

$$q_{jk}^0 = \tilde{c}_{jk}^{uv} (q_{tu}^m q_{vm}^t - q_{uv,m}^m - 2R_{uvm}^m).$$

Справедливо следующее

Предложение 5. В случае, когда тензор T_{jk}^{im} удовлетворяет условию (4) и, кроме того, условию

$$\begin{aligned} & T_{jkc}^{tm} T_{elt}^{ia} + T_{jkc}^{ta} T_{elt}^{im} - T_{jkc}^{am} \delta_{el}^i - T_{jkc}^{ma} \delta_{el}^i + (n-1) T_{jkc}^{im} \delta_{el}^a + \\ & + (n-1) T_{jkc}^{ia} \delta_{el}^m + n \delta_j^m \delta_{ek}^a \delta_{el}^i + n \delta_j^a \delta_{ek}^m \delta_{el}^i + \\ & + (\tilde{c}_{jkc}^{uv} \delta_{el}^i + T_{jkc}^{iq} \tilde{c}_{elt}^{uv}) (T_{t(cu}^{sm} T_{v)s}^{ta} - n(n-1) \delta_{(c}^m \delta_{v)}^a) = 0, \end{aligned} \quad (5)$$

а его ковариантные производные $T_{jk|e}^{im}$ по отношению к одной из аффинных связностей, определенных на многообразии, удовлетворяют условиям

$$T_{jkc|el}^{im} - (\tilde{c}_{jkc}^{uv} \delta_{el}^i + T_{jkc}^{it} \tilde{c}_{elt}^{uv}) T_{uv|s}^{sm} = 0, \quad (6)$$

то имеют место соотношения (3) (и, следовательно, величины R_{jke}^i являются компонентами тензора).

3. Наиболее интересный подкласс обобщенных Т-связностей представляют нормальные обобщенные Т-связности, которые удовлетворяют условию $R_{jkm}^m = 0$ (одновременно предполагается, что имеют место условия (5) и (6)). Для нормальных обобщенных Т-связностей

$$q_{jk}^0 = \tilde{c}_{jk}^{uv} (q_{tu}^m q_{vm}^t - q_{uv,m}^m).$$

Нормальная обобщенная Т-связность полностью определяется заданием объекта (T_{jk}^{im}, q_{jk}^i) и, следовательно, может быть ассоциирована (подобно нормальной Т-связности, которую мы рассматривали ранее [1]) с совокупностью аффинных связностей без кручения, получаемых друг из друга с помощью Т-преобразований (при соответствующих дополнительных условиях). Для любой такой аффинной связности можно построить следующий тензор R_{jke}^i , который мы будем называть тензором Т-кривизны:

$$\begin{aligned} R_{jke}^i &= K_{jke}^i + \frac{1}{n+1} \delta_j^i K_{kelt} - \frac{1}{2(n+1)} (K_{jkc} \delta_{el}^i + \delta_{[k}^i K_{el]j}) + \\ &+ \frac{1}{2(n+1)} (T_{jkc}^{ia} K_{elt} + K_{atk} T_{elj}^{ia}) - \frac{1}{2} (T_{jkc}^{ia} \delta_{el}^b + \delta_j^a \delta_{[k}^b \delta_{el]}^i) \tilde{c}_{ae}^{uv} (K_{(uv)} + \frac{2}{n+1} T_{uv}^{st} K_{[st]j}), \end{aligned}$$

где K_{jke}^i - тензор кривизны аффинной связности, K_{jk} - тензор Риччи (здесь исправлена неточность в последнем слагаемом, которая была допущена в [4]).

Имеет место следующая теорема, из которой следует инвариантность тензора Т-кривизны относительно Т-преобразований аффинной связности.

Теорема. Для всех аффинных связностей без кручения, которым соответствует общая нормальная обобщенная Т-связность, тензор Т-кривизны - один и тот же и совпадает с тензором кривизны нормальной обобщенной Т-связности.

Библиографический список

1. Рыбников А.К. Об одном специальном типе дифференциально-геометрических структур (Т-связности) // Всесоюзная конференция по геометрии "в целом": Тез. докл. Новосибирск, 1987. С. 106.
2. Рыбников А.К. Проективные и конформные нормали и связности // Изв. вузов. Математика. 1986. №1. С. 60-69.
3. Лаптев Г.Ф. Основные дифференциальные структуры на гладком многообразии // Тр. геометр. семинара / ВИНТИ. М., 1966. Т. 1. С. 139-189.
4. Рыбников А.К. Обобщенные Т-связности // Всесоюзная геометр. конф.: Тез. сообщений. Кишинев, 1988. С. 273-274.

