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix}, r \begin{pmatrix} ch \varphi & sh \varphi \\ sh \varphi & ch \varphi \end{pmatrix}, r \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ \varphi & 1 \end{pmatrix};$$

их действительные степени таковы:

$$r^t \begin{pmatrix} \cos t\varphi & -\sin t\varphi \\ \sin t\varphi & \cos t\varphi \end{pmatrix}, r^t \begin{pmatrix} cht\varphi & sht\varphi \\ sht\varphi & cht\varphi \end{pmatrix}, r^t \begin{pmatrix} 1 & 0 \\ t\varphi & 1 \end{pmatrix};$$

если $M = U^{-1}AU$, то $M^t = U^{-1}A^tU$.

Выделяем кортежи видов $(c, 0, k, E)$ и $(0, D, 1, A)$. Кортежи каждого из рассматриваемых видов составляют пододуль Ли в K_L^+ . По виду операций первый из них есть растран \mathbf{P}^2 аффинных преобразований прямой; второй — растран \mathbf{P}^6 аффинных преобразований аффинной плоскости (размерность 6 складывается из 6 параметров в формулах аффинных преобразований аффинной плоскости). Кроме того,

$$(c, 0, k, E) + (0, D, 1, A) = (0, D, 1, A) + (c, 0, k, E) = (c, D, k, A),$$

следовательно, имеется прямая сумма растранов

$$K_L^+ = \mathbf{P}^2 + \mathbf{P}^6. \#$$

Одуль Ли K_L^+ содержит пододуль Ли Λ_L^+ линейных коллинеаций ЛМ-пространства. Это пододуль, представленный кортежами $(c, D, 1, A)$. Кортежи $(c, 0, 1, A)$ составляют 1-мерное линейное пространство \mathbf{L}^1 . Поэтому для одуля Ли Λ_L^+ линейных коллинеаций ЛМ-пространства справедливо разложение

$$\Lambda_L^+ = \mathbf{L}^1 + \mathbf{P}^6.$$

Оно является следствием доказанной выше теоремы. Противоречия с теоремой 3 из [1] здесь нет. Согласно теореме 3 [1],

одуль Ли Λ_λ ЛМ-преобразований (коллинеаций) является полупрямой суммой растрана и 1-мерного линейного пространства. Рассматривая только линейные коллинеации, получаем прямую сумму одулей Ли.

Заметим, что линейные координаты могут быть представлены следующими матрицами:

$$\begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 0 & 0 \\ c & k & 0 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & 0 \\ 0 & 0 & d^1 & a_1^1 & a_2^1 \\ 0 & 0 & d^2 & a_1^2 & a_2^2 \end{pmatrix}.$$

Ненулевые блоки матриц соответствуют растам из \mathbf{P}^2 и \mathbf{P}^6 , и вид матриц говорит о перестановочности растранов как пододулей одуля Ли K_L^+ .

Список литературы

1. Долгарев А. И. Аналог аффинных преобразований одулярного пространства с растраном // Диф. геом. многообр. фигур. Калининград: Изд-во РГУ им. И. Канга, 2006. №37. С. 38—44.

2. Долгарев А. И. Классические методы в дифференциальной геометрии одулярных пространств: Монография. Пенза: ИИЦ ПГУ, 2005.

A. Dolgarev

TRANSFORMATIONS OF ODUL SPACE WITH RASTRAN

The Lie odule of linear transformations of odul space with rastran is explored. It is established, that it is the direct sum of two rastrans.