

УДК 514.764.25

Т.В. Зудина, С.Е. Степанов

(Владимирский государственный  
педагогический университет)

### ОБ ОДНОМ КЛАССЕ ЭКВИАФФИННЫХ ОТОБРАЖЕНИЙ

Пусть  $M$  будет дифференцируемым  $n$ -мерным многообразием с эквиаффинной  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурой, которая определяется как пара  $(\omega, \nabla)$ , где  $\omega$  — элемент объема  $SL(n, \mathbf{R})$ -структуры и  $\nabla$  — линейная связность без кручения такие, что  $\nabla\omega = 0$ . Диффеоморфизм  $f: M \rightarrow \bar{M}$  многообразий  $M$  и  $\bar{M}$  размерностей  $n$  с эквиаффинными  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурами  $(\omega, \nabla)$  и  $(\bar{\omega}, \bar{\nabla})$  назван эквиаффинным, если  $f^*\bar{\omega}$  принадлежит  $SL(n, \mathbf{R})$ -структуре многообразия  $M$ . Эквиаффинный диффеоморфизм  $f: M \rightarrow \bar{M}$  характеризуется равенством  $\text{trace}(\bar{\nabla} - \nabla) = 0$ . Ниже описана геометрия одного из семи найденных ранее классов эквиаффинных отображений.

#### Введение

$SL(n, \mathbf{R})$ -структуры в списке классических  $G$ -структур на  $n$ -мерных многообразиях стоят сразу после естественно определяемых  $GL(n, \mathbf{R})$ -структур [1, с. 12—13]. Известно, что каждая  $SL(n, \mathbf{R})$ -структура задает на  $n$ -мерном связном многообразии  $M$  однозначно с точностью до постоянного множителя  $C$  нигде не обращающуюся в нуль  $n$ -форму  $\omega \in C^\infty \Lambda^n M$ , и обратно, каждой  $n$ -форме  $\omega \in C^\infty \Lambda^n M$  соответствует однозначно

определенная  $SL(n, \mathbf{R})$ -структура [2, с. 196]. На этом основании нигде на  $M$  не обращающуюся в нуль  $n$ -форму  $\omega \in C^\infty \Lambda^n M$  называют еще  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурой [1, с. 36].

Известна проблема сопоставления с каждой  $G$ -структурой, заданной на многообразии  $M$ , однозначно определенной сводимой к  $G$  линейной связности  $\nabla$  (см. [3]). Линейная связность без кручения  $\nabla$ , сводимая к  $SL(n, \mathbf{R})$ , называется *эквиваффинной* и характеризуется условием  $\nabla \omega = 0$ . Пару  $(\nabla, \omega)$  назовем *эквиваффинной  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурой* на многообразии  $M$ , а геометрию многообразия  $M$  с эквиваффинной структурой по предложению К. Номидзу — аффинной дифференциальной геометрией [4; 5].

В настоящей статье мы продолжим начатое в работах [6] и [7] изучение геометрии эквиваффинных отображений многообразий.

### § 1. Эквиваффинные отображения

Пусть имеются два  $n$ -мерных связных многообразия  $M$  и  $M'$  с эквиваффинными  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурами  $(\nabla, \omega)$  и  $(\nabla', \omega')$  соответственно. Тогда диффеоморфизм  $f: M \rightarrow M'$  назовем *эквиваффинным отображением*, если  $n$ -форма  $f^*(\omega')$  принадлежит  $SL(n, \mathbf{R})$ -структуре многообразия  $M$ , т.е.  $f^*(\omega') = C\omega$  для постоянной  $C > 0$ . Последнее, как нетрудно установить, выполняется тогда и только тогда, когда тензор деформации  $T = \nabla' - \nabla$  связности  $\nabla$  в связность  $\nabla'$  удовлетворяет условию  $\text{trace } T = 0$ . В частности, эквиваффинные отображения включают в себя эквиобъемные отображения  $f: M \rightarrow M'$  многообразий с  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурами, для которых согласно определению  $\omega = f^*(\omega')$ .