УДК 514.75

О НЕКОТОРЫХ ОСОБЕННОСТЯХ ГРАФИКА ОДНОГО ОТОБРАЖЕНИЯ

А.А.Рылов
(МГПИ им.В.И.Ленина)

В работе рассматриваются случаи частичного отображения p -мерных поверхностей, погруженных в евклидовы пространства E_n и \bar{E}_n , когда график отображения несет геодезические специального вида или допускает параллельное перенесение единичного векторного поля в нормальной связности по любому направлению.

1. В собственно евклидовом пространстве E_{2n} рассмотрим две вполне ортогональные евклидовы плоскости E_n и \bar{E}_n , имеющие общую точку O . Пусть v_p и \bar{v}_p - гладкие поверхности в E_n и \bar{E}_n соответственно. Диффеоморфизму f области $\Omega \subset v_p$ на область

$\bar{\Omega} \subset \bar{V}_p$ соответствует поверхность в пространстве E_{2n}

$$V_p^* = \{x \mid 0\vec{x} = 0\vec{x}_1 + 0\vec{x}_2, x_1 \in \Omega, x_2 = f(x_1) \in \bar{\Omega}\},$$

называемая графиком отображения f . На протяжении изложения

$$i, j, k = \overline{1, p}; \quad a, b = \overline{p+1, n}; \quad A, B = \overline{p+1, 2n}.$$

Отнесем области $\Omega, \bar{\Omega}$ и график V_p^* соответственно к реперам $R^{x_1} = \{x_1, \vec{e}_i, \vec{e}_a\}$, $R^{x_2} = \{x_2, \vec{e}_{n+i}, \vec{e}_{n+a}\}$, $R^x = \{x, \vec{e}_i, \vec{e}_a, \vec{e}_{n+i}, \vec{e}_{n+a}\}$,

где $\vec{e}_i \in T_p(x_1)$, $\vec{e}_{n+i} = f_{,x_i}(\vec{e}_i) \in T_p(x_2)$, $\vec{e}_a = \vec{e}_i + \vec{e}_{n+i} \in T_p(x)$,

причем $T_p(x_1), T_p(x_2), T_p(x)$ - касательные плоскости к поверхностям V_p, \bar{V}_p, V_p^* в соответствующих точках x_1, x_2, x , а векторы \vec{e}_a и \vec{e}_{n+a} составляют ортонормированные базисы ортогональных дополнений к $T_p(x_1)$ и $T_p(x_2)$ в пространствах E_n и \bar{E}_n соответственно. Обозначаем: $\gamma_{ij} = \vec{e}_i \cdot \vec{e}_j$; $\bar{\gamma}_{ij} = \vec{e}_{n+i} \cdot \vec{e}_{n+j}$; $g_{ij} = \vec{e}_i \cdot \vec{e}_j = \gamma_{ij} + \bar{\gamma}_{ij}$ метрические тензоры поверхностей V_p, \bar{V}_p и V_p^* соответственно.

Векторы $\vec{E}_{n+i} = \vec{e}_i - \gamma_{ij} \bar{\gamma}^{jk} \vec{e}_{n+k}$, $\vec{E}_a = \vec{e}_a$, $\vec{E}_{n+a} = \vec{e}_{n+a}$ (I)

лежат в ортогональном дополнении $N_{2n-p}(x)$ к плоскости $T_p(x)$ в пространстве E_{2n} . Деривационные формулы этих реперов имеют вид:

$$R^{x_1}: d\vec{x}_1 = \omega^i \vec{e}_i, \quad d\vec{e}_i = \omega_j^i \vec{e}_j + \omega_a^i \vec{e}_a, \quad d\vec{e}_a = \omega_a^i \vec{e}_i + \omega_a^b \vec{e}_b; \quad (2)$$

$$R^{x_2}: d\vec{x}_2 = \bar{\omega}^i \vec{e}_{n+i}, \quad d\vec{e}_{n+i} = \bar{\omega}_j^i \vec{e}_{n+j} + \bar{\omega}_a^i \vec{e}_{n+a}, \quad d\vec{e}_{n+a} = \bar{\omega}_a^i \vec{e}_{n+i} + \bar{\omega}_a^b \vec{e}_{n+b}; \quad (3)$$

$$R^x: d\vec{x} = \theta^i \vec{e}_i, \quad d\vec{e}_i = \theta_j^i \vec{e}_j + \theta_A^i \vec{E}_A, \quad d\vec{E}_A = \theta_A^j \vec{E}_j + \theta_A^B \vec{E}_B. \quad (4)$$