Тензор деформации  $T$  произвольного диффеоморфизма  $f: M \rightarrow M'$  многообразий с эквиваффинными  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурами  $(\nabla, \omega)$  и  $(\nabla', \omega')$  соответственно допускает  $GL(n, \mathbf{R})$ -инвариантное разложение вида

$$T = W + \frac{1}{n+1}(\text{trace}T \otimes Id_M + Id_M \otimes \text{trace}T)$$

с «бесследовой» вейлевой компонентой разложения  $W$  и «следовой» компонентой  $T' = \frac{1}{n+1}(\text{trace}T \otimes Id_M + Id_M \otimes \text{trace}T)$ , которая совпадает с тензором деформации связностей при проективном отображении [8, с. 166]. В результате диффеоморфизм  $f : M \rightarrow M'$  представим в виде композиции эквиаффинного отображения  $f'' : M \rightarrow M''$  на некоторое  $n$ -мерное многообразие  $M''$  с эквиаффинной  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурой  $(\nabla'', \omega'')$  для формы объема  $\omega'' = C''\omega$  с постоянной  $C'' > 0$  и эквиаффинной связностью  $\nabla'' = \nabla + W$  и проективного отображения  $f' : M'' \rightarrow M'$ , где, как нетрудно установить,  $\nabla' = \nabla'' + T'$  и  $\text{trace}T' = \text{grad}[\ln \omega' / \omega]$ .

В случае эквиаффинного отображения  $f : M \rightarrow M'$  многообразий с эквиаффинными  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурами  $(\nabla, \omega)$  и  $(\nabla', \omega')$  соответственно для произвольного векторного поля  $X$  на  $M$  и поля  $X' = f_*X$  на  $M'$  справедливо равенство  $\text{div} X = \text{div} X'$ . Действительно, непосредственные вычисления показывают, что  $\text{trace}(\nabla'X') = \text{trace}(\nabla X) + (\text{trace}T)X$ ,  $\text{div} X = \text{trace}(\nabla X)$  и  $\text{div} X' = \text{trace}(\nabla'X')$  в случае эквиаффинных связностей  $\nabla$  и  $\nabla'$  [9, с. 259]. А благодаря теореме Грина  $\int_M (\text{div} X)\omega = 0$ , справедливой для компактного многообразия  $M$  с эквиаффинной  $SL(n, \mathbf{R})$ -структурой  $(\nabla, \omega)$  [9, с. 260], в качестве следствия имеем равенство  $\int_M (\text{div} X)\omega = \int_{M'} [\text{div}(f_*X)]\omega'$ .

## § 2. Субгеодезические эквиаффинные отображения

В случае эквиаффинного отображения  $f : (M, g) \rightarrow (M', g')$  псевдоримановых многообразий тензорное поле  $T^*$ , определяемое для  $X, Y, Z \in C^\infty TM$  условием  $T^*(X, Y, Z) = g(X, T(Y, Z))$ ,

*Дифференциальная геометрия многообразий фигур*

---

допускает поточечно неприводимое разложение на три компоненты. Вследствие этого можно инвариантным образом выделить семь классов такого рода отображений [7], как это было сделано в случае с гармоническими диффеоморфизмами [10].

Рассмотрим эквиаффинное отображение  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  одного из семи выделенных в работе [7] классов, которое в локальных координатах принимает вид следующих равенств:

$$T_{ij}^k = \frac{1}{n^2+n-2} [(n+1)\theta^k g_{ij} - \theta_i \delta_j^k - \theta_j \delta_i^k]. \quad (*)$$

Непосредственно проверяется здесь, что  $trace T = 0$  и при этом тензор  $g$  по отношению к связности Леви-Чивита  $\nabla'$  является *обобщенно киллинговым* и *обобщенно кодацциевым* одновременно [8, с. 176, 186].

Для того чтобы еще как-то охарактеризовать подобного вида эквиаффинное отображение, напомним некоторые понятия. Рассмотрим гладкую кривую  $\gamma \subset M$  и обозначим через  $\dot{\gamma}$  ее касательное векторное поле. Кривая  $\gamma \subset M$  называется *субпланарной* [11], если для каждой точки  $x \in \gamma$  ее касательный вектор  $\dot{\gamma}_x$  при параллельном перенесении его вдоль кривой в точку кривой  $x' = x + dx$  окажется в 2-мерном подпространстве из  $T_{x'}M$ , натянутом на  $\dot{\gamma}_{x'}$  и некоторый вектор  $\xi_{x'}$ , т.е.  $(\nabla_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma})_{x'} = \lambda(x') \dot{\gamma}_{x'} + \mu(x') \xi_{x'}$  для гладких функций  $\lambda$  и  $\mu$ , заданных в точках кривой  $\gamma \subset M$ . Диффеоморфное отображение  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  называют *субгеодезическим* [12], если любая субпланарная кривая из  $(M, g)$  при таком отображении перейдет в субпланарную кривую из  $(\bar{M}, \bar{g})$ . Это возможно тогда и только тогда [11], когда в общей по отображению системе координат  $x^1, \dots, x^n$  выполняются равенства  $\bar{\Gamma}_{ij}^k = \Gamma_{ij}^k + \delta_i^k \varphi_j + \delta_j^k \varphi_i + \zeta^k a_{ij}$  для некоторого ковекторного поля  $\varphi$  с локальными компонентами  $\varphi_i$  и симметрического тензор-

ного поля  $a$  с локальными компонентами  $a_{ij}$ . Заключаем, что эквиобъемное отображение класса (\*) является субгеодезическим отображением.

Более того, эквиаффинное отображение  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  переводит изотропные геодезические из  $(M, g)$  в геодезические из  $(\bar{M}, \bar{g})$ , т.е. в общей по отображению системе координат из условий  $\nabla_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma} = \lambda \dot{\gamma}$  и  $g(\dot{\gamma}, \dot{\gamma}) = 0$  с необходимостью следует, что  $\bar{\nabla}_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma} = \bar{\lambda} \dot{\gamma}$ . Действительно, для произвольной изотропной геодезической  $\gamma \subset M$  с учетом равенств (\*) имеем  $\bar{\nabla}_{\dot{\gamma}} \dot{\gamma} = \left( \lambda - \frac{2}{n^2+n-2} \theta(\dot{\gamma}) \right) \dot{\gamma}$ .

**Теорема.** *Эквиаффинное отображение  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  класса (\*) псевдориманова многообразия  $(M, g)$  на некоторое псевдориманово многообразие  $(\bar{M}, \bar{g})$  является субгеодезическим отображением, переводящим изотропные геодезические многообразия  $(M, g)$  в геодезические многообразия  $(\bar{M}, \bar{g})$ .*

В статье [12] для случая, когда  $a_{ij} = g_{ij}$  в (\*), указан канонический вид, к которому можно привести метрические формы  $ds^2 = g_{ij} dx^i \otimes dx^j$  и  $d\bar{s}^2 = \bar{g}_{ij} dx^i \otimes dx^j$  римановых многообразий  $(M, g)$  и  $(\bar{M}, \bar{g})$  при условии, что среди корней уравнения  $\det(\bar{g}_{ij} - r^2 g_{ij}) = 0$  имеется  $n$  различных. Точнее: если на открытом всюду плотном подмножестве  $M_{\bar{g}} \subset M$  число различных собственных значений оператора  $G_i^k = g^{kj} \bar{g}_{ji}$  постоянно и равно  $n$ , то метрические формы многообразий  $(M, g)$  и  $(\bar{M}, \bar{g})$  в общей по отношению к данному отображению  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  системе локальных координат  $x^1, \dots, x^n$  приводятся к виду

**Дифференциальная геометрия многообразий фигур**

$$ds^2 = e^{2\xi(x^1, \dots, x^n)} \left\{ a_1(x^1) z'(x^1) (dx^1)^2 + \dots + a_n(x^n) z'(x^n) (dx^n)^2 \right\};$$

$$d\bar{s}^2 = (x^1 \dots x^n)^{-1} \left\{ [a_1(x^1) z'(x^1) / (x^1)] (dx^1)^2 + \dots + [a_n(x^n) z'(x^n) / (x^n)] (dx^n)^2 \right\},$$

где  $\xi_i = \partial_i \xi$  ;  $(n+1)\theta_i + \xi_i = 2^{-1} \partial_i (\ln(\det \bar{g} / \det g))$  и  $z(x) = (x - x^1) \dots (x - x^n)$ . В итоге будет справедливым