Реперы R^{x_1}, R^{x_2}, R^x согласованы, что приводит к следующим соотношениям на формы:

$$\omega^i = \bar{\omega}^i = \theta^i; \quad (5)$$

$$\omega_a^k = \theta_a^k + \theta_{n+k}^k, \quad \bar{\omega}_a^k = \theta_a^k - \gamma_{je} \bar{\gamma}^{ek} \theta_{n+j}^k; \quad (6)$$

$$\omega_a^i = \theta_a^i, \quad \bar{\omega}_a^i = \theta_{n+i}^i; \quad (7)$$

$$\omega_a^e = \theta_a^e, \quad \theta_a^{n+e} = 0; \quad (8)$$

$$\omega_{n+i}^a = \theta_{n+i}^a, \quad \theta_{n+i}^{n+a} = -\gamma_{ij} \bar{\gamma}^{jk} \bar{\omega}_k^a; \quad (9)$$

$$\theta_{n+i}^a = -\bar{g}_{ij} \theta_{n+j}^a, \quad \theta_{n+i}^{n+a} = -\bar{g}_{ij} \theta_{n+j}^{n+a}; \quad (10)$$

где $g_{ij} = \vec{e}_i \cdot \vec{e}_j$.

Продолжение уравнений Пфаффа поверхностей V_p, \bar{V}_p, V_p^* :

$$\omega^a = 0, \quad \bar{\omega}^a = 0, \quad \theta^a = 0, \quad \theta^{n+i} = 0, \quad \theta^{n+a} = 0$$

дает соотношения:

$$\omega_i^a = \theta_{ij}^a \omega^j, \quad \theta_{ij}^a = \theta_{ji}^a; \quad (II)$$

$$\bar{\omega}_i^a = \bar{\theta}_{ij}^a \omega^j, \quad \bar{\theta}_{ij}^a = \bar{\theta}_{ji}^a; \quad (I2)$$

$$\theta_i^a = t_{ij}^a \theta^j, \quad t_{ij}^a = t_{ji}^a; \quad \theta_i^{n+a} = t_{ij}^{n+a} \theta^j, \quad t_{ij}^{n+a} = t_{ji}^{n+a}; \quad (I3)$$

$$\theta_i^{n+k} = t_{ij}^{n+k} \theta^j, \quad t_{ij}^{n+k} = t_{ji}^{n+k}.$$

В силу формул (7) имеем: $\theta_{ij}^a = t_{ij}^a$; $\bar{\theta}_{ij}^a = t_{ij}^{n+a}$, т.е. среди $2n-p$ вторых квадратичных форм графика V_p^* формы $\Phi^a = t_{ij}^a \theta^i \theta^j$; $\Phi^{n+a} = t_{ij}^{n+a} \theta^i \theta^j$ соответственно перенесены с поверхностями V_p и \bar{V}_p без изменения. Будем считать, что главные нормали поверхностей V_p и \bar{V}_p в точках $x_1 \in \Omega$ и $x_2 = f(x_1)$ соответственно совпадают с ортогональными дополнениями $N_{n-p}(x_1)$ и $N_{n-p}(x_2)$.

2. Пусть линия γ^* : $\theta^i = \ell^i \theta$ (θ - I-форма: $d\theta = \theta \wedge \theta_i$) является геодезической на графике V_p^* . Соприкасающаяся плоскость линии γ^* в точке $x \in V_p^*$ определяется следующим образом:

$$\Pi_2(x, \gamma^*) = [x, \vec{a}, (d\ell^i + \ell^j \theta_j^i) \vec{e}_i + \ell^j \theta_j^a \vec{E}_a + \ell^j \theta_j^{n+k} \vec{E}_{n+k} + \ell^j \theta_j^{n+a} \vec{E}_{n+a}],$$

где $\vec{a} = \ell^i \vec{e}_i$. Приняв длину дуги линии в качестве параметра, имеем условие того, что линия $\gamma^* \subset V_p^*$ - геодезическая: $d\ell^i + \ell^j \theta_j^i = 0$.

Выделим следующие подслучаи:

1. Линию $\gamma^* \subset V_p^*$ назовем геодезической I рода, если в каждой точке $x \in \gamma^*$ $\Pi_2(x, \gamma^*)$ пересекает поднормаль $N'_{n-p}(x) = [x, \vec{E}_a]$ по прямой.
2. Линию $\gamma^* \subset V_p^*$ назовем геодезической II рода, если в каждой точке $x \in \gamma^*$ $\Pi_2(x, \gamma^*)$ пересекает поднормаль $N''_{n-p}(x) = [x, \vec{E}_{n+a}]$ по прямой.
3. Линию $\gamma^* \subset V_p^*$ назовем геодезической III рода, если в каждой точке $x \in \gamma^*$ $\Pi_2(x, \gamma^*)$ пересекает поднормаль $N_p(x) = [x, \vec{E}_{n+k}]$ по прямой.

Справедлив критерий геодезических I-III родов на графике V_p^* :

Т е о р е м а I. Линия $\gamma^* \subset V_p^*$ является геодезической I рода тогда и только тогда, когда ее проекция $\gamma \subset V_p$ является геодезической, а образом $f(\gamma)$ служит прямая $\bar{\gamma} \subset \bar{V}_p$. Линия $\gamma^* \subset V_p^*$ является геодезической II рода тогда и только тогда, когда ее проекцией $\gamma \subset V_p$ служит прямая, а образом $f(\gamma)$ является геодезической $\bar{\gamma} \subset \bar{V}_p$. Линия $\gamma^* \subset V_p^*$ является геодезической III рода в том и только в том случае, если она непременно геодезическая, а ее проекциями $\gamma \subset V_p$ и $\bar{\gamma} \subset \bar{V}_p$ являются асимптотические.

Отнесем область $\Omega \subset V_p$ к основанию отображения \mathcal{G}_p [1] и

векторы \vec{e}_{n+1} репера R^{x_2} возьмем ортами. Тогда имеем:

$$\omega_i^k = a_{ij}^k \omega^j, \quad \bar{\omega}_i^k = \bar{a}_{ij}^k \omega^j, \quad \bar{\omega}_i^i = 0, \quad \theta_i^k = t_{ij}^k \theta^j. \quad (I4)$$

Допустим, что семейство θ^1 ($\theta^j = 0, j \neq 1$) линий сети σ_r^* на графике v_r^* состоит из геодезических I рода. Тогда по теореме I семейство $\bar{\omega}^1$ линий сети $\bar{\sigma}_r$ состоит из прямых. Нетрудно убедиться, что \bar{v}_r представляет собой линейчатую поверхность, которая становится цилиндрической с образующими вдоль вектора \vec{e}_{n+1} при условии $\bar{e}_{n+1}^a = 0$ ($a=1$), т.е. когда поле \vec{e}_{n+1} обладает сопряженным и ортогональным ему полем $(p-1)$ -направлений на поверхности \bar{v}_r .

Можно показать, что если p_1 ($1 < p_1 < p$) семейств θ^{i_1} линий сети $\sigma_r^* \subset v_r^*$ состоит из геодезических I рода и подсеть $\bar{\sigma}_{p_1} \subset \bar{\sigma}_r$ сопряжена на \bar{v}_r ($\bar{e}_{i_1, j_1}^a = 0; i_1, j_1 = \overline{1, p_1}$), то \bar{v}_r является тангенциально вырожденной поверхностью ранга $p - p_1$ при условии, что p_1 -мерное поле $[\vec{e}_{n+1}, \dots, \vec{e}_{n+p_1}]$ направлений на \bar{v}_r , определяемое касательными к линиям подсети $\bar{\sigma}_{p_1}$, обладает сопряженным ему полем $(p-p_1)$ -направлений ($\bar{e}_{i_2, i_2}^a = 0; i_2 = \overline{p_1+1, p}$). Аналогичные утверждения формулируются для геодезических II рода.

3. В нормальных расслоениях $N(v_r), N(\bar{v}_r), N(v_r^*)$ могут быть определены нормальные связности $[2] \mathcal{D}, \bar{\mathcal{D}}, \mathcal{D}^*$ соответственно с формами $\omega_{\vec{e}_i}^a, \bar{\omega}_{\vec{e}_i}^a, \theta_{\vec{e}_i}^A$ и тензорами $R_{\vec{e}_i j}^a, \bar{R}_{\vec{e}_i j}^a, R_{\vec{e}_i j}^A$.

При фиксации нормального векторного поля \vec{e}_{p+1} в расслоении $N(v_r)$ в силу равенств (I) фиксируется векторное поле \vec{e}_{p+1} в расслоении $N(v_r^*)$. Значит, формы $\omega_{p+1}^a, \theta_{p+1}^a$ и θ_{p+1}^{n+j} соответственно главные:

$$\omega_{p+1}^a = \lambda_{\kappa}^a \omega^{\kappa} \quad (\lambda_{\kappa}^{r+1} \equiv 0), \quad (I5)$$

$$\theta_{p+1}^a = \Lambda_{\kappa}^a \theta^{\kappa} \quad (\Lambda_{\kappa}^a = \lambda_{\kappa}^a), \quad \theta_{p+1}^{n+j} = \Lambda_{\kappa}^{n+j} \theta^{\kappa}. \quad (I6)$$

В силу соотношений (9), (I0), (I3) получаем: $\Lambda_{\kappa}^{n+j} = -\bar{g}^{ij} t_{ik}^{p+1}$.

С помощью соотношений (8)-(I0) доказывается

Т е о р е м а 2. Векторное поле \vec{e}_{p+1} параллельно по любому направлению в связности \mathcal{D}^* в том и только в том случае, если локально график v_r^* принадлежит гиперплоскости E_{2n-1} , ортогональной к вектору \vec{e}_{p+1} в E_{2n} . При этом локально поверхность v_r лежит в гиперплоскости E_{n-1} , ортогональной к вектору \vec{e}_{p+1} в E_n .

В случае, описываемом теоремой 2, продолжение систем уравнений (I5) и (I6) соответственно дает выражения для компонентов

Тензоров кривизны связностей $\mathcal{D}, \mathcal{D}^*$:

$$R_{p+1 ij}^a = 0, \quad R_{p+1 ij}^{*a} = 0, \quad R_{p+1 ij}^{*n+k} = -R_{n+k ij}^{*p+1} = 0.$$

Аналогичную теорему можно сформулировать для фиксированного нормального поля \vec{e}_{n+p+1} в расслоении $N(\bar{v}_r)$ и соответствующего ему векторного поля \vec{e}_{n+p+1} в расслоении $N(v_r^*)$.

4. Отнесем область $\Omega \subset v_r$ к основанию отображения σ_r и векторы \vec{e}_i репера R^{x_1} возьмем ортами. Тогда

$$\bar{y}_{ij} = \bar{y}_{ij} = g_{ij} = \bar{g}_{ij} = 0 \quad (i \neq j), \quad \bar{y}_{ii} = 1. \quad (I7)$$

Пусть векторное поле \vec{e}_{n+1} параллельно в связности \mathcal{D}^* по любому направлению. Значит, во всякой точке $x \in v_r^*$ имеем:

$$\theta_{n+1}^a = 0, \quad \theta_{n+1}^{n+j} = 0; \quad \theta_{n+1}^{n+a} = 0. \quad (I8)$$

Продолжение системы (I8) приводит к выражениям для компонентов тензоров кривизны связности \mathcal{D}^* :

$$R_{n+1 ij}^{*a} = -R_{a ij}^{*n+1} = 0, \quad R_{n+1 ij}^{*n+k} = 0, \quad R_{n+1 ij}^{*n+a} = -R_{n+a ij}^{*n+1} = 0.$$

Можно показать, что в этом случае векторы \vec{e}_{n+1}, \vec{e}_1 и \vec{e}_{n+1} имеют постоянные длины, поверхности v_r и \bar{v}_r -развертывающиеся с прямолинейными образующими вдоль векторов \vec{e}_1 и \vec{e}_{n+1} соответственно. График v_r^* представляет собой линейчатую поверхность, описываемую касательной к линии θ^1 сети σ_r^* .

Библиографический список

1. Б а з ы л е в В.Т. К геометрии дифференцируемых отображений евклидовых пространств // Вопросы дифференциальной геометрии: Уч. зап. / МГПИ им. В.И. Ленина, М., 1970. № 74. С. 41-51.
2. Л у м и с т е Ю.Г., Чакмазян А.В. Нормальная связность и подмногообразия с параллельными нормальными полями в пространствах постоянной кривизны // Проблемы геометрии / ВИНТИ. М., Т. 12. С. 3-30.

УДК 514.76

ПРИЛОЖЕНИЕ ДВОЙСТВЕННОЙ ТЕОРИИ РАСПРЕДЕЛЕНИЙ К ПОСТРОЕНИЮ ИХ ИНВАРИАНТНЫХ НОРМАЛИЗАЦИЙ

А. В. С т о л я р о в
(Чувашский пед. ин-т)

В работах [1],[2] автором в разных дифференциальных окрест-