**Следствие.** Пусть  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  — эквиобъемное отображение класса  $\mathfrak{S}_3$  риманова многообразия  $(M, g)$  на риманово многообразии  $(\bar{M}, \bar{g})$  и тензор  $\bar{g}$  на связной компоненте множества  $M_{\bar{g}} \subset M$  обладает  $n$  различными собственными функциями. Тогда метрические формы  $ds^2 = g_{ij} dx^i \otimes dx^j$  и  $d\bar{s}^2 = \bar{g}_{ij} dx^i \otimes dx^j$  многообразий данных многообразий в общей по отношению к отображению  $f : (M, g) \rightarrow (\bar{M}, \bar{g})$  системе локальных координат  $x^1, \dots, x^n$  приводятся к виду

$$ds^2 = e^{2\theta(x^1, \dots, x^n)} \left\{ a_1(x^1) z'(x^1) (dx^1)^2 + \dots + a_n(x^n) z'(x^n) (dx^n)^2 \right\};$$

$$d\bar{s}^2 = (x^1 \dots x^n)^{-1} \left\{ [a_1(x^1) z'(x^1) / (x^1)] (dx^1)^2 + \dots + [a_n(x^n) z'(x^n) / (x^n)] (dx^n)^2 \right\},$$

где  $\xi_i = \partial_i \xi$  ;  $(n+1)\theta_i + \xi_i = 2^{-1} \partial_i (\ln(\det \bar{g} / \det g))$  и  $z(x) = (x - x^1) \dots (x - x^n)$ .

**Список литературы**

1. Кобаяси Ш. Группы преобразований в дифференциальной геометрии. М., 1986.
2. Зуланке Р., Винтген П. Дифференциальная геометрия и расслоения. М., 1975.
3. Chern S.S. The geometry of G-structures // Bull. Amer. Math. Soc. 1966. Vol. 72. P. 167—219.
4. Nomizu K., Sasaki T. Affine differential geometry. Cambridge, 1994.

5. *Nomizu K.* On completeness in affine differential geometry // *Geometriae Dedicata*. 1986. Vol. 20. № 1. P. 43—49.
6. *Зудина Т.В., Степанов С.Е.* Эквивалентные отображения псевдоримановых многообразий // *Диф. геом. многооб. фигур.* Калининград, 2004. Вып. 35. С. 48—55.
7. *Stepanov S.E.*, The seven classes of equiaffine mappings of pseudo-Riemannian manifolds // *Abstracts of 9<sup>th</sup> International Conference on Differential Geometry and Applications*. Prague, 2004. P. 46—47.
8. *Норден А.П.* Пространства аффинной связности. М., 1976.
9. *Кобаяси Ш., Номидзу К.* Основы дифференциальной геометрии. М., 1981. Т. 1.
10. *Степанов С.Е., Шандра И.Г.* Семь классов гармонических диффеоморфизмов // *Математические заметки*. 2003. Т. 74. Вып. 5. С. 752—761.
11. *Yano K.* Union curves and subpaths // *Math. J.* 1948. Vol. 1. P. 51—59.
12. *Nicolescu Liviu.* Les espaces de Riemann en representation subgeodesique // *Tensor, N.S.* 1978. Vol. 32. № 2. P. 182—187.

T. Zudina, S. Stepanov

#### ON A CLASS OF EQUIAFFINE MAPS

Let  $M$  be a differentiable manifold with an equiaffine  $SL(n, \mathbf{R})$ -structure that is a pair  $(\omega, \nabla)$  where  $\omega$  is a volume element of  $SL(n, \mathbf{R})$ -structure and  $\nabla$  is a linear connection with zero torsion such that  $\nabla\omega = 0$ . The diffeomorphism  $f : M \rightarrow \bar{M}$  between two manifolds  $M$  and  $\bar{M}$  of dimension  $n$  with equiaffine  $SL(n, \mathbf{R})$ -structures is said to be equiaffine if  $f^*\bar{\omega}$  belongs to  $SL(n, \mathbf{R})$ -structure of  $M$ . It turns out that  $f$  is equiaffine if and only if  $\text{trace}(\bar{\nabla} - \nabla) = 0$ . We have given several examples and applications of these definition and result